# Przetwornik temperatury Rosemount 644 z protokołem HART<sup>®</sup>





**ROSEMOUNT**<sup>®</sup>

### Przetwornik temperatury Rosemount 644

| Wersja sprzętowa 644     | 30 | 1 | 1 |  |
|--------------------------|----|---|---|--|
| Wersja urządzenia        | 7  | 8 | 9 |  |
| Wersja HART <sup>®</sup> | 5  | 5 | 7 |  |

#### **A UWAGA**

Instrukcję tę należy przeczytać przed przystąpieniem do pracy przy urządzeniu. W celu zapewnienia bezpieczeństwa osób i urządzeń oraz optymalnego funkcjonowania urządzenia, przed przystąpieniem do jego instalacji, obsługi lub konserwacji należy dokładnie zapoznać się z treścią instrukcji.

W przypadku jakichkolwiek niejasności należy skontaktować się z firmą Emerson Process Management.

Emerson Process Management Sp. z o.o. 02-672 Warszawa

ul. Szturmowa 2a tel.: 22 45 89 200 info\_pl@emerson.com

#### A UWAGA

Urządzenia opisane w niniejszej instrukcji NIE są przeznaczone do instalacji nuklearnych.

Wykorzystanie urządzeń nieprzeznaczonych do zastosowań nuklearnych w aplikacjach wymagających tego typu urządzeń może być przyczyną niedokładnych pomiarów.

Szczegółowe informacje o urządzeniach Rosemount przeznaczonych do zastosowań nuklearnych można uzyskać w firmie Emerson Process Management.

## Spis treści

### Rozdział 1: Wstęp

| 1.1 | Komunikaty dotyczące bezpieczeństwa pracy 1 |   |  |
|-----|---|---|--|
| 1.2 | 2 Informacje ogólne                         |   |  |
|     | 1.2.1 Instrukcja obsługi                    | 2 |  |
|     | 1.2.2 Informacje ogólne o przetworniku      | 3 |  |
| 1.3 | Wymagania                                   | 3 |  |
|     | 1.3.1 Wymagania ogólne                      | 3 |  |
|     | 1.3.2 Przygotowanie do eksploatacji         | 4 |  |
|     | 1.3.3 Wymagania mechaniczne                 | 4 |  |
|     | 1.3.4 Parametry elektryczne                 | 4 |  |
|     | 1.3.5 Warunki środowiskowe                  | 4 |  |
| 1.4 | Zwrot urządzenia                            | 5 |  |
| 1.5 | Zabezpieczenie przetwornika 6               | 6 |  |
|     | 1.5.1 Dostępne opcje zabezpieczeń           | 6 |  |

### Rozdział 2: Konfiguracja

| 2.1 | Inform | acje ogólne  |
|-----|--------|--|
| 2.2 | Komu   | nikaty dotyczące bezpieczeństwa pracy7   |
| 2.3 | Spraw  | dzenie konfiguracji systemu9   |
|     | 2.3.1  | Potwierdzenie prawidłowości sterownika urządzenia9                                     |
|     | 2.3.2  | Przepięcia9  |
| 2.4 | Metod  | y konfiguracji   |
|     | 2.4.1  | Konfiguracja warsztatowa 10  |
|     | 2.4.2  | Wybór narzędzia konfiguracyjnego 11  |
|     | 2.4.3  | Przełączanie pętli na sterowanie ręczne  |
|     | 2.4.4  | Tryb alarmowy  |
|     | 2.4.5  | Blokada programowa HART 14   |
| 2.5 | Weryf  | ikacja konfiguracji  |
|     | 2.5.1  | Weryfikacja i odczyt konfiguracji przetwornika przy<br>użyciu komunikatora polowego 15 |
|     | 2.5.2  | Odczyt i weryfikacja konfiguracji przy użyciu menedżera<br>urządzeń AMS                |
|     | 2.5.3  | Odczyt i weryfikacja konfiguracji przy użyciu lokalnego interfejsu operatora (LOI)     |
|     | 2.5.4  | Sprawdzenie wyjścia przetwornika 16  |

| 2.6  | Konfig   | uracja podstawowa przetwornika 17   |
|------|--|---|
|      | 2.6.1  | Przypisanie zmiennych HART® 17  |
|      | 2.6.2  | Konfiguracja czujnika (lub czujników)   |
|      | 2.6.3  | Nastawienie jednostek wyjścia 21  |
| 2.7  | Konfig   | uracja urządzenia z dwoma czujnikami  |
|      | 2.7.1  | Konfiguracja pomiarów różnicy temperatur  |
|      | 2.7.2  | Konfiguracja temperatury średniej 24  |
|      | 2.7.3  | Konfiguracja funkcji Hot Backup 26  |
|      | 2.7.4  | Konfiguracja alertu niestabilności czujnika   |
| 2.8  | Konfig   | uracja wyjścia  |
|      | 2.8.1  | Zmiana zakresu przetwornika 29  |
|      | 2.8.2  | Tłumienie   |
|      | 2.8.3  | Konfiguracja poziomów stanów alarmowych i nasycenia 33  |
|      | 2.8.4  | Konfiguracja wyświetlacza LCD 35  |
| 2.9  | Informa  | acje o urządzeniu polowym   |
|      | 2.9.1  | Oznaczenie projektowe, data, opis i komunikat   |
| 2.10 | Konfig   | uracja filtrowania pomiarów   |
|      | 2.10.1   | Filtr 50/60 Hz  |
|      | 2.10.2   | Reset urządzenia  |
|      | 2.10.3   | Detekcja uszkodzonego czujnika 40   |
|      | 2.10.4   | Reakcja przetwornika na rozwarcie czujnika 41   |
| 2.11 | Diagno   | ostyka i obsługa  |
|      | 2.11.1   | Wykonanie testu pętli   |
|      | 2.11.2   | Symulacja sygnału cyfrowego (test pętli cyfrowej) 43  |
|      | 2.11.3   | Diagnostyka czujnika termoelektrycznego   |
|      | 2.11.4   | Diagnostyka śledzenia wartości minimalne/maksymalnej 46   |
| 2.12 | Komur  | nikacja sieciowa  |
|      | 2.12.1   | Zmiana adresu przetwornika 48   |
| 2.13 | Współ  | praca przetwornika z konwerterem HART Tri-Loop  |
|      | 2.13.1   | Ustawienie przetwornika w tryb nadawania  |
|      | 2.13.2   | Ustawienie kolejności zmiennych procesowych na wyjściu 50   |
|      | <ol> <li>2.6</li> <li>2.7</li> <li>2.8</li> <li>2.9</li> <li>2.10</li> <li>2.11</li> <li>2.12</li> <li>2.12</li> <li>2.13</li> </ol> | <ul> <li>2.6 Konfig</li> <li>2.6.1</li> <li>2.6.2</li> <li>2.6.3</li> <li>2.7 Konfig</li> <li>2.7.1</li> <li>2.7.2</li> <li>2.7.3</li> <li>2.7.4</li> <li>2.8 Konfig</li> <li>2.8.1</li> <li>2.8.2</li> <li>2.8.3</li> <li>2.8.4</li> <li>2.9 Inform</li> <li>2.9.1</li> <li>2.10.1</li> <li>2.10.2</li> <li>2.10.3</li> <li>2.10.4</li> <li>2.11</li> <li>2.10.2</li> <li>2.10.3</li> <li>2.10.4</li> <li>2.11</li> <li>2.10.2</li> <li>2.10.3</li> <li>2.10.4</li> <li>2.11</li> <li>2.12</li> <li>2.13</li> <li>Współ</li> <li>2.13.1</li> <li>2.13.2</li> </ul> |

### Rozdział 3: Instalacja przetwornika

| 3.1 | Inform      | acje ogólne                                |  |
|-----|-------------|--|--|
| 3.2 | Komu        | nikaty dotyczące bezpieczeństwa pracy      |  |
| 3.3 | 3 Wymagania |  |  |
|     | 3.3.1       | Wymagania dotyczące instalacji 55          |  |
|     | 3.3.2       | Wymagania środowiskowe                     |  |
| 3.4 | Proce       | dury instalacji                            |  |
|     | 3.4.1       | Ustawienie przełącznika poziomu alarmowego |  |
|     | 3.4.2       | Montaż przetwornika 58                     |  |
|     | 3.4.3       | Instalacja przetwornika 59                 |  |
|     | 3.4.4       | Instalacje wielokanałowe                   |  |
|     | 3.4.5       | Instalacja wyświetlacza LCD 63             |  |

### Rozdział 4: Instalacja elektryczna

| 4.1 | Inform | acje ogólne  |
|-----|--------|--|
| 4.2 | Param  | netry dopuszczalne   |
| 4.3 | Podłą  | czenie kabli i zasilania   |
|     | 4.3.1  | Podłączenie czujnika 66  |
|     | 4.3.2  | Włączenie zasilania przetwornika 68  |
|     | 4.3.3  | Uziemienie przetwornika 70   |
|     | 4.3.4  | Połączenie przetwornika z konwerterem<br>Rosemount 333 HART Tri-Loop (tylko HART / 4–20 mA) 73 |
|     |        |  |

### Rozdział 5: Obsługa i konserwacja

| 5.1 | Inform  | acje ogólne   |
|-----|---------|---|
| 5.2 | Komur   | nikaty dotyczące bezpieczeństwa pracy   |
| 5.3 | Inform  | acje ogólne o kalibracji 76   |
|     | 5.3.1   | Kalibracja cyfrowa  |
| 5.4 | Kalibra | acja cyfrowa wejścia czujnika77   |
|     | 5.4.1   | Przywrócenie nastaw fabrycznych kalibracji cyfrowej – kalibracja cyfrowa czujnika               |
|     | 5.4.2   | Aktywny kalibrator i kompensacja EMF 80   |
| 5.5 | Kalibra | acja cyfrowa wyjścia analogowego81  |
|     | 5.5.1   | Kalibracja cyfrowa wyjścia analogowego lub kalibracja cyfrowa wyjścia analogowego w innej skali |
|     | 5.5.2   | Kalibracja cyfrowa wyjścia analogowego81  |
|     | 5.5.3   | Kalibracja cyfrowa wyjścia analogowego w innej skali 82   |
| 5.6 | Dopas   | owanie przetwornika i czujnika  |

| 5.7 | Zmiana wersji HART | 85  |
|-----|--------------------|-----|
|     |                    | ~ ~ |

- 5.7.3 Zmiana wersji HART przy użyciu menedżera urządzeń AMS . . . . 86
- 5.7.4 Zmiana wersji HART przy użyciu lokalnego interfejsu operatora. . 86

#### Rozdział 6: Wykrywanie niesprawności

| 6.1 | Inform | acje ogólne   | 87 |
|-----|--------|---|----|
| 6.2 | Komu   | nikaty dotyczące bezpieczeństwa pracy               | 87 |
| 6.3 | Okreś  | lanie przyczyn niesprawności wyjścia 4–20 mA / HART | 89 |
| 6.4 | Komu   | nikaty diagnostyczne                                | 90 |
|     | 6.4.1  | Komunikaty diagnostyczne: Failed (awaria)           | 91 |
|     | 6.4.2  | Komunikaty diagnostyczne: Ostrzeżenie               | 93 |
|     | 6.4.3  | Pozostałe komunikaty wyświetlane na ekranie LCD     | 95 |
|     |        |   |    |

## Rozdział 7: Przetworniki do systemów bezpieczeństwa SIS (Safety Instrumented Systems)

| 7.1 | Certyfi                                    | katy systemu bezpieczeństwa SIS 97                     |
|-----|--|--|
| 7.2 | Identy                                     | fikacja przetwornika 644 z certyfikatem bezpieczeństwa |
| 7.3 | Instala                                    | ıcja   |
| 7.4 | Przygo                                     | otowanie do eksploatacji                               |
| 7.5 | Konfig                                     | uracja   |
|     | 7.5.1                                      | Tłumienie  |
| 7.6 | Pozior                                     | ny stanu alarmowego i nasycenia                        |
| 7.7 | Obsługa i konserwacja przetwornika 644 SIS |  |
|     | 7.7.1                                      | Test sprawdzający 100                                  |
|     | 7.7.2                                      | Skrócony test akceptacji 100                           |
|     | 7.7.3                                      | Rozszerzony test akceptacji 101                        |
| 7.8 | Dane t                                     | echniczne  |
|     | 7.8.1                                      | Częstotliwość awarii                                   |
|     | 7.8.2                                      | Dane metrologiczne                                     |
|     | 7.8.3                                      | Czas eksploatacji                                      |
|     |  |  |

#### **Dodatek A: Dane techniczne**

| A.1 | Dane techniczne |  |  |
|-----|-----------------|--|--|
|     | A.1.1           | Dane funkcjonalne  |  |
|     | A.1.2           | Parametry konstrukcyjne                                  |  |
|     | A.1.3           | Dane metrologiczne                                       |  |
| A.2 | Dane            | techniczne przetworników 4–20 mA/HART                    |  |
| A.3 | Rysun           | ki wymiarowe   |  |
| A.4 | Inform          | acje na temat zamawiania 124                             |  |
|     | A.4.1           | Konfiguracja   |  |
|     | A.4.2           | Oznaczenia   |  |
|     | A.4.3           | Dodatkowe wymagania 131                                  |  |
| A.5 | Dane            | techniczne przetwornika 644 HART do montażu w główce 133 |  |
|     | A.5.1           | Dane funkcjonalne  |  |
|     | A.5.2           | Dane konstrukcyjne                                       |  |
|     | A.5.3           | Dane metrologiczne                                       |  |
|     | A.5.4           | Dane techniczne 4–20 mA/HART 137                         |  |

#### Dodatek B: Atesty urządzenia

| B.1 | Atesto | wane zakłady produkcyjne                                     | 141 |
|-----|--------|--|-----|
| B.2 | Inform | acje o Dyrektywach Unii Europejskiej                         | 141 |
|     | B.2.1  | Certyfikaty do pracy w obszarze bezpiecznym przez producenta | 141 |
|     | B.2.2  | Atesty do pracy w obszarach zagrożonych                      | 141 |

## Dodatek C: Schemat menu i skróty klawiszowe komunikatora polowego

| C.1 | Schemat menu komunikatora polowego      | 159 |
|-----|---|-----|
| C.2 | Skróty klawiszowe komunikatora polowego | 165 |

### Dodatek D: Lokalny interfejs operatora (LOI)

| D.1 | Wprowadzanie liczb   | 37 |
|-----|--|----|
| D.2 | Wprowadzania tekstu  | 38 |
|     | D.2.1 Przewijanie  | 38 |
| D.3 | Timeout  | 70 |
| D.4 | Zapis i rezygnacja   | 70 |
| D.5 | Schemat menu lokalnego interfejsu operatora LOI                  | 72 |
| D.6 | Schemat rozszerzonego menu lokalnego interfejsu operatora LOI 17 | 73 |

## Rozdział 1

## Wstęp

| Komunikaty dotyczące bezpieczeństwa pracy | strona 1 |
|---|----------|
| Informacje ogólne                         | strona 2 |
| Wymagania                                 | strona 3 |
| Zwrot urządzenia                          | strona 5 |

### 1.1 Komunikaty dotyczące bezpieczeństwa pracy

Instrukcje i procedury opisane w tym rozdziale mogą wymagać zachowania szczególnych środków bezpieczeństwa, dla zapewnienia bezpieczeństwa pracowników wykonujących te działania. Informacje dotyczące potencjalnych zagrożeń bezpieczeństwa pracy oznaczone są symbolem ostrzeżenia (A). Przed wykonaniem czynności oznaczonych tym symbolem należy zapoznać się z podanymi poniżej komunikatami dotyczącymi bezpieczeństwa pracy.

#### Ostrzeżenie

#### **AOSTRZEŻENIE**

Nieprzestrzeganie poniższych wskazówek instalacyjnych może spowodować śmierć lub poważne obrażenia ciała pracowników obsługi.

- Urządzenie mogą instalować wyłącznie wykwalifikowani pracownicy.
- Wybuch może spowodować śmierć lub poważne uszkodzenie ciała.
- Nie wolno zdejmować pokrywy urządzenia w atmosferze zagrożonej wybuchem przy włączonym zasilaniu.
- Przed podłączeniem komunikatora HART w atmosferze wybuchowej należy upewnić się, że wszystkie urządzenia w pętli zostały zainstalowane zgodnie z normami iskrobezpiecznego lub niezapalnego okablowania polowego.
- Sprawdzić, czy atmosfera w której będzie pracował przetwornik jest zgodna z właściwymi certyfikatami do pracy w obszarach zagrożonych.
- Aby spełnione były wymagania norm dotyczących instalacji przeciwwybuchowych, pokrywy obudowy muszą być szczelnie dokręcone.

Wycieki medium procesowego mogą spowodować śmierć lub poważne obrażenia ciała.

- Nie wolno demontować osłony czujnika podczas działania instalacji procesowej.
- Osłony i czujniki należy zainstalować i dokręcić przed podaniem ciśnienia.

Porażenie prądem elektrycznym może być przyczyną poważnych obrażeń ciała lub śmierci.

Należy zachować szczególną ostrożność podczas łączenia przewodów i zacisków.

### 1.2 Informacje ogólne

#### 1.2.1 Instrukcja obsługi

Niniejsza instrukcja ma za zadanie pomóc w instalacji, obsłudze i konserwacji przetworników Rosemount 644 z protokołem HART do montażu w główce lub na szynie.

#### Rozdział 2: Konfiguracja

Rozdział ten zawiera informacje o przygotowaniu do eksploatacji i obsłudze przetwornika Rosemount 644 HART. Informacje dotyczą funkcji konfiguracyjnych i wielu parametrów konfiguracyjnych przy użyciu systemu zarządzania Asset Management System, komunikatora polowego i lokalnego interfejsu operatora (LOI).

#### Rozdział 3: Instalacja przetwornika

Rozdział ten zawiera instrukcje instalacji mechanicznej przetwornika.

#### Rozdział 4: Instalacja elektryczna

Rozdział ten zawiera instrukcje instalacji elektrycznej przetwornika.

#### Rozdział 5: Obsługa i konserwacja

Rozdział ten zawiera opis najczęściej stosowanych technik obsługi i konserwacji przetwornika.

#### Rozdział 6: Wykrywanie niesprawności

Rozdział ten opisuje techniki wykrywania niesprawności dla najczęściej występujących problemów działania przetwornika.

#### Rozdział 7: Przetworniki do systemów bezpieczeństwa SIS (Safety Instrumented Systems)

Rozdział ten zawiera informacje o identyfikacji, instalacji, konfiguracji, obsłudze i konserwacji przetworników temperatury Rosemount 644 do montażu w główce przeznaczonych do systemów bezpieczeństwa (Safety Instrumented Systems).

#### Dodatek A: Dane techniczne

Rozdział ten zawiera dane techniczne przetwornika oraz informacje zamówieniowe.

#### Dodatek B: Atesty urządzenia

Rozdział ten zawiera informacje o atestowanych zakładach produkcyjnych, atestach do prac w obszarach zagrożonych, dyrektywach europejskich oraz schematy instalacyjne.

#### Dodatek C: Schemat menu i skróty klawiszowe komunikatora polowego

Rozdział ten zawiera schematy menu komunikatora polowego oraz skróty klawiszowe komunikatora polowego.

#### Dodatek D: Lokalny interfejs operatora (LOI)

Rozdział ten zawiera informacje o wprowadzaniu liczb, tekstu, jak również o menu standardowym i rozszerzonym LOI.

### 1.2.2 Informacje ogólne o przetworniku

Przetwornik temperatury Rosemount 644 do montażu w główce charakteryzuje się następującymi cechami:

- Konfiguracja protokołu HART z możliwością wyboru wersji (wersja 5 lub 7)
- Możliwość podłączenia do 1 lub 2 wejść szerokiej gamy czujników
   (2, 3 i 4-przewodowe rezystancyjne, termoelektryczne, miliwoltowe i omowe)
- Kompaktowa wielkość przetwornika z obwodami elektrycznymi zahermetyzowanymi w silikonie i umieszczonymi w plastikowej obudowie zapewnia długoczasową niezawodność przetwornika
- Opcjonalny certyfikat do systemów bezpieczeństwa (IEC 61508 SIL 2)
- Opcjonalna zwiększona dokładność i stabilność
- Opcjonalny wyświetlacz LCD z możliwością pracy w rozszerzonym zakresie temperatur od –40 °C do 85 °C
- Opcjonalny zaawansowany wyświetlacz LCD z lokalnym interfejsem operatora (LOI) działający w rozszerzonym zakresie temperatur od –40 °C do 80 °C
- Dwa wykonania materiałowe obudowy (aluminium i stal nierdzewna) oraz różne dodatkowe opcje umożliwiają montaż przetwornika w różnych konfiguracjach i w szerokim zakresie warunków środowiskowych
- Specjalne funkcje w wersji dwuczujnikowej obejmujące Hot Backup<sup>®</sup>, alarm płynięcia czujnika, pierwszy dobry pomiar, pomiary różnicy temperatur i temperatury średniej oraz cztery jednoczesne wyjściowe zmienne procesowe, oprócz wyjściowego sygnału analogowego
- Dodatkowe funkcje zaawansowane obejmują diagnostykę degradacji czujnika termoelektrycznego, która monitoruje stan czujnika termoelektrycznego oraz przetwarzanie i śledzenie temperatury minimalnej/maksymalnej

Przetwornik temperatury Rosemount 644 do montażu szynowego charakteryzuje się następującymi cechami:

- Wyjście 4–20 mA z protokołem HART (wersja 5)
- Możliwość podłączenia jednego czujnika z szerokiej gamy czujników
   (2, 3 i 4-przewodowe rezystancyjne, termoelektryczne, miliwoltowe i omowe)
- Całkowicie zahermetyzowane obwody elektroniki gwarantują stabilność długoczasową przetwornika

Pełną ofertę kompatybilnych główek przyłączeniowych, czujników i osłon produkcji firmy Emerson Process Management można znaleźć w następujących kartach katalogowych.

- Karta katalogowa czujników temperatury i wyposażenia dodatkowego, tom 1 (numer dokumentu 00813-0100-2654)
- Karta katalogowa czujników temperatury i wyposażenia dodatkowego, tom 2 (numer dokumentu 00813-0200-2654)

### 1.3 Wymagania

#### 1.3.1 Wymagania ogólne

Elektryczne czujniki temperatury, takie jak czujniki rezystancyjne lub termoelektryczne generują słabe sygnały elektryczne proporcjonalne do mierzonej temperatury. Przetwornik 644 zamienia ten mały sygnał z czujnika na standardowy sygnał 4–20 mA DC lub cyfrowy HART, który jest stosunkowo odporny na długość przewodów i poziom zakłóceń elektrycznych. Sygnał ten jest transmitowany do sterowni systemu przy wykorzystaniu dwóch przewodów.

### 1.3.2 Przygotowanie do eksploatacji

Przetwornik może zostać przygotowany do poprawnego działania przed lub po instalacji. Zaleca się przygotowanie przetwornika w warunkach warsztatowych, przed instalacją, aby sprawdzić poprawność działania i zaznajomić się ze sposobem jego obsługi. Należy upewnić się, że urządzenia pracujące w pętli są zainstalowane zgodnie z wymogami okablowania iskrobezpiecznego i niezapalnego.

#### 1.3.3 Wymagania mechaniczne

#### Lokalizacja

Przy wyborze lokalizacji i pozycji przetwornika, należy uwzględnić możliwość dostępu do niego.

#### Montaż specjalny

Specjalne elementy montażowe dostępne są do przetwornika 644 montowanego w główce, umożliwiają one montaż przetwornika na szynie DIN lub na istniejącej główce przyłączeniowej czujnika z przyłączem gwintowym (dawny kod opcji L1).

### 1.3.4 Parametry elektryczne

Prawidłowa instalacja elektryczna zapobiega powstawaniu błędów związanych z rezystancją doprowadzeń i zakłóceniami elektrycznymi. W środowiskach o wysokim poziomie zakłóceń elektrycznych, do wykonania połączeń kablowych należy stosować ekranowaną skrętkę.

Okablowanie należy doprowadzić przez przepusty kablowe znajdujące się w obudowie przetwornika. Upewnić się, że zachowany jest właściwy prześwit do zdjęcia pokrywy.

#### 1.3.5 Warunki środowiskowe

Moduł elektroniki przetwornika jest trwale zahermetyzowany w obudowie plastikowej, co czyni go odpornym na wilgoć i korozję. Sprawdzić, czy atmosfera w której będzie pracował przetwornik jest zgodna z właściwymi certyfikatami do pracy w obszarach zagrożonych.

#### Wpływ temperatury

Przetwornik będzie działał zgodnie ze specyfikacją dla temperatur otoczenia od–40 do 85 °C. Ciepło procesowe może przepływać z osłony czujnika do obudowy przetwornika. Jeśli przewidywana temperatura procesowa ma wartość zbliżoną do dopuszczalnej temperatury przetwornika, to należy rozważyć zastosowanie dodatkowej izolacji osłony, przedłużenia lub montażu zdalnego, w celu izolacji przetwornika od ciepła procesowego.

Ilustracja 1-1 przedstawia przykład zależności zmiany temperatury obudowy w funkcji długości przedłużenia.





#### Na przykład:

Maksymalny dopuszczalny wzrost temperatury obudowy (T) można obliczyć odejmując maksymalną temperaturę otoczenia (A) od wartości dopuszczalnej temperatury otoczenia określonej w danych technicznych (S). Na przykład, jeśli A = 40 °C.

W przypadku temperatury procesowej 540 °C, przedłużenie o długości 91,4 mm daje wzrost temperatury obudowy o 22 °C, z marginesem bezpieczeństwa 23 °C. Przedłużenie o długości 152,4 mm (R = 10 °C) daje większy margines bezpieczeństwa (35 °C) i zmniejsza błędy powodowane wpływem temperatury, lecz może wymagać dodatkowego wsparcia przetwornika. W ten sposób należy oszacować wymagania w każdej konkretnej aplikacji. Jeśli osłona zostanie wyposażona w izolację termiczną, to długość przedłużenia może zostać zmniejszona o długość izolacji.

### 1.4 Zwrot urządzenia

W celu zwrotu urządzenia należy skontaktować się z firmą Emerson Process Management.

- Model urządzenia
- Numery seryjne
- Media procesowe, z którymi urządzenie ostatnio stykało się

Użytkownik otrzyma wówczas:

- Numer zgłoszenia zwrotu (Return Material Authorization RMA)
- Instrukcje i procedury konieczne do wykonania, aby możliwy był zwrot urządzenia narażonego na działanie mediów agresywnych

Szczegółowe informacje można uzyskać w firmie Emerson Process Management.

#### Uwaga

Jeśli urządzenie stykało się z mediami agresywnymi, obligatoryjne jest dostarczenie wraz z urządzeniem karty danych bezpieczeństwa materiału (MSDS).

### 1.5 Zabezpieczenie przetwornika

#### 1.5.1 Dostępne opcje zabezpieczeń

W przypadku przetwornika Rosemount 644 dostępne są trzy metody jego zabezpieczenia.

- Przełącznik zabezpieczenia programowego (ochrona zapisu)
- HART Lock (blokada HART)
- Hasło LOI

Funkcja **Write Protect** (zabezpieczenie zapisu) umożliwia ochronę danych przetwornika przed przypadkowymi lub niechcianymi zmianami danych konfiguracyjnych. Aby uaktywnić funkcję zabezpieczenia przed zapisem należy wykonać poniższą procedurę.

## Konfiguracja zabezpieczenia zapisu, blokady HART i hasła LOI przy użyciu komunikatora

Z ekranu HOME, wprowadzić skrót klawiszowy

| Skrót klawiszowy – zabezpieczenie zapisu | 2, 2, 9, 1 |
|--|------------|
| Skrót klawiszowy – blokada HART          | 2, 2, 9, 2 |
| Skrót klawiszowy – hasło LOI             | 2, 2, 9, 3 |

#### Konfiguracja zabezpieczenia zapisu, blokady HART i hasła LOI przy użyciu menedżera urządzeń AMS

Kliknąć prawym klawiszem myszy na urządzenie i z menu wybrać Configure (konfiguracja).

- W lewym panelu nawigacyjnym wybrać Manual Setup (konfiguracja ręczna), a następnie wybrać zakładkę Security (bezpieczeństwo).
- 2. Na tym ekranie można skonfigurować wszystkie trzy parametry.
- 3. Po zakończeniu kliknąć Apply (zastosuj).

## Rozdział 2 Konfiguracja

| Informacje ogólnestrona 7                                     |
|---|
| Sprawdzenie konfiguracji systemu strona 9                     |
| Metody konfiguracji strona 10                                 |
| Konfiguracja podstawowa przetwornika strona 17                |
| Konfiguracja urządzenia z dwoma czujnikami strona 22          |
| Konfiguracja wyjścia strona 29                                |
| Informacje o urządzeniu polowym strona 37                     |
| Konfiguracja filtrowania pomiarówstrona 39                    |
| Diagnostyka i obsługa strona 42                               |
| Komunikacja sieciowastrona 47                                 |
| Współpraca przetwornika z konwerterem HART Tri-Loop strona 49 |

### 2.1 Informacje ogólne

Rozdział ten zawiera informacje o przygotowaniu urządzenia do pracy i procedurach, które należy wykonać w warunkach warsztatowych przed instalacją urządzenia. Procedury konfiguracji opisano dla komunikatora polowego, menedżera urządzeń AMS i lokalnego interfejsu operatora (LOI). Dla ułatwienia, skróty klawiszowe komunikatora polowego oznaczono "Skróty klawiszowe", a dla każdej funkcji przedstawiono również skrócone menu LOI. Lokalny interfejs operatora jest dostępny tylko dla przetwornika 644 do montażu w główce, tak więc informacje konfiguracyjne nie dotyczą przetwornika do montażu szynowego.

Pełny schemat menu komunikatora polowego i wszystkie skróty klawiszowe zawiera Dodatku C: Schemat menu i skróty klawiszowe komunikatora polowego. Schemat menu lokalnego interfejsu operatora zawiera Dodatku D: Lokalny interfejs operatora (LOI).

### 2.2 Komunikaty dotyczące bezpieczeństwa pracy

Instrukcje i procedury opisane w tym rozdziale mogą wymagać zachowania szczególnych środków bezpieczeństwa, dla zapewnienia bezpieczeństwa pracowników wykonujących te działania. Informacje dotyczące potencjalnych zagrożeń bezpieczeństwa pracy oznaczone są symbolem ostrzeżenia (A). Przed wykonaniem czynności oznaczonych tym symbolem należy zapoznać się z podanymi poniżej komunikatami dotyczącymi bezpieczeństwa pracy.

#### Ostrzeżenia

#### **A OSTRZEŻENIE**

Nieprzestrzeganie poniższych wskazówek instalacyjnych może spowodować śmierć lub poważne obrażenia ciała pracowników obsługi.

Urządzenie mogą instalować wyłącznie wykwalifikowani pracownicy.

Wybuch może spowodować śmierć lub poważne uszkodzenie ciała.

- Nie wolno zdejmować pokrywy urządzenia w atmosferze zagrożonej wybuchem przy włączonym zasilaniu.
- Przed podłączeniem komunikatora HART w atmosferze wybuchowej należy upewnić się, że wszystkie urządzenia w pętli zostały zainstalowane zgodnie z normami iskrobezpiecznego lub niezapalnego okablowania polowego.
- Sprawdzić, czy atmosfera w której będzie pracował przetwornik jest zgodna z właściwymi certyfikatami do pracy w obszarach zagrożonych.
- Aby spełnione były wymagania norm dotyczących instalacji przeciwwybuchowych, pokrywy obudowy muszą być szczelnie dokręcone.

Wycieki medium procesowego mogą spowodować śmierć lub poważne obrażenia ciała.

- Nie wolno demontować osłony czujnika podczas działania instalacji procesowej.
- Osłony i czujniki należy zainstalować i dokręcić przed podaniem ciśnienia.

Porażenie prądem elektrycznym może być przyczyną poważnych obrażeń ciała lub śmierci.

Należy zachować szczególną ostrożność podczas łączenia przewodów i zacisków.

### 2.3 Sprawdzenie konfiguracji systemu

#### Potwierdzenie wersji HART

- Jeśli wykorzystywany jest system sterowania lub zarządzania posługujący się protokołem HART, przed instalacją przetwornika należy sprawdzić zgodność protokołu HART tych systemów. Nie wszystkie systemy mogą komunikować się przy użyciu protokołu HART w wersji 7. Przetwornik może być skonfigurowany do korzystania z wersji 5 lub 7 protokołu HART.
- Instrukcje zmiany wersji protokołu HART w przetworniku przedstawiono w rozdziale "Zmiana wersji HART" na stronie 85.

#### 2.3.1 Potwierdzenie prawidłowości sterownika urządzenia

- Sprawdzić, czy w systemie zapisana jest najnowsza wersja sterownika urządzenia (Device Driver – DD), co jest gwarancją prawidłowej komunikacji.
- Najnowszą wersję sterownika można ściągnąć ze strony www.emersonprocess.com lub www.hartcomm.org.

| Data<br>wydania<br>oprogra-<br>mowania | - Identyfikacja<br>a urządzenia        |                                       | Określenie<br>Identyfikacja sterownika<br>urządzenia urządzenia |  | Instrukcje<br>obsługi                        | Funkcjonal-<br>ność urzą-<br>dzenia          |
|--|--|---------------------------------------|---|--|--|--|
| Data                                   | Wersja<br>oprogra-<br>mowania<br>NAMUR | Wersja<br>oprogra-<br>mowania<br>HART | Wersja<br>ogólna<br>HART <sup>(1)</sup>                         | Wersja<br>urządze-<br>nia <sup>(2)</sup> | Numer doku-<br>mentu instruk-<br>cji obsługi | Zmiany<br>oprogramo-<br>wania <sup>(3)</sup> |
| Czerwiec                               |  |                                       | 5   | 8  |  | Uwaga 3                                      |
| 2012                                   | 1.1.1                                  | 01                                    | 7   | 9  | 00809-0100-4728                              | zawiera<br>wykaz zmian.                      |

#### Tabela 2-1. Wersje urządzenia i zbiory dla przetworników Rosemount 644

(1) Wersja oprogramowania NAMUR jest wybita na tabliczce znamionowej urządzenia. Wersja oprogramowania HART może być odczytana przy użyciu narzędzia konfiguracyjnego wykorzystującego protokół HART.

(2) Nazwa sterownika urządzenia zawiera wersję urządzenia i wersję opisów urządzenia (DD), np. 10\_01. Protokół HART umożliwia korzystanie z wcześniejszych wersji urządzeń i komunikację z nowymi urządzeniami HART. Aby możliwe było korzystanie z nowych funkcji urządzeń, konieczne jest załadowanie nowego sterownika urządzenia. Dla zapewnienia pełnej funkcjonalności urządzenia, zaleca się załadowanie najnowszych sterowników urządzenia.

 Możliwość wyboru wersji HART 5 lub 7. Wybór wersji HART 5 lub 7, obsługa dwóch czujników, możliwość stosowania w systemach bezpieczeństwa, zaawansowana diagnostyka (jeśli zamówiono), zwiększona dokładność i stabilność (jeśli zamówiono).

### 2.3.2 Przepięcia

Przetwornik jest odporny na przepięcia o poziomie energii występujących zazwyczaj w rozładowaniach ładunków elektrostatycznych lub spowodowanych zjawiskami przełączania. Jednakże przepięcia o dużej energii, takie jak indukowane nieodległymi wyładowaniami atmosferycznymi, generowane przez spawarki, urządzenia elektryczne o dużym poborze mocy lub przełączniki mogą zniszczyć zarówno przetwornik, jak i czujnik. W celu ochrony przed przepięciami o dużej mocy, należy przetwornik zainstalować we właściwej główce przyłączeniowej z zabezpieczeniem przeciwprzepięciowym Rosemount 470. Szczegółowe informacje na zabezpieczenia przeciwprzepięciowego można znaleźć w karcie katalogowej Rosemount 470 (numer 00813-0101-4191).

### 2.4 Metody konfiguracji

#### **A UWAGA**

Wszystkie regulacje sprzętowe przetwornika należy wykonać podczas przygotowania przetwornika do eksploatacji, aby uniknąć narażania układów elektronicznych na czynniki środowiskowe po instalacji.

Przetwornik Rosemount 644 może być skonfigurowany przed lub po instalacji. Konfiguracja przetwornika w warunkach warsztatowych przy użyciu komunikatora polowego, menedżera urządzeń AMS lub lokalnego interfejsu operatora (LOI) gwarantuje prawidłowość działania wszystkich obwodów przetwornika przed instalacją.

Przetwornik 644 może być skonfigurowany on-line lub off-line przy użyciu komunikatora polowego, menedżera urządzeń AMS lub lokalnego interfejsu operatora (LOI) (tylko wersja do montażu w główce). Podczas konfiguracji on-line, przetwornik jest podłączony do komunikatora polowego. Dane są wprowadzane do rejestru roboczego komunikatora i wysyłane bezpośrednio do przetwornika.

Konfiguracja off-line polega na zapisie danych konfiguracyjnych w komunikatorze polowym, który nie jest podłączony do przetwornika. Dane są przechowywane w pamięci stałej i mogą zostać zapisane w przetworniku w dowolnym momencie.

#### 2.4.1 Konfiguracja warsztatowa

Do konfiguracji warsztatowej konieczny jest zasilacz, multimetr cyfrowy oraz komunikator polowy, menedżer urządzeń AMS Device Manager lub lokalny interfejs operatora (LOI – opcja M4).

Podłączyć urządzenia zgodnie ze schematami przedstawionymi na ilustracji 2-1. Przewody komunikacji HART można podłączyć w dowolnym punkcie pętli sygnałowej. Dla zapewnienia poprawnej komunikacji HART, między przetwornikiem a zasilaczem musi być obecna rezystancja co najmniej 250 omów. Przewody komunikatora polowego należy podłączyć do zacisków znajdujących się za zaciskami zasilania (+, –) w górnej części urządzenia. Wszystkie zwory przetwornika powinny zostać umieszczone w trakcie przygotowania do eksploatacji w warunkach warsztatowych, aby uniknąć narażania układów elektroniki na działanie czynników środowiskowych.



#### Ilustracja 2-1. Zasilanie przetwornika w przypadku konfiguracji warsztatowej

2.4.2 Wybór narzędzia konfiguracyjnego

#### Konfiguracja przy użyciu komunikatora polowego

Komunikator polowy jest podręcznym urządzeniem, które może wymieniać informacje z przetwornikiem ze sterowni systemu, instalacji procesowej lub z dowolnego punktu zakończenia pętli sygnałowej. Dla ułatwienia komunikacji, należy podłączyć komunikator polowy równolegle do przetwornika w sposób opisany w instrukcji obsługi (patrz ilustracja 2-1). Wykorzystać zaciski do podłączenia do pętli znajdujące się na tylnej ścianie komunikatora polowego. Zaciski nie mają określonej polaryzacji. Nie wolno podłączać portu szeregowego, ani złącza ładowania akumulatorów NiCad w atmosferze wybuchowej. Przed podłączeniem komunikatora ręcznego w atmosferze wybuchowej należy upewnić się, że wszystkie urządzenia w pętli zostały zainstalowane zgodnie z normami iskrobezpiecznego lub niezapalnego okablowania polowego.

W komunikatorze dostępne są dwa interfejsy: tradycyjny i zmodyfikowany. Wszystkie informacje dotyczące komunikatora polowego będę podawane z wykorzystaniem interfejsu zmodyfikowanego. ilustracja 2-2 pokazuje wygląd interfejsu zmodyfikowanego. Tak jak już opisano w rozdziale "Sprawdzenie konfiguracji systemu" na stronie 9, warunkiem krytycznym optymalnego działania przetwornika jest zapisanie w komunikatorze polowym najnowszych opisów urządzeń (DD).

Najnowszą bibliotekę DD można pobrać ze strony www.emersonprocess.com.

Włączyć zasilanie komunikatora polowego naciskając przycisk ON/OFF. Komunikator będzie poszukiwał urządzeń kompatybilnych z HART i zakomunikuje nawiązanie połączenia. Jeśli komunikator polowy nie nawiąże komunikacji, oznacza to, że nie zostało znalezione żadne urządzenie. Jeśli tak się stanie, to patrz Rozdział 6: Wykrywanie niesprawności.

| lustracja 2                               | -2. Interfe     | s komun     | ikator | a po | lowego |  |
|---|-----------------|-------------|--------|------|--------|--|
| <b>(</b>                                  | ♥<br>ratura:644 | <del></del> |        | X    |        |  |
| Online                                    | rature.044      | 11          |        |      |        |  |
| 1 Overview<br>2 Configure<br>3 Service To | ols             |             |        |      |        |  |
|   |                 |             |        |      |        |  |
|   |                 |             |        |      |        |  |
|   | SAVE            |             |        |      |        |  |

Schemat menu komunikatora polowego i skróty klawiszowe podano w Dodatku C: Schemat menu i skróty klawiszowe komunikatora polowego Konfiguracja przy użyciu menedżera urządzeń AMS

Przy wykorzystaniu pakietu oprogramowania menedżera urządzeń AMS, użytkownik może przy użyciu prostej aplikacji skonfigurować i przygotować urządzenie do eksploatacji, monitorować stan i alarmy przetwornika, wykrywać usterki ze sterowni systemu, dokonywać diagnostyki zaawansowanej, zarządzać kalibracją i automatycznie dokumentować działania.

Dla zagwarantowania pełnych możliwości konfiguracyjnych przy użyciu menedżera urządzeń AMS, konieczne jest zapisanie w urządzeniu najnowszych opisów urządzeń (DD). Najnowszą wersję opisów urządzeń DD można pobrać ze strony www.emersonprocess.com lub www.hartcomm.org.

#### Uwaga

Wszystkie opisy procedur w niniejszej instrukcji obsługi przy użyciu menedżera urządzeń AMS zakładają wykorzystanie wersji 11.5.

#### Konfiguracja przy użyciu lokalnego interfejsu operatora LOI

Aby przetwornik wyposażony był w LOI, konieczne jest zamówienie opcji M4. Uaktywnienie interfejsu następuje po naciśnięciu dowolnego przycisku konfiguracji. Przyciski konfiguracyjne znajdują się na wyświetlaczu LCD (w celu uzyskania dostępu do przycisków, należy zdjąć pokrywę obudowy). Funkcje przycisków konfiguracyjnych przedstawiono w tabeli 2-2, a ich lokalizację na ilustracji 2-3. Wykorzystanie LOI do wykonania prawidłowej konfiguracji, wymusza przejście przez kilka ekranów. Wprowadzane na kolejnych ekranach dane są kolejno zapisywane, za każdym razem LOI informuje wyświetlając pulsujący komunikat "SAVED" (zapisane).

#### Uwaga

Wejście w menu LOI powoduje wyłączenie możliwości zapisywania do urządzenia przez hosta lub narzędzie konfiguracyjne. Przed przystąpieniem do konfiguracji urządzenia przy użyciu LOI należy poinformować o tym właściwych pracowników obsługi.





#### Tabela 2-2. Działanie przycisków LOI

| Przycisk | ÉXİT<br>МЕNЦР<br>No yes | ÉXÏT<br>MENU<br>↓ ↓  |
|----------|-------------------------|----------------------|
| Lewy     | No (nie)                | SCROLL (przewijanie) |
| Prawy    | Yes (tak)               | ENTER                |

#### Hasło lokalnego interfejsu operatora

Możliwe jest wprowadzenie hasła dostępu do lokalnego interfejsu operatora, które zabezpieczy odczyt i modyfikację konfiguracji urządzenia przy użyciu LOI. Nie zabezpiecza to konfiguracji przed zmianami przy użyciu protokołu HART lub systemu sterowania. Hasło LOI jest kodem czterocyfrowym definiowanym przez użytkownika. Jeśli hasło ulegnie utracie, to należy zastosować główne hasło "9307". Zabezpieczenie LOI hasłem może być konfigurowane i włączane/wyłączane przez protokół HART przy użyciu komunikatora polowego, menedżera urządzeń AMS lub LOI.

Schemat menu lokalnego interfejsu operatora przedstawiono w Dodatku D: Lokalny interfejs operatora (LOI).

### 2.4.3 Przełączanie pętli na sterowanie ręczne

Jeśli wysyła się lub żąda danych powodujących zakłócenia działania pętli regulacyjnej lub wpływających na sygnał wyjściowy przetwornika, należy przełączyć sterowanie w pętli na sterowanie ręczne. Komunikator polowy, menedżer urządzeń AMS lub LOI poinformuje użytkownika o konieczności przełączenia sterowania w pętli na sterowanie ręczne. Potwierdzenie tego komunikatu nie powoduje przełączenia sterowania na ręczne. Komunikat stanowi tylko przypomnienie; przełączenie sterowania w pętli na ręczne stanowi oddzielną operację.

### 2.4.4 Tryb alarmowy

Standardową część działania przetwornika stanowi ciągłe monitorowanie poprawności swojego działania. Automatyczna diagnostyka stanowi ciąg sprawdzeń powtarzanych cyklicznie. Gdy diagnostyka wykryje uszkodzenie czujnika lub układów elektronicznych przetwornika, sygnał wyjściowy przetwornika ustawiany jest na poziom wysoki lub niski, w zależności od ustawienia przełącznika wyboru poziomu alarmowego. Jeśli czujnik temperatury wskazuje temperaturę spoza dopuszczalnego zakresu, następuje nasycenie sygnału wyjściowego przetwornika na wartość 3,9 mA przy standardowej konfiguracji (3,8 mA dla konfiguracji zgodnej z NAMUR) lub 20,5 mA (dla konfiguracji standardowej i NAMUR). Wartości te mogą być skonfigurowane fabrycznie lub przez użytkownika przy wykorzystaniu komunikatora polowego. Wartości jakie są generowane na wyjściu przetwornika w przypadku awarii zależą od typu konfiguracji: standardowej, zgodnej z NAMUR lub specjalnej użytkownika. Parametry działania zgodne z konfiguracją standardową lub NAMUR zawiera "Sprzętowe i programowe ustawienie trybu alarmowego" na stronie 112.

### 2.4.5 Blokada programowa HART

Blokada programowa HART zabezpiecza dane konfiguracyjne przetwornika przed jakimikolwiek zmianami; wszystkie żądania zmian przez protokół HART przy użyciu komunikatora polowego, menedżera urządzeń AMS lub LOI będą odrzucane. Blokada HART może być określona tylko przy użyciu komunikacji HART i jest dostępna tylko w wersji 7 HART. Blokada HART może być włączona lub wyłączona tylko przy użyciu komunikatora polowego lub menedżera urządzeń AMS.

## Konfiguracja blokady HART przy użyciu komunikatora polowego

Z ekranu HOME wprowadzić skrót klawiszowy

Skrót klawiszowy urządzenia

3, 2, 1

#### Konfiguracja blokady HART przy użyciu menedżera urządzeń AMS

- 1. Kliknąć urządzenie prawym klawiszem myszy i wybrać opcję menu **Configure** (konfiguracja).
- 2. W Manual Setup (konfiguracja ręczna), wybrać zakładkę Security (zabezpieczenia).
- Kliknąć przycisk Lock/Unlock (blokuj/odblokuj) znajdujący się pod HART Lock (Software) (blokada programowa HART) i postępować zgodnie z poleceniami wyświetlanymi na ekranie.

### 2.5 Weryfikacja konfiguracji

Zaleca się sprawdzenie podstawowych parametrów konfiguracji przed instalacją przetwornika w instalacji procesowej. Zakres parametrów do sprawdzenia zależy od narzędzia konfiguracyjnego. W zależności od tego, jakie narzędzie konfiguracyjne będzie używane, wybrać właściwą procedurę.

## 2.5.1 Weryfikacja i odczyt konfiguracji przetwornika przy użyciu komunikatora polowego

Parametry konfiguracyjne wymienione w ilustracja 2-4 poniżej są podstawowymi parametrami, które należy przejrzeć przed instalacją przetwornika. Pełny wykaz parametrów konfiguracyjnych, które mogą być odczytywane i konfigurowane przy użyciu komunikatora polowego podano w Dodatku C: Schemat menu i skróty klawiszowe komunikatora polowego. Aby była możliwa weryfikacja konfiguracji, w komunikatorze polowym muszą być zainstalowane opisy urządzenia (DD) przetwornika Rosemount 644.

- 1. Zweryfikować konfigurację urządzenia wykorzystując skróty klawiszowe podane w ilustracja 2-4.
  - a. Z ekranu HOME, wprowadzić skrót klawiszowy podany w ilustracja 2-4.

#### Ilustracja 2-4. Skróty klawiszowe dla przetwornika 644

|  | Skrót klawiszowy |               |
|--|------------------|---------------|
| Funkcja  | HART 5           | HART 7        |
| Wartości alarmowe                                    | 2, 2, 5, 6       | 2, 2, 5, 6    |
| Wartości tłumienia                                   | 2, 2, 1, 5       | 2, 2, 1, 6    |
| LRV (dolna wartość graniczna<br>zakresu pomiarowego) | 2, 2, 5, 5, 3    | 2, 2, 5, 5, 3 |
| Górna wartość graniczna<br>zakresu pomiarowego (URV) | 2, 2, 5, 5, 2    | 2, 2, 5, 5, 2 |
| Główna zmienna procesowa                             | 2, 2, 5, 5, 1    | 2, 2, 5, 5, 1 |
| Konfiguracja czujnika 1                              | 2, 1, 1          | 2, 1, 1       |
| Konfiguracja czujnika 2 <sup>(1)</sup>               | 2, 1, 1          | 2, 1, 1       |
| Oznaczenie technologiczne                            | 2, 2, 7, 1, 1    | 2, 2, 7, 1, 1 |
| Jednostki  | 2, 2, 1, 5       | 2, 2, 1, 4    |

(1) Funkcja dostępna tylko wówczas, gdy zamówiono opcję kod (S)

2.5.2 Odczyt i weryfikacja konfiguracji przy użyciu menedżera urządzeń AMS

Kliknąć prawym klawiszem myszy na przetwornik i z menu wybrać **Configuration Properties** (własności konfiguracji). W celu odczytu danych konfiguracyjnych przetwornika, otworzyć kolejne zakładki.

### 2.5.3 Odczyt i weryfikacja konfiguracji przy użyciu lokalnego interfejsu operatora (LOI)

W celu aktywacji LOI, nacisnąć dowolny przycisk konfiguracyjny. Wybrać **VIEW CONFIG** (odczyt konfiguracji) w celu odczytu podanych poniżej parametrów. Przyciski konfiguracyjne służą do nawigacji po menu. Parametry, które należy przejrzeć przed instalacją obejmują:

- Oznaczenie technologiczne
- Konfiguracja czujnika
- Jednostki
- Poziomy stanu alarmowego i nasycenia
- Główna zmienna procesowa
- Wartości graniczne zakresu pomiarowego
- Tłumienie

#### 2.5.4 Sprawdzenie wyjścia przetwornika

Przed pełnym włączeniem przetwornika on-line, należy przejrzeć parametry wyjścia cyfrowego, aby upewnić się, że przetwornik działa prawidłowo i jest skonfigurowany dla właściwych zmiennych procesowych.

#### Sprawdzanie lub nastawianie zmiennych procesowych

Menu **Process Variables** (zmienne procesowe) wyświetla zmienne procesowe obejmujące temperaturę czujnika, procent zakresu pomiarowego, wyjście analogowe i temperaturę zacisków. Te zmienne procesowe są w sposób ciągły uaktualniane. Domyślną główną zmienną jest Sensor 1 (czujnik 1). Pomocniczą zmienną procesową jest domyślnie temperatura zacisków przetwornika.

## Sprawdzenie zmiennych procesowych przy użyciu komunikatora polowego

Z ekranu HOME, wprowadzić skrót klawiszowy

| Skrót klawiszowy urządzenia | 3, 2, 1 |
|-----------------------------|---------|
|-----------------------------|---------|

## Sprawdzenie zmiennych procesowych przy użyciu menedżera urządzeń AMS

Kliknąć prawym klawiszem myszy na przetwornik i z menu wybrać **Service Tools** (narzędzia serwisowe). W zakładce *Variables* (zmienne) wyświetlane są następujące zmienne procesowe:

Primary (główna), Second (pomocnicza), Third (trzecia) i Fourth (czwarta), jak i Analog Output (wyjście analogowe).

## Sprawdzenie zmiennych procesowych przy użyciu lokalnego interfejsu operatora LOI

Aby sprawdzić zmienne procesowe przy użyciu LOI, użytkownik musi w pierwszej kolejności skonfigurować wyświetlacz do wskazywania żądanych zmiennych (patrz "Konfiguracja wyświetlacza LCD" na stronie 35). Po wyborze żądanych zmiennych należy wyjść z menu LOI menu, a na wyświetlaczu będą naprzemiennie wyświetlane żądane wartości.



### 2.6 Konfiguracja podstawowa przetwornika

Aby zapewnić właściwą pracę przetwornika Rosemount 644, należy skonfigurować pewne zmienne podstawowe. W wielu przypadkach wszystkie te zmienne wstępnie konfiguruje producent. Jeśli nie przeprowadzono konfiguracji przetwornika lub należy zmodyfikować zmienne konfiguracyjne, wymagana może być konfiguracja.

### 2.6.1 Przypisanie zmiennych HART<sup>®</sup>

## Przypisanie zmiennych HART<sup>®</sup> przy użyciu komunikatora polowego

Menu Variable Mapping (przypisanie zmiennych) wyświetla ciąg zmiennych procesowych. W celu zmiany tej konfiguracji należy wykonać przedstawiony poniżej skrót klawiszowy. Ekrany konfiguracyjne 644 z pojedynczym wejściem czujnika umożliwiają wybór głównej (PV) i pomocniczej (SV) zmiennej procesowej. Po wyświetleniu ekranu Select PV musi zostać wybrany Snsr 1.

Ekrany konfiguracyjne przetworników 644 z podwójnym wejściem czujników umożliwiają wybór głównej (PV), pomocniczej (SV), trzeciej (TV) i czwartej (QV) zmiennej procesowej. Możliwe funkcje do wyboru to Sensor 1 (czujnik 1), Sensor 2 (czujnik 2), Differential Temperature (różnica temperatur), Average Temperature (temperatura średnia), Terminal Temperature (temperatura zacisków) i Not Used (niewykorzystane). Sygnał analogowy 4–20 mA reprezentuje główną zmienną procesową.

Z ekranu HOME, wprowadzić skrót klawiszowy

| Skrót klawiszowy urządzenia | 2, 2, 8, 6 |
|-----------------------------|------------|
|-----------------------------|------------|

## Przypisanie zmiennych HART<sup>®</sup> przy użyciu menedżera urządzeń AMS

Kliknąć prawym klawiszem myszy na przetwornik i z menu wybrać **Configure** (konfiguracja).

- 1. W lewym panelu nawigacyjnym wybrać **Manual Setup** (konfiguracja ręczna), a następnie zakładkę **HART**.
- Przypisać każdą zmienną indywidualnie, lub wykorzystać funkcję **Re-map** Variables (zmiana przypisania zmiennych) i postępować zgodnie z poleceniami wyświetlanymi na ekranie.
- 3. Po zakończeniu procedury kliknąć Apply (zastosuj).

## Zmiana przypisania zmiennych HART<sup>®</sup> przy użyciu lokalnego interfejsu operatora LOI

W celu wyboru zmiennych do przypisania należy postępować zgodnie z przedstawionym schematem menu. Wybór zmiennej wykonuje się przy zastosowaniu przycisków **SCROLL** i **ENTER**. Zapisu wyboru dokonuje się wybierając **SAVE**, po wyświetleniu właściwego ekranu LCD. Patrz ilustracja 2-5 na stronie 18, gdzie przedstawiono przykład mapowania zmiennej przy użyciu LOI.

Ilustracja 2-5. Mapowanie zmiennych przy użyciu LOI



#### 2.6.2 Konfiguracja czujnika (lub czujników)

Konfiguracja czujnika obejmuje nastawę następujących parametrów:

- Typ czujnika
- Podłączenie czujnika
- Jednostki
- Wartości tłumienia
- Numer seryjny czujnika
- Przesunięcie poziomu stałego dla czujnika 2-przewodowego

#### Konfiguracja czujników przy użyciu komunikatora polowego

Funkcja konfiguracji czujnika prowadzi użytkownika przez proces konfiguracji wszystkich koniecznych parametrów konfiguracyjnych przetwornika obejmujących:

Pełny wykaz typów czujników współpracujących z przetwornikiem 644 oraz ich dokładności zawiera tabela A-2 na stronie 113.

Z ekranu HOME wprowadzić skrót klawiszowy

| Skrót klawiszowy urządzenia | 2, 1, 1 |
|-----------------------------|---------|
|-----------------------------|---------|

#### Konfiguracja czujników przy użyciu menedżera urządzeń AMS

Kliknąć prawym klawiszem myszy na urządzenie i z menu wybrać Configure (konfiguracja).

- W lewym panelu nawigacyjnym wybrać Manual Setup (konfiguracja ręczna) i wybrać zakładkę Sensor 1 (czujnik 1) lub Sensor 2 (czujnik 2), w zależności od potrzeb.
- 2. Dla każdego czujnika wybrać Sensor Type (typ czujnika), Connection (podłączenia), Units (jednostki) i inne dane związane z czujnikiem z rozwijalnych menu na ekranie.
- 3. Po zakończeniu kliknąć Apply (zastosuj).

## Konfiguracja czujników przy użyciu lokalnego interfejsu operatora LOI

Na poniższej ilustracji przedstawiono, gdzie znajduje się opcja konfiguracji czujnika (Sensor Configuration) w menu LOI.

#### Ilustracja 2-6. Konfiguracja czujników przy użyciu LOI



\* Opcja dostępna tylko w przypadku zamówienia opcji kod (S).

Szczegółowe informacje o czujnikach temperatury, osłonach termicznych oraz elementach montażowych można uzyskać w firmie Emerson Process Management.

#### Przesunięcie poziomu stałego dla rezystancyjnego czujnika 2-przewodowego

Funkcja przesunięcia poziomu stałego dla rezystancyjnego czujnika przewodowego (2-wire Offset) umożliwia wprowadzenie zmierzonej wartości rezystancji doprowadzeń, co jest równoważne kompensacji pomiarów przetwornika przez uwzględnienie błędu spowodowanego rezystancją doprowadzeń. Brak kompensacji rezystancji doprowadzeń w czujniku 2-przewodowym powoduje, że pomiary wykonywane przy wykorzystaniu tego typu czujnika często są niedokładne.

Funkcja ta może być skonfigurowana jako fragment procesu konfiguracji czujnika (**Sensor Configuration**) przy użyciu komunikatora polowego, menedżera urządzeń AMS lub lokalnego interfejsu operatora.

Dla prawidłowego wykorzystania tej funkcji należy wykonać następujące kroki:

- 1. Zmierzyć rezystancję obu przewodów doprowadzeń czujnika rezystancyjnego po jego instalacji i instalacji przetwornika 644.
- 2. Przejść do parametru (2-Wire RTD Offset):
- Wprowadzić sumaryczną rezystancję obu przewodów doprowadzeń czujnika po wyświetleniu zapytania 2-Wire Offset, co gwarantuje prawidłową kompensację. Przetwornik skompensuje pomiary temperatury z uwzględnieniem błędu spowodowanego rezystancją doprowadzeń.

### Wprowadzenie przesunięcia poziomu stałego dla rezystancyjnego czujnika 2-przewodowego przy użyciu komunikatora polowego:

Z ekranu HOME wprowadzić skrót klawiszowy

| Skrót klawiszowy urządzenia | 2, 1, 1 |
|-----------------------------|---------|
|-----------------------------|---------|

## Wprowadzenie przesunięcia poziomu stałego dla rezystancyjnego czujnika 2-przewodowego przy użyciu menedżera urządzeń AMS:

Kliknąć prawym klawiszem myszy na urządzenia i z menu wybrać Configure (konfiguracja).

- W lewym panelu nawigacyjnym wybrać Manual Setup (konfiguracja ręczna) i wybrać zakładkę Sensor 1 (czujnik 1) lub Sensor 2 (czujnik 2), w zależności od potrzeb. Odnaleźć pole tekstowe 2-Wire Offset i wprowadzić właściwą wartość.
- 2. Po zakończeniu kliknąć Apply (zastosuj).

### 2.6.3 Nastawienie jednostek wyjścia

W przetworniku 644 możliwa jest konfiguracja jednostek dla niektórych parametrów. Możliwy jest wybór jednostek dla następujących wielkości:

- Czujnik 1
- Czujnik 2
- Temperatura zacisków
- Różnica temperatur
- Średnia temperatura
- Pierwsza dobra temperatura

Każdy z parametrów bazowych i obliczone na ich podstawie sygnały wyjściowe mogą mieć odrębne jednostki. Wyjście przetwornika może być wyrażone w następujących jednostkach:

- Stopnie Celsjusza
- Stopnie Fahrenheita
- Stopnie Rankine'a
- Kelviny
- Omy
- Miliwolty

## Nastawa jednostek wyjścia przy użyciu komunikatora polowego

| Z ekranu HOME wprowadzić skrót klawiszowy | HART 5     | HART 7     |
|---|------------|------------|
| Skrót klawiszowy urządzenia               | 2, 2, 1, 4 | 2, 2, 1, 5 |

## Nastawa jednostek wyjścia przy użyciu menedżera urządzeń AMS

Kliknąć prawym klawiszem myszy urządzenie i z menu wybrać Configure (konfiguracja).

- 1. W lewym panelu nawigacyjnym wybrać **Manual Setup** (konfiguracja ręczna). Pola jednostek dla różnych zmiennych znajdują się w różnych zakładkach konfiguracji ręcznej, należy przejść przez zakładki i wybrać żądane jednostki.
- 2. Po zakończeniu kliknąć Apply (zastosuj).

## Nastawa jednostek wyjścia przy użyciu lokalnego interfejsu operatora LOI

Na poniższej ilustracji przedstawiono, gdzie znajduje się opcja konfiguracji jednostek **Units** w menu LOI.

#### Ilustracja 2-7. Konfiguracja jednostek przy użyciu LOI



\* Opcja menu dostępna tylko wówczas, gdy zamówiono opcję kod (S).

\*\* Opcja menu dostępna tylko wówczas, gdy zamówiono opcje kod (S) i (DC).

#### Uwaga

Wykaz możliwych jednostek do wyboru zależy od nastaw konfiguracji czujnika.

### 2.7 Konfiguracja urządzenia z dwoma czujnikami

Konfiguracja dwuczujnikowa zawiera opcje, które są tylko dostępne w przypadku zamówienia przetwornika z dwoma wejściami czujników. W przetworniku Rosemount 644 funkcje te obejmują:

- Różnica temperatur
- Temperatura średnia
- Hot Backup i diagnostyka stabilności pracy czujnika (wymaga opcji kod DC)
  - Pierwsza dobra temperatura (wymaga opcji S i DC)

#### 2.7.1 Konfiguracja pomiarów różnicy temperatur

Przetwornik 644 zamówiony i skonfigurowany do pracy z dwoma czujnikami umożliwia podłączenie dowolnych sygnałów do wejść i wyświetlenie różnicy temperatur między nimi. W celu skonfigurowania przetwornika do pomiarów różnicy temperatur należy wykonać poniższe procedury.

#### Uwaga

Poniższa procedura zakłada, że różnica temperatur jest obliczana i stanowi sygnał wyjściowy przetwornika, lecz nie jest przypisana do głównej zmiennej procesowej. Jeśli różnica temperatur ma być główna zmienną procesową, to patrz rozdział 2.6.1, gdzie opisano sposób przypisania zmiennych.

## Konfiguracja różnicy temperatur przy użyciu komunikatora polowego

Z ekranu HOME wprowadzić skrót klawiszowy

Skrót klawiszowy urządzenia

2, 2, 3, 1

## Konfiguracja różnicy temperatur przy użyciu menedżera urządzeń AMS

Kliknąć prawym klawiszem myszy urządzenie i z menu wybrać Configure (konfiguracja).

- 1. W lewym panelu nawigacyjny wybrać Manual Setup (konfiguracja ręczna).
- 2. W zakładce Calculated Output (obliczane wyjście) znaleźć pole Differential Temperature (różnica temperatur).
- 3. Nastawić jednostki (Units) i tłumienie (Damping), a po zakończeniu kliknąć **Apply** (zastosuj).

## Konfiguracja różnicy temperatur przy użyciu lokalnego interfejsu operatora (LOI)

W celu konfiguracji pomiarów różnicy temperatur przy użyciu lokalnego interfejsu operatora należy oddzielnie nastawić wartości jednostek i tłumienia. Na ilustracji 2-8 i ilustracji 2-9 pokazano, gdzie można znaleźć te parametry w menu.

#### Ilustracja 2-8. Konfiguracja jednostek w pomiarach różnicy temperatur przy użyciu LOI



\* Opcja menu dostępna tylko wówczas, gdy zamówiono opcję kod (S).

\*\* Opcja menu dostępna tylko wówczas, gdy zamówiono opcje kod (S) i (DC).

Ilustracja 2-9. Konfiguracja tłumienia w pomiarach różnicy temperatur przy użyciu LOI



\* Opcja menu dostępna tylko wówczas, gdy zamówiono opcję kod (S).

\*\* Opcja menu dostępna tylko wówczas, gdy zamówiono opcje kod (S) i (DC).

#### 2.7.2 Konfiguracja temperatury średniej

Przetwornik 644 zamówiony i skonfigurowany do współpracy z dwoma czujnikami może wyświetlać i generować sygnał wyjściowy równy średniej temperaturze z obu wejść. W celu konfiguracji przetwornika do pomiarów temperatury średniej, należy wykonać poniższe procedury:

#### Uwaga

Opisana poniżej procedura zakłada, że obliczona temperatura średnia stanowi sygnał wyjściowy przetwornika, ale nie jest przypisana do głównej zmiennej procesowej. Jeśli temperatura średnia ma być główną zmienną procesową przetwornika, to patrz rozdział 2.6.1, gdzie opisano sposób przypisania zmiennych.

## Konfiguracja temperatury średniej przy użyciu komunikatora polowego

Z ekranu HOME wprowadzić skrót klawiszowy

| Skrót klawiszowy urządzenia | 2, 2, 3, 3 |
|-----------------------------|------------|
|-----------------------------|------------|

## Konfiguracja temperatury średniej przy użyciu menedżera urządzeń AMS

Kliknąć prawym klawiszem myszy na urządzenia i z menu wybrać Configure (konfiguracja).

- 1. W lewym panelu nawigacyjnym wybrać Manual Setup (konfiguracja ręczna).
- 2. W zakładce **Calculated Output** (obliczane wyjście) odnaleźć pole *Average Temperature* (temperatura średnia).
- 3. Nastawić jednostki (Units) i tłumienie (Damping), a po zakończeniu kliknąć **Apply** (zastosuj).

## Konfiguracja temperatury średniej przy użyciu lokalnego interfejsu operatora (LOI)

W celu konfiguracji temperatury średniej przy użyciu lokalnego interfejsu operatora, użytkownik musi oddzielnie nastawić wartości jednostek i tłumienia. Na ilustracji 2-10 i ilustracji 2-11 pokazano, gdzie można znaleźć te parametry w menu.

Ilustracja 2-10. Konfiguracja jednostek temperatury średniej pętli przy użyciu lokalnego interfejsu operatora LOI



\* Opcja menu dostępna tylko wówczas, gdy zamówiono opcję kod (S).

\*\* Opcja menu dostępna tylko wówczas, gdy zamówiono opcje kod (S) i (DC).

Ilustracja 2-11. Konfiguracja tłumienia temperatury średniej pętli przy użyciu lokalnego interfejsu operatora LOI



\* Opcja menu dostępna tylko wówczas, gdy zamówiono opcję kod (S).

\*\* Opcja menu dostępna tylko wówczas, gdy zamówiono opcje kod (S) i (DC)

#### Uwaga

Jeśli czujnik 1 lub czujnik 2 ulegnie uszkodzeniu, a główną zmienna procesową jest temperatura średnia i nie jest włączona funkcja Hot Backup, to przetwornik przejdzie w stan alarmowy. Z tego powodu, gdy główną zmienna procesową jest temperatura średnia, zaleca się włączenie funkcji Hot Backup w przypadku używania dwóch czujników lub gdy dwa pomiary temperatury pochodzą z tego samego punktu procesowego. Gdy nastąpi awaria czujnika przy włączonej funkcji Hot Backup i gdy zmienną procesową jest temperatura średnia, możliwe są trzy scenariusze:

- Jeśli awarii uległ czujnik 1, średnia temperatura będzie określana tylko na podstawie pomiarów z czujnika 2, czujnika działającego
- Jeśli awarii uległ czujnik 2, średnia temperatura będzie określana tylko na podstawie pomiarów z czujnika 1, czujnika działającego
- Jeśli uszkodzeniu ulegną jednocześnie oba czujniki, przetwornik przejdzie w stan alarmowy i status (przez HART) będzie raportował uszkodzenie obu czujników

W pierwszych dwóch przypadkach, sygnał 4–20 mA nie zostanie zakłócony, a status dostępny dla systemu sterowania (przez HART) określi, który z czujników uległ uszkodzeniu.

#### 2.7.3 Konfiguracja funkcji Hot Backup

Funkcja Hot Backup konfiguruje przetwornik do automatycznego wykorzystania czujnika 2 jako czujnika głównego, w przypadku awarii czujnika 1. Przy włączonej funkcji Hot Backup, główna zmienna procesowa (PV) musi być pierwszą dobrą wartością lub średnią. Szczegółowe informacje o przypadku, gdy główną zmienną procesową jest średnia przedstawia "UWAGA" powyżej.

Czujniki 1 lub 2 mogą być przypisane jako zmienna procesowa pomocnicza (SV), trzecia (TV) lub czwarta (QV). W przypadku awarii głównej zmiennej procesowej (czujnik 1), przetwornik przechodzi do trybu Hot Backup i czujnik 2 staje się źródłem głównej zmiennej procesowej. Sygnał 4–20 mA nie zostaje zakłócony, a status raportowany do systemu sterowania z wykorzystaniem protokołu HART określa uszkodzenie czujnika 1. Jeśli jest wyświetlacz LCD, to na nim pojawia się komunikat statusu uszkodzonego czujnika.

W przypadku włączonej funkcji Hot Backup, gdy awarii ulegnie czujnik 2, lecz czujnik 1 działa prawidłowo, przetwornik kontynuuje prawidłowe raportowanie zmiennej procesowej na analogowym sygnale wyjściowym 4–20 mA, natomiast status raportowany systemowi sterowania za pośrednictwem protokołu HART określa awarię czujnika 2.

#### **Reset funkcji Hot Backup:**

W trybie Hot Backup, gdy uszkodzeniu ulegnie czujnik 1 i funkcja Hot Backup jest zainicjalizowana, przetwornik nie powróci do raportowania pomiarów z czujnika 1 na wyjściu analogowym 4–20 mA dopóki tryb Hot Backup nie zostanie zresetowany przez ponowne włączenie za pośrednictwem protokołu HART przy użyciu LOI lub przez chwilowe wyłączenie zasilania przetwornika.
## Konfiguracja funkcji Hot Backup przy użyciu komunikatora polowego

Komunikator polowy przeprowadzi użytkownika krok po kroku przez procedurę prawidłowej konfiguracji funkcji Hot Backup.

Z ekranu HOME wprowadzić skrót klawiszowy

| Skrót klawiszowy urządzenia | 2, 1, 5 |
|-----------------------------|---------|
|-----------------------------|---------|

## Konfiguracja funkcji Hot Backup przy użyciu menedżera urządzeń AMS

Kliknąć prawym klawiszem myszy przetwornik i z menu wybrać Configure (konfiguracja).

- 1. W lewym panelu nawigacyjny wybrać Manual Setup (konfiguracja ręczna).
- 2. W zakładce *Diagnostics* (diagnostyka) odnaleźć pole Hot Backup.
- W zależnością od żądanej funkcji nacisnąć przycisk "Configure Hot Backup" (konfiguracja Hot Backup) lub "Reset Hot Backup" (reset Hot Backup) i postępować zgodnie z wyświetlanymi poleceniami.
- 4. Po zakończeniu kliknąć Apply (zastosuj).

# Konfiguracja funkcji Hot Backup przy użyciu lokalnego interfejsu operatora (LOI)

W celu konfiguracji funkcji Hot Backup przy użyciu lokalnego interfejsu operatora, użytkownik musi uaktywnić ten tryb i ustawić wartości zmiennych procesowych. Na ilustracji 2-12 poniżej pokazano, gdzie można znaleźć te parametry w menu.

Ilustracja 2-12. Konfiguracja funkcji Hot Backup przy użyciu lokalnego interfejsu operatora LOI



\* Opcja menu dostępna tylko wówczas, gdy zamówiono opcję kod (S).

\*\* Opcja menu dostępna tylko wówczas, gdy zamówiono opcje kod (S) i (DC).

Szczegółowe informacje o wykorzystaniu funkcji Hot Backup przy współpracy z konwerterem HART Tri-Loop podano w rozdziale "Współpraca przetwornika z konwerterem HART Tri-Loop" na stronie 49.

#### 2.7.4 Konfiguracja alertu niestabilności czujnika

Alert niestabilności czujnika (Sensor Drift Alert) umożliwia przetwornikowi wystawienie ostrzeżenia (przez HART) lub przejść w stan alarmowy, gdy różnica temperatur między czujnikiem 1 a 2 przekracza wartość graniczną określoną przez użytkownika.

Funkcja ta jest użyteczna w przypadku pomiaru tej samej temperatury procesowej przy użyciu dwóch czujników, w szczególności przy użyciu czujnika dwuelementowego. Gdy tryb alertu niestabilności czujnika jest uaktywniony, użytkownik musi określić maksymalną dopuszczalną różnicę pomiarów dokonywanych przez czujnik 1 i 2. Jeśli ta wartość maksymalna zostanie przekroczona, nastąpi uaktywnienie ostrzeżenia alertu stabilności czujnika (Sensor Drift Alert).

Chociaż domyślną wartością alertu jest ostrzeżenie podczas konfiguracji alertu stabilności czujnika przetwornika, użytkownik ma również możliwość wyboru opcji, w której analogowy sygnał wyjściowy przetwornika wchodzi w stan alarmowy po detekcji niestabilności czujnika.

#### Uwaga

W konfiguracji z podwójnym czujnikiem w 644, przetwornik temperatury obsługuje konfigurację i jednoczesne korzystanie z funkcji Hot Backup i alertu niestabilności czujnika. Jeśli jeden z czujników ulega awarii, przetwornik przełącza wyjście na drugi dobry czujnik. Gdy różnica pomiarów obu czujników przekracza określoną wartość graniczną, wyjście analogowe przechodzi w stan alarmowy wskazujący na warunki niestabilności czujnika. Połączenie alertu niestabilności czujnika i funkcji Hot Backup zwiększa zakres diagnostyki czujnika, gwarantując jednocześnie wysoki poziom dostępności urządzenia. Wpływ przetwornika 644 na bezpieczeństwo systemu zawiera raport FMEDA.

# Konfiguracja alertu niestabilności czujnika przy użyciu komunikatora polowego

Komunikator polowy przeprowadzi użytkownika przez procedurę prawidłowej konfiguracji funkcji alertu niestabilności czujnika.

Z ekranu HOME wprowadzić skrót klawiszowy

| Skrót klawiszowy urządzenia | 2, 1, 6 |
|-----------------------------|---------|
|-----------------------------|---------|

## Konfiguracja alertu niestabilności czujnika przy użyciu menedżera urządzeń AMS

- 1. Kliknąć prawym klawiszem myszy urządzenie i z menu wybrać **Configure** (konfiguracja).
- 2. W zakładce **Diagnostics** (diagnostyka) odnaleźć pole **Sensor Drift Alert** (alert niestabilności czujnika).
- 3. Wybrać Enable (uaktywnij) dla Mode (tryb) i wprowadzić wartości Units (jednostki), Threshold (wartość graniczna) i Damping (tłumienie) z list rozwijalnych lub kliknąć przycisk "Configure Sensor Drift Alert" (konfiguracja alertu niestabilności czujnika) i przejść przez kolejne kroki konfiguracji.
- 4. Po zakończeniu kliknąć Apply (zastosuj).

#### Konfiguracja alertu niestabilności czujnika przy użyciu lokalnego interfejsu operatora LOI

Aby skonfigurować alert niestabilności czujnika przy użyciu lokalnego interfejsu operatora, użytkownik musi w oddzielnych krokach uaktywnić tryb, wybrać główną zmienną procesową, wybrać wartość graniczną różnicy odczytów (Drift Limit) i ustawić wartość tłumienia. Na ilustracji 2-13 poniżej pokazano, gdzie można znaleźć te parametry w menu.

### Ilustracja 2-13. Konfiguracja alertu niestabilności czujnika przy użyciu lokalnego interfejsu operatora LOI



\* Opcja menu dostępna tylko wówczas, gdy zamówiono opcję kod (S).

\*\* Opcja menu dostępna tylko wówczas, gdy zamówiono opcje kod (S) i (DC).

#### Uwaga

Uaktywnienie opcji alertu niestabilności czujnika powoduje wygenerowanie ostrzeżenia (WARNING) przy użyciu komunikacji HART, gdy następuje przekroczenie maksymalnej dopuszczalnej różnicy pomiarów między czujnikiem 1 a 2. Aby sygnał analogowy przetwornika przechodził w stan alarmowy po detekcji alertu niestabilności czujnika, należy wybrać Alarm podczas procesu konfiguracji.

### 2.8 Konfiguracja wyjścia

#### 2.8.1 Zmiana zakresu przetwornika

Zmiana zakresu przetwornika nastawia wartości graniczne zakresu pomiarowego na zakres oczekiwanych zmian zmiennej procesowej. Nastawienie wartości granicznych zakresu pomiarowego na wartości graniczne oczekiwanych zmian maksymalizuje dokładność działania przetwornika; przetwornik jest najdokładniejszy, gdy pracuje w przewidywanym zakresie zmian temperatur aplikacji.

Zakres oczekiwanych zmian definiowany jest przez dolną wartość graniczną zakresu pomiarowego (LRV) i górną wartość graniczną zakresu pomiarowego (URV). Wartości graniczne mogą być zmieniane tak często, jak ulegają zmianie warunki procesowe. Pełny wykaz wartości granicznych zakresu i czujnika zawiera tabela A-2 na stronie 113.

#### Uwaga

Funkcja zmiany zakresu nie powinna być mylona z funkcjami kalibracji cyfrowej. Chociaż funkcja zmiany zakresu dopasowuje sygnał wejściowy z czujnika do wyjścia 4–20 mA, tak jak w standardowej kalibracji, lecz nie wpływa na interpretację sygnału wejściowego przez przetwornik.

Do zmiany zakresu przetwornika należy wybrać jedną z opisanych poniżej metod.

### Zmiana zakresu przetwornika przy użyciu komunikatora polowego

|   | Dolna wartość<br>graniczna zakresu | Górna wartość<br>graniczna zakresu |
|---|------------------------------------|------------------------------------|
| Z ekranu HOME wprowadzić skrót klawiszowy | pomiarowego                        | pomiarowego                        |
| Skrót klawiszowy urządzenia               | 2, 2, 5, 5, 3                      | 2, 2, 5, 5, 2                      |

### Zmiana zakresu przetwornika przy użyciu menedżera urządzeń AMS

Kliknąć prawym klawiszem myszy urządzenie i z menu wybrać **Configure** (konfiguracja).

- 1. W lewym panelu nawigacyjny wybrać Manual Setup (konfiguracja ręczna).
- 2. W zakładce **Analog Output** (wyjście analogowe) odnaleźć pole konfiguracji głównej zmiennej procesowej (Primary Variable Configuration).
- 3. Wpisać żądane wartości **Upper Range Value** (górna wartość graniczna zakresu pomiarowego) i **Lower Range Value** (dolna wartość graniczna zakresu pomiarowego).
- 4. Po zakończeniu kliknąć Apply (zastosuj).

### Zmiana zakresu przetwornika przy użyciu lokalnego interfejsu operatora LOI

Na ilustracji poniżej przedstawiono lokalizację wartości granicznych w menu lokalnego interfejsu operatora.

Ilustracja 2-14. Zmiana zakresu przetwornika przy użyciu lokalnego interfejsu operatora



#### 2.8.2 Tłumienie

Tłumienie zmienia czas odpowiedzi przetwornika w celu wygładzenia zmian sygnału wyjściowego spowodowanych gwałtownymi zmianami sygnału wejściowego. Właściwą wartość tłumienia należy określić na podstawie żądanego czasu odpowiedzi, stabilności sygnału i innych wymagań dotyczących dynamiki pętli regulacyjnej. Domyślna wartość tłumienia to 5,0 sekund, może być ustawiona na wartość z zakresu od 1 do 32 sekund.

Wartość tłumienia wpływa na czas odpowiedzi przetwornika. Gdy jest ustawiona na zero, funkcja tłumienia jest wyłączona i wyjście przetwornika reaguje na zmiany sygnału wyjściowego tak szybko jak pozwalają algorytmy obsługi czujnika. Zwiększanie tłumienia zwiększa czas odpowiedzi przetwornika

Przy włączonym tłumieniu, jeśli zmiana temperatury jest mniejsza od 0,2% wartości granicznej czujnika, przetwornik dokonuje pomiarów zmian co 500 ms (dla urządzenia z jednym czujnikiem) i generuje wartość wyjściową zgodnie z następującą zależnością:

Wartość tłumiona = (N – P) ×  $\left(\frac{2T - U}{2T + U}\right)$  + P

- P = poprzednia wartość tłumiona
- N = nowa wartość czujnika
- T = stała czasowa tłumienia
- U = częstotliwość aktualizacji

Wartość nastawy tłumienia to czas, po którym wartość sygnału wyjściowego stanowi 63% zmiany sygnału wejściowego i kontynuuje zbliżanie się do wartości wejściowej zgodnie z opisanym powyżej równaniem.

Dla przykładu, tak jak pokazano na ilustracji 2-15, jeśli następuje krokowa zmiana temperatury wejściowej w zakresie 0,2% wartości dopuszczalnej czujnika od 100 do 110 stopni i tłumienie wynosi 5,0 sekund, przetwornik oblicza i wystawia nową wartość co 500 ms wykorzystując równanie tłumienia. Po 5,0 sekundach sygnał wyjściowy przetwornika wynosi 106,3 stopni lub 63% zmiany wejściowej i wyjście kontynuuje zbliżanie się do krzywej wejściowej zgodnie z podanym wyżej równaniem.

Szczegółowe informacje dotyczące funkcji tłumienia przy zmianie sygnału wejściowego większej od 0,2% wartości granicznej czujnika, patrz "Detekcja uszkodzonego czujnika" na stronie 40.

### Ilustracja 2-15. Zmiana sygnału wejściowego i wyjściowego w funkcji czasu dla tłumienia równego 5 sekund



Tłumienie można przypisać do wielu parametrów przetwornika 644. Zmienne, które mogą być tłumione to:

- Główna zmienna procesowa (PV)
- Czujnik 1
- Czujnik 2
- Różnica temperatur
- Temperatura średnia
- Pierwsza dobra temperatura

#### Uwaga

Instrukcje poniżej dotyczą tylko tłumienia głównej zmiennej procesowej (PV).

# Nastawa tłumienia przetwornika przy użyciu komunikatora polowego

| Z ekranu HOME wprowadzić skrót klawiszowy | HART 5     | HART 7     |
|---|------------|------------|
| Skrót klawiszowy urządzenia               | 2, 2, 1, 5 | 2, 2, 1, 6 |

## Nastawa tłumienia przetwornika przy użyciu menedżera urządzeń AMS

Kliknąć prawym klawiszem myszy urządzenie i z menu wybrać Configure (konfiguracja).

- 1. W lewym panelu nawigacyjny wybrać (Manual Setup) (konfiguracja ręczna).
- 2. W zakładce Sensor 1 (czujnik 1) odnaleźć pole Setup (konfiguracja).
- 3. Zmienić wartość Damping Value (wartość tłumienia) na żądaną.
- 4. Po zakończeniu kliknąć Apply (zastosuj).

## Nastawa tłumienia przetwornika przy użyciu lokalnego interfejsu operatora LOI

Na ilustracji poniżej przedstawiono sposób przejścia do nastawiania tłumienia w menu lokalnego interfejsu operatora.



### 2.8.3 Konfiguracja poziomów stanów alarmowych i nasycenia

W trakcie normalnego działania, sygnał wyjściowy przetwornika zmienia się zgodnie ze zmianami pomiarów w zakresie między dolną a górną wartością nasycenia. Jeśli temperatura znajdzie się poza zakresem pomiarowym czujnika lub gdy wartość wyjściowa znalazłaby się poza punktami nasycenia, sygnał wyjściowy jest ograniczany do odpowiedniej wartości nasycenia.

Przetwornik 644 automatycznie, w sposób ciągły wykonuje procedury sprawdzające jego działanie. Jeśli procedury autodiagnostyki wykryją awarię, sygnał wyjściowy przetwornika przyjmuje skonfigurowaną wartość alarmową, zależną od ustawienia przełącznika poziomu alarmowego. Funkcja nastawy poziomów alarmowych i nasycenia umożliwia odczyty i zmiany nastaw poziomów alarmowego (wysoki lub niski) i nasycenia.

Poziomy alarmowe i nasycenia mogą zostać skonfigurowane przy użyciu komunikatora polowego, menedżera urządzeń AMS i LOI. Przy wyborze poziomów obowiązują następujące ograniczenia:

- Stan niski alarmowy musi być mniejszy od niskiego poziomu nasycenia.
- Wysoki poziom alarmowy musi być większy od wysokiego poziomu nasycenia.
- Poziomy alarmowe i nasycenia muszą się różnić o co najmniej 0,1 mA

Narzędzie konfiguracyjne wygeneruje komunikat błędu, jeśli którakolwiek z powyższych zasad zostanie złamana.

Najczęściej stosowane poziomy alarmowe i nasycenia przedstawiono w tabeli 2-3, tabeli 2-4 i tabeli 2-5.

| Poziom | Nasycenie 4–20 mA | Alarm 4–20 mA |
|--------|-------------------|---------------|
| Niski  | 3,9 mA            | ≤ 3,75 mA     |
| Wysoki | 20,5 mA           | ≥ 21,75 mA    |

#### Tabela 2-3. Poziomy alarmowe i nasycenia zgodne z normami Rosemount

| Tabela 2-4. Poziomy alarmowe i nasycenia zgodne z norm |
|--|
|--|

| Poziom | Nasycenie 4–20 mA | Alarm 4–20 mA |
|--------|-------------------|---------------|
| Niski  | 3,8 mA            | ≤ 3,6 mA      |
| Wysoki | 20,5 mA           | ≥ 21,75 mA    |

#### Tabela 2-5. Poziomy alarmowe i nasycenia użytkownika

| Poziom | Nasycenie 4–20 mA | Alarm 4–20 mA   |
|--------|-------------------|-----------------|
| Niski  | 3,7 mA–3,9 mA     | 3,6 mA–3,8 mA   |
| Wysoki | 20,1 mA–22,9 mA   | 20,2 mA–23,0 mA |

#### Uwaga

Przetworniki w trybie pracy sieciowej wysyłają informacje o stanie alarmowym lub nasycenia cyfrowo; warunki nasycenia lub alarmowe nie wpływają na wyjście analogowe.

### Konfiguracja poziomów stanu alarmowego i nasycenia przy użyciu komunikatora polowego

Z ekranu HOME wprowadzić skrót klawiszowy

| Skrót klawiszowy urządzenia | 2, 2, 5, 6 |
|-----------------------------|------------|
|-----------------------------|------------|

## Konfiguracja poziomów stanu alarmowego i nasycenia przy użyciu menedżera urządzeń AMS

Kliknąć prawym klawiszem myszy urządzenie i z menu wybrać Configure (konfiguracja).

- 1. W lewym panelu nawigacyjny wybrać Manual Setup (konfiguracja ręczna).
- 2. W zakładce **Analog Output** (wyjście analogowe) odnaleźć pole Alarm and Saturation Levels (poziomy alarmowe i nasycenia).
- 3. Wprowadzić żądane wartości High Alarm (stan alarmowy wysoki), High Saturation (stan nasycenia wysoki), Low Saturation (stan nasycenia niski) i Low Alarm (stan alarmowy niski).
- 4. Po zakończeniu kliknąć Apply (zastosuj).

### Konfiguracja poziomów stanu alarmowego i nasycenia przy użyciu lokalnego interfejsu operatora LOI

Na ilustracji poniżej przedstawiono lokalizację opcji nastawy wartości poziomów alarmowych i nasycenia w menu lokalnego interfejsu operatora.

Ilustracja 2-16. Konfiguracja poziomów stanu alarmowego i nasycenia przy użyciu LOI



\* Opcja menu dostępna tylko wówczas, gdy zamówiono opcję kod (S).

\*\* Opcja menu dostępna tylko wówczas, gdy zamówiono opcje kod (S) i (DC).

### 2.8.4 Konfiguracja wyświetlacza LCD

Opcja konfiguracji wyświetlacza LCD umożliwia dostosowanie wyświetlacza do wymagań konkretnej aplikacji. Na ekranie LCD wyświetlane będą naprzemiennie przez 3 sekundy wybrane parametry.

- Czujnik 1
- Czujnik 2
- Wyjście analogowe
- Główna zmienna procesowa
- Temperatura średnia
- Pierwsza dobra temperatura
- Różnica temperatur

- Procent zakresu pomiarowego
- Temperatura zacisków
- Wartość minimalna i maksymalna 1
- Wartość minimalna i maksymalna 2
- Wartość minimalna i maksymalna 3
- Wartość minimalna i maksymalna 4

Na ilustracji 2-17 przedstawiono wygląd wyświetlacza LCD i lokalnego interfejsu operatora LOI dostępnych dla przetwornika 644.



# Konfiguracja wyświetlacza LCD przy użyciu komunikatora polowego

Z ekranu HOME wprowadzić skrót klawiszowy

| Skrót klawiszowy urządzenia | 2, 1, 4 |
|-----------------------------|---------|
|-----------------------------|---------|

# Konfiguracja wyświetlacza LCD przy użyciu menedżera urządzeń AMS

Kliknąć prawym klawiszem myszy na urządzenie i z menu wybrać Configure (konfiguracja).

- 1. W lewym panelu nawigacyjny wybrać Manual Setup (konfiguracja ręczna).
- 2. W zakładce **Display** (wyświetlacz) znajduje się grupa pól zawierających wszystkie możliwe zmienne do wyświetlania.
- 3. Zaznaczyć lub odznaczyć zmienne, wykorzystując pola wyboru przy każdej ze zmiennych.
- 4. Po zakończeniu kliknąć Apply (zastosuj).

# Konfiguracja wyświetlacza LCD przy użyciu lokalnego interfejsu operatora LOI

Na ilustracji poniżej przedstawiono sposób przejścia konfiguracji wyświetlanych parametrów w menu lokalnego interfejsu operatora (LOI).



\* Opcja menu dostępna tylko wówczas, gdy zamówiono opcję kod (S).

### 2.9 Informacje o urządzeniu polowym

Dostęp do zmiennych informacyjnych on-line można uzyskać przy użyciu komunikatora polowego lub innego urządzenia komunikacyjnego. Poniżej przedstawiono wykaz zmiennych informacyjnych przetwornika, łącznie z identyfikatorami urządzenia, zmiennymi konfiguracyjnymi nastawianymi fabrycznie i pozostałymi informacjami.

### 2.9.1 Oznaczenie projektowe, data, opis i komunikat

*Tag*, *Date*, *Descriptor* i *Message* są parametrami, które pomagają w identyfikacji przetwornika w dużych instalacjach. Poniżej przedstawiono ich opisy i sposób ich konfiguracji.

Zmienna **Tag** (oznaczenie projektowe) jest najprostszym sposobem identyfikacji i rozróżniania przetworników w instalacjach z wieloma przetwornikami. Jest ona wykorzystywana do oznaczenia elektronicznego przetworników zgodnie z wymaganiami aplikacji. Oznaczenie projektowe jest automatycznie wyświetlane, gdy komunikator HART nawiąże komunikację z przetwornikiem po włączeniu zasilania. Tag (oznaczenie projektowe) składa się z 8 znaków, Long Tag (długie oznaczenie projektowe – parametr wprowadzony w protokole HART wersji 6 i 7) został rozszerzony do 32 znaków. Żaden z tych parametrów nie ma wpływu na pomiary głównej zmienej procesowej, są to tylko parametry informacyjne.

**Date** (data) jest zmienną definiowaną przez użytkownika, w której można zapisać datę wykonania ostatniej konfiguracji. Nie ma ona wpływu na działanie przetwornika, ani komunikatora HART.

Zmienna **Descriptor** (opis) umożliwia wprowadzenie dłuższej etykiety elektronicznej, która pozwala na precyzyjniejszą identyfikację przetwornika niż wykorzystanie oznaczenia projektowego. Opis może składać się z maksymalnie 16 znaków i nie ma wpływu na działanie przetwornika, ani komunikatora HART.

Zmienna **Message** (komunikat) umożliwia pełną identyfikację przetwornika w instalacji wieloprzetwornikowej. Składać się może z 32 znaków i przechowywana jest wraz z innymi danymi konfiguracyjnymi. Komunikat nie ma wpływu na działanie przetwornika, ani komunikatora HART.

# Konfiguracja informacji o urządzeniu przy użyciu komunikatora polowego

Z ekranu HOME wprowadzić skrót klawiszowy

| Skrót klawiszowy urządzenia 1,8 |
|---------------------------------|
|---------------------------------|

## Konfiguracja informacji o urządzeniu przy użyciu menedżera urządzeń AMS

Kliknąć prawym klawiszem urządzenie i z menu wybrać Configure (konfiguracja).

- 1. W lewym panelu nawigacyjny wybrać **Manual Setup** (konfiguracja ręczna).
- 2. W zakładce **Device** (urządzenie) znajduje się pole oznaczone Identification (identyfikacja), w którym znajdują się pola **Tag**, **Date**, **Descriptor** i **Message**, wprowadzić żądane oznaczenia.
- 3. Po zakończeniu kliknąć Apply (zastosuj).

## Konfiguracja informacji o urządzeniu przy użyciu lokalnego interfejsu operatora (LOI)

Na ilustracji poniżej przedstawiono sposób przejścia do parametru Tag w menu lokalnego interfejsu operatora (LOI).

Ilustracja 2-19. Konfiguracja oznaczenia projektowego przy użyciu lokalnego interfejsu operatora LOI



### 2.10 Konfiguracja filtrowania pomiarów

### 2.10.1 Filtr 50/60 Hz

Filtr 50/60 Hz (nazywany Line Voltage Filter lub AC Power Filter) uaktywnia filtr elektroniczny w przetworniku odfiltrowujący częstotliwość sieci zasilającej. Można wybrać wartość 60 Hz lub 50 Hz. Nastawa fabryczna to 60 Hz.

#### Uwaga

W środowiskach o wysokim poziomie zakłóceń elektromagnetycznych zaleca się włączenie filtra.

# Konfiguracja filtra 50/60 Hz przy użyciu komunikatora polowego

Z ekranu HOME wprowadzić skrót klawiszowy

| Skrót klawiszowy urządzenia | 2, 2, 7, 4, 1 |
|-----------------------------|---------------|
|-----------------------------|---------------|

### Konfiguracja filtra 50/60 Hz przy użyciu menedżera urządzeń AMS

Kliknąć prawym klawiszem myszy urządzenie i z menu wybrać Configure (konfiguracja).

- 1. W lewym panelu nawigacyjny wybrać Manual Setup (konfiguracja ręczna).
- W zakładce Device (urządzenie) znajduje się pole o nazwie Noise Rejection (tłumienie szumów), w oknie AC Power Filter (filtr zasilania sieciowego) wybrać właściwą wartość z rozwijalnego menu.
- 3. Po zakończeniu kliknąć Apply (zastosuj).

#### 2.10.2 Reset urządzenia

Funkcja **Processor Reset** (reset procesora) powoduje zresetowanie elektroniki przetwornika, bez wyłączania zasilania. Nie powoduje ona powrotu przetwornika do oryginalnych nastaw fabrycznych.

## Wykonanie resetu procesora przy użyciu komunikatora polowego

### Wykonanie resetu procesora przy użyciu menedżera urządzeń AMS

Kliknąć prawym klawiszem myszy na przetwornik i z menu wybrać **Service Tools** (narzędzia serwisowe).

- 1. W lewym panelu nawigacyjny wybrać Maintenance (konserwacja).
- 2. W zakładce **Reset/Restore** (reset/przywrócenie nastaw) kliknąć przycisk **Processor Reset** (reset procesora).
- 3. Po zakończeniu kliknąć Apply (zastosuj).

#### 2.10.3 Detekcja uszkodzonego czujnika

Funkcja Intermittent Sensor Detection (detekcja uszkodzonego czujnika) (zwana również Transient Filter) została zaprojektowana z myślą o zabezpieczeniu przed błędnymi pomiarami temperatury spowodowanymi rozwarciem czujnika. Stan rozwartego czujnika powstaje wówczas, gdy warunki rozwartego czujnika trwają dłużej niż jeden czas uaktualniania pomiarów. Domyślnie przetwornik jest dostarczany z włączoną funkcją detekcji rozwartego czujnika ON, a wartość graniczna jest równa 0,2% wartości granicznej zakresu roboczego czujnika. Możliwe jest włączenie lub wyłączenie funkcji detekcji rozwartego czujnika (ON lub OFF) oraz zmiana wartości granicznej na dowolną wartość z zakresu 0 do100% wartości granicznej zakresu roboczego czujnika przy użyciu komunikatora polowego.

Gdy włączona jest funkcja detekcji rozwartego czujnika **ON**, przetwornik może wyeliminować impulsy na wyjściu spowodowane chwilowymi warunkami rozwartego czujnika. Zmiany temperatury procesowej (T) w zakresie poniżej wartości granicznej będą śledzone normalnie na wyjściu przetwornika. Wartość temperatury (T) większa niż wartość progowa spowoduje uruchomienie algorytmu rozwartego czujnika. Rzeczywiste rozwarcie czujnika spowoduje przejście przetwornika w stan alarmowy.

Wartość progowa w przetworniku 644 powinna być nastawiona na wartość dopuszczającą fluktuacje temperatury procesowej w normalnych warunkach; wartość zbyt duża spowoduje, że algorytm nie będzie w stanie odfiltrować warunków rozwarcia; wartość zbyt mała spowoduje, że algorytm będzie aktywowany niepotrzebnie. Domyśla wartość progowa to 0,2% wartości granicznej czujnika.

Gdy funkcja detekcji rozwartego czujnika jest wyłączona **OFF**, przetwornik śledzi wszystkie zmiany temperatury procesowej, nawet w przypadku rozwarcia czujnika. (Przetwornik zachowuje się wówczas tak, jakby wartość progowa była nastawiona na 100%.) Opóźnienie sygnału wyjściowego spowodowane działaniem algorytmu rozwartego czujnika będzie wówczas wyeliminowane.

## Konfiguracja detekcji rozwartego czujnika przy użyciu komunikatora polowego

Poniższe kroki pokazują jak włączyć i wyłączyć funkcję detekcji rozwartego czujnika **ON** lub **OFF**. Gdy przetwornik jest podłączony do komunikatora polowego, należy wykonać skrót klawiszowy i wybrać **ON** (standardowa nastawa) lub **OFF**.

| Skrót klawiszowy urządzenia | 2, 2, 7, 4, 2 |
|-----------------------------|---------------|
|-----------------------------|---------------|

Domyślna wartość progowa 0,2% może być zmieniana. Wyłączenie funkcji detekcji rozwartego czujnika **OFF** lub pozostawienie włączonej **ON** i zwiększenie wartości progowej ponad wartość domyślną nie wpływa na czas potrzebny przetwornikowi do wygenerowania prawidłowego sygnału alarmowego po detekcji warunków rzeczywistego rozwarcia czujnika. Jednakże przetwornik może przez krótki czas jednego uaktualnienia generować fałszywy odczyt temperatury w kierunku wartości progowej (100% wartości granicznej czujnika, gdy funkcja detekcji rozwartego czujnika jest wyłączona **OFF**). Jeśli konieczna jest szybka reakcja przetwornika, zalecaną nastawą jest **ON** z wartością progową 0,2%.

## Konfiguracja detekcji rozwartego czujnika przy użyciu menedżera urządzeń AMS

Kliknąć prawym klawiszem myszy urządzenie i z menu wybrać Configure (konfiguracja).

- 1. W lewym panelu nawigacyjnym wybrać **Manual Setup** (konfiguracja ręczna).
- W zakładce Device (urządzenie) znajduje się pole o nazwie Noise Rejection (tłumienie szumów), w oknie Transient Filter Threshold (wartość progowa filtra przejściowego) wpisać żądaną wartość w procentach.
- 3. Po zakończeniu kliknąć Apply (zastosuj).

#### 2.10.4 Reakcja przetwornika na rozwarcie czujnika

Funkcja **Open Sensor Holdoff** (reakcja przetwornika na rozwarcie czujnika), przy normalnych nastawach, powoduje że przetwornik 644 jest bardziej niezawodny w warunkach wysokich zakłóceń elektromagnetycznych. Jest ona realizowana przez oprogramowanie, które wykonuje dodatkową weryfikację stanu rozwartego czujnika przed uaktywnieniem alarmu przetwornika. Jeśli dodatkowa weryfikacja nie potwierdzi prawdziwości warunków rozwarcia czujnika, przetwornik nie przejdzie w stan alarmowy.

W przypadku użytkowników przetwornika 644, którzy żądają szybszej detekcji rozwartego czujnika, opcja reakcji przetwornika na rozwarcie czujnika może być zmieniona na nastawę szybszą, które będzie raportować rozwarcie czujnika bez dodatkowej weryfikacji prawdziwości warunków rozwartego czujnika.

#### Konfiguracja reakcji przetwornika na rozwarcie czujnika przy użyciu komunikatora polowego

| Skrót klawiszowy urządzenia | 2, 2, 7, 3 |
|-----------------------------|------------|
|-----------------------------|------------|

### Konfiguracja reakcji przetwornika na rozwarcie czujnika przy użyciu menedżera urządzeń AMS

Kliknąć prawym klawiszem myszy na urządzenie i z menu wybrać **Configure** (konfiguracja).

- 1. W lewym panelu nawigacyjny wybrać **Manual Setup** (konfiguracja ręczna).
- 2. W zakładce **Device** (urządzeni) znajduje się pole o nazwie Open Sensor Hold Off. Zmienić tryb na **Normal** (normalny) lub **Fast** (szybki)
- 3. Po zakończeniu kliknąć Apply (zastosuj).

### 2.11 Diagnostyka i obsługa

#### 2.11.1 Wykonanie testu pętli

Opcja **Loop Test** (test pętli) sprawdza układy wyjściowe przetwornika, integralności pętli oraz poprawność działania urządzeń rejestrujących lub pomiarowych pracujących w pętli. W celu inicjacji testu pętli należy wykonać poniższe kroki.

System hosta może dokonywać pomiarów aktualnego prądu wyjściowego 4–20 mA HART. Jeśli tak nie jest, do przetwornika należy podłączyć miliamperomierz referencyjny bezpośrednio do zacisków testowych w bloku przyłączeniowym lub w dowolnym punkcie pętli regulacyjnej.

#### Wykonanie testu pętli przy użyciu komunikatora polowego

Z ekranu HOME wprowadzić skrót klawiszowy

```
Skrót klawiszowy urządzenia 3, 5, 1
```

## Wykonanie testu pętli przy użyciu programu menedżera urządzeń AMS

Kliknąć prawym klawiszem myszy na przetwornik i wybrać **Service Tools** (narzędzia serwisowe).

- 1. W lewym panelu nawigacyjny wybrać **Simulate** (symulacja).
- 2. W zakładce **Simulate** (symulacja) odnaleźć przycisk **Perform Loop Test** (wykonaj test pętli) w grupie **Analog Output Verification** (weryfikacja wyjścia analogowego).
- Postępować zgodnie z wyświetlanymi instrukcjami, a po zakończeniu kliknąć Apply (zastosuj).

## Wykonanie testu pętli przy użyciu lokalnego interfejsu operatora

Na ilustracji poniżej przedstawiono sposób przejścia do testu pętli w menu lokalnego interfejsu operatora (LOI).

Ilustracja 2-20. Wykonanie testu pętli przy użyciu LOI



### 2.11.2 Symulacja sygnału cyfrowego (test pętli cyfrowej)

Funkcja **Simulate Digital Signal** (symulacja sygnału cyfrowego) stanowi uzupełnienie testu pętli analogowej, sprawdzając poprawność wartości wyjściowych HART. Test pętli cyfrowej dostępny jest tylko dla protokołu HART wersja 7.

### Symulacja sygnału cyfrowego przy użyciu komunikatora polowego

Z ekranu HOME wprowadzić skrót klawiszowy

| Skrót klawiszowy urządzenia | 3, 5, 2 |
|-----------------------------|---------|
|-----------------------------|---------|

## Symulacja sygnału cyfrowego przy użyciu menedżera urządzeń AMS

Kliknąć prawym klawiszem myszy na przetwornik i z menu wybrać **Service Tools** (narzędzia serwisowe).

- 1. W lewym panelu nawigacyjny wybrać **Simulate** (symulacja).
- 2. W grupie oznaczonej **Device Variables** (zmienne procesowe) wybrać zmienną do symulacji.
  - a. Sensor 1 Temperature (czujnik temperatury 1)
  - b. Sensor 2 Temperature (czujnik temperatury 2) (opcja dostępna tylko w przetwornikach zamówionych z opcją S)
- 3. W celu symulacji wybranej wartości cyfrowej, postępować zgodnie z informacjami wyświetlanymi na ekranie.

## Symulacja sygnału cyfrowego przy użyciu lokalnego interfejsu operatora LOI

Na ilustracji poniżej przedstawiono sposób przejścia do symulacji sygnału cyfrowego w menu lokalnego interfejsu operatora (LOI).





\* Opcja menu dostępna tylko wówczas, gdy zamówiono opcję kod (S).

#### 2.11.3 Diagnostyka czujnika termoelektrycznego

Diagnostyka czujnika termoelektrycznego (Thermocouple Degradation Diagnostic) pełni rolę ogólnego wskaźnik stanu czujnika termoelektrycznego, który może wykrywać poważne zmiany stanu czujnika i pętli czujnika. Przetwornik monitoruje rezystancję w pętli czujnika termoelektrycznego, aby wykryć warunki degradacji czujnika lub przewodów doprowadzeń. Przetwornik wykorzystuje dane bazowe oraz wartość progową i raportuje oczekiwany stan czujnika termoelektrycznego na podstawie różnicy tych dwóch wartości. Funkcja ta nie spełnia roli precyzyjnych pomiarów stanu czujnika, lecz stanowi ogólne wskazanie stanu czujnika i pętli.

Aby funkcja działała poprawnie musi być uaktywniona, a w przetworniku muszą być skonfigurowane parametry typu podłączonego czujnika termoelektrycznego. Po uaktywnieniu tej funkcji diagnostycznej, przetwornik oblicza wartość rezystancji bazowej (Baseline Resistance). Następnie należy określić wartość progową (Trigger), która może być dwa, trzy lub cztery razy większa niż wartość bazowa lub przyjąć wartość domyślną 5000 omów. Jeśli rezystancja w pętli osiągnie wartość progową, generowany jest alarm serwisowy.

#### 

Funkcja diagnostyki czujnika termoelektrycznego monitoruje stan całej pętli czujnika termoelektrycznego, łącznie z okablowaniem, zaciskami, złączami i samym czujnikiem. Dlatego też, konieczne jest zmierzenie rezystancji bazowej po kompletnym zainstalowaniu czujnika w instalacji procesowej, a nie w warunkach warsztatowych.

#### Uwaga

Algorytm rezystancji czujnika termoelektrycznego nie oblicza wartości rezystancji przy aktywnym kalibratorze.

### Konfiguracja diagnostyki czujnika termoelektrycznego przy użyciu komunikatora polowego

Z ekranu HOME wprowadzić skrót klawiszowy

Skrót klawiszowy urządzenia

2, 2, 4, 3, 4

# Konfiguracja diagnostyki czujnika termoelektrycznego przy użyciu menedżera urządzeń AMS

Kliknąć prawym klawiszem myszy na urządzenie i z menu wybrać Configure (konfiguracja).

- 1. W lewym panelu nawigacyjny wybrać Manual Setup (konfiguracja ręczna).
- 2. W zakładce Diagnostics (diagnostyka), znajduje się pole oznaczone **Sensor and Process Diagnostics** (diagnostyka czujnika i procesu); wybrać przycisk **Configure Thermocouple Diagnostic** (konfiguracja diagnostyki czujnika termoelektrycznego).
- 3. W celu określenia wartości diagnostycznych należy postępować zgodnie z informacjami wyświetlanymi na ekranie.

#### Słownik terminów AMS

Resistance (rezystancja): Aktualny odczyt rezystancji w pętli czujnika rezystancyjnego.

**Resistance Threshold Exceeded** (przekroczenie wartości progowej rezystancji): Pole wskazujące, czy wartość rezystancji czujnika przekroczyła wartość poziomu wyzwalania (Trigger Level).

**Trigger Level** (poziom wyzwalania): Wartość progowa dla pętli czujnika termoelektrycznego. Wartość progowa może być ustawiona jako 2, 3 lub 4 x wartość bazowa lub domyślnie na 5000 omów. Jeśli rezystancja pętli czujnika termoelektrycznego przekroczy wartość progową, generowany jest alarm serwisowy.

**Baseline Resistance** (rezystancja bazowa): Rezystancja pętli zmierzona po instalacji lub resecie wartości bazowej. Poziom wyzwalania może być obliczony na podstawie wartości bazowej.

**Reset Baseline Resistance** (reset rezystancji bazowej): Uruchomienie algorytmu ponownego obliczenia wartości bazowej (może trwać kilka sekund).

**TC Diagnostic Mode Sensor 1 lub 2** (tryb diagnostyki czujnika termoelektrycznego dla czujnika 1 lub 2): Pole to oznacza włączenie lub wyłączenie diagnostyki czujnika termoelektrycznego dla czujnika 1 i 2.

## Konfiguracja diagnostyki czujnika termoelektrycznego przy użyciu lokalnego interfejsu operatora LOI

Na ilustracji poniżej przedstawiono sposób przejścia do diagnostyki czujnika termoelektrycznego w menu lokalnego interfejsu operatora (LOI).





\* Opcja menu dostępna tylko wówczas, gdy zamówiono opcję kod (S).

### 2.11.4 Diagnostyka śledzenia wartości minimalne/maksymalnej

Po uaktywnieniu, funkcja śledzenia wartości maksymalnej i minimalnej temperatury (Min/Max Tracking) zapisuje wartości maksymalne i minimalne temperatury wraz ze znacznikiem czasowym i datą, w przypadku przetworników temperatury Rosemount 644 HART do montażu w główce. Funkcja ta zapisuje wartości dla czujnika 1, czujnika 2, różnicy temperatur, temperatury średniej, pierwszej dobrej i temperatury zacisków. Funkcja śledzenia zapisuje wartości maksymalne i minimalne uzyskane od ostatniego resetu i nie jest funkcją zapisu dziennika zdarzeń.

W celu śledzenia wartości minimalnej i maksymalnej, funkcję śledzenia należy włączyć przy użyciu komunikatora polowego, menedżera urządzeń AMS, lokalnego interfejsu operatora lub innego narzędzia komunikacyjnego. Po uaktywnieniu, możliwe jest kasowanie informacji w dowolnej chwili lub wszystkie zmienne mogą być kasowane jednocześnie. Dodatkowo, każdy z parametrów wartości maksymalnej i minimalnej może być kasowany oddzielnie. Po zresetowaniu wybranego pola, poprzednie wartości zostają nadpisane przez nowo odczytane.

# Konfiguracja śledzenia wartości min/maks przy użyciu komunikatora polowego

| Skrót klawiszowy urządzenia | 2, 2, 4, 3, 5 |
|-----------------------------|---------------|
|-----------------------------|---------------|

### Konfiguracja śledzenia wartości min/maks przy użyciu menedżera urządzeń AMS

Kliknąć prawym klawiszem myszy na urządzenie i z menu wybrać Configure (konfiguracja).

- 1. W lewym panelu nawigacyjnym wybrać Manual Setup (konfiguracja ręczna).
- W zakładce Diagnostics (diagnostyka) znajduje się pole oznaczone Sensor and Process Diagnostics (diagnostyka czujnika i procesu); wybrać przycisk Configure Min/Max Tracking (konfiguracja śledzenia wartości min/maks).
- 3. W celu uaktywnienia i konfiguracji diagnostyki, należy postępować zgodnie z poleceniami wyświetlanymi na ekranie.

### Konfiguracja śledzenia wartości min/maks przy użyciu lokalnego interfejsu operatora LOI

Na ilustracji poniżej przedstawiono sposób przejścia do konfiguracji śledzenia wartości min/maks w menu lokalnego interfejsu operatora (LOI).





\* Opcja menu dostępna tylko wówczas, gdy zamówiono opcję kod (S).

### 2.12 Komunikacja sieciowa

*Multidropping* (komunikacja sieciowa) oznacza podłączenie kilku przetworników do pojedynczej linii komunikacyjnej. Komunikacja między hostem a przetwornikami odbywa się cyfrowo, przy wyłączonym analogowym sygnale wyjściowym.

Połączenie sieciowe umożliwia jednoczesną pracę wielu przetworników Rosemount. Przy wykorzystaniu protokołu komunikacyjnego HART, do pojedynczej skrętki pary przewodów można podłączyć do 15 przetworników.

Komunikator polowy może testować, konfigurować i formatować przetworniki 644 pracujące w sieci w taki sam sposób, jak przy instalacji bezpośredniej. Instalacja sieciowa wymaga uwzględnienia szybkości uaktualniania dla każdego przetwornika, połączenia z przetwornikami innych typów oraz długości linii transmisyjnych. Każdy z przetworników identyfikowany jest przez niepowtarzalny adres sieciowy (1–15) i odpowiada na rozkazy

zdefiniowane w protokole HART. Komunikator wykorzystujący protokół HART może testować, konfigurować i formatować przetworniki 644 pracujące w sieci w taki sam sposób, jak przy instalacji bezpośredniej.

#### Uwaga

Praca sieciowa nie jest dopuszczona w aplikacjach i instalacjach systemów bezpieczeństwa.



G. 4–20 mA

H. Przetwornik 644 HART

#### Uwaga

Fabrycznie przetwornik 644 mają ustawiany adres sieciowy 0, co umożliwia im działanie standardowe bezpośrednie (point-to-point) z sygnałem wyjściowym 4–20 mA. W celu uaktywnienia komunikacji sieciowej, adres przetwornika musi być zmieniony na liczbę z zakresu od 1 do 15. Powoduje to wyłączenie analogowego sygnału wyjściowego 4–20 mA i ustawienie go na stałą wartość 4 mA. Wyłączeniu ulega również tryb raportowania stanu alarmowego na wyjściu prądowym.

### 2.12.1 Zmiana adresu przetwornika

W celu uaktywnienia komunikacji sieciowej, konieczna jest zmiana adresu na liczbę z zakresu od 1 do 15 dla HART wersja 5 i 1–63 dla HART wersja 7. Każdy przetwornik pracujący w sieci musi mieć inny, niepowtarzalny adres.

## Zmiana adresu przetwornika przy użyciu komunikatora polowego

Z ekranu HOME wprowadzić skrót klawiszowy

Skrót klawiszowy urządzenia 1, 2

1, 2, 1

### Zmiana adresu przetwornika przy użyciu menedżera urządzeń AMS

Kliknąć prawym klawiszem myszy na przetwornik i z menu wybrać **Configuration Properties** (własności konfiguracji).

- 1. Urządzenie działające w trybie HART 5:
  - a. W zakładce HART, wprowadzić adres sieciowy w pole **Polling Address** (adres sieciowy), kliknąć **Apply** (zastosuj)
- 2. Urządzenie działające w trybie HART 7:
  - a. W zakładce HART, kliknąć przycisk **Change Polling Address** (zmiana adresu sieciowego).

### 2.13 Współpraca przetwornika z konwerterem HART Tri-Loop

Aby przetwornik 644 z opcją dwuczujnikową mógł współpracować z konwerterem Rosemount 333 HART Tri-Loop, musi być skonfigurowany do trybu nadawania i musi zostać ustalona kolejność nadawania zmiennych procesowych. W trybie nadawania przetwornik wysyła informacje cyfrowe do konwertera HART Tri-Loop o czterech zmiennych procesowych. Konwerter HART Tri-Loop rozdziela sygnał na oddzielne pętle 4–20 mA z możliwością wyboru trzech spośród czterech podanych poniżej:

- Główna zmienna procesowa (PV)
- Pomocnicza zmienna procesowa (SV)
- Trzecia zmienna procesowa (TV)
- Czwarta zmienna procesowa (QV)

Jeśli do współpracy z konwerterem HART Tri-Loop ma być wykorzystywany przetwornik 644 z dwoma czujnikami, należy rozważyć możliwość wyboru i konfiguracji funkcji temperatury średniej, różnicy temperatur, pierwszej dobrej temperatury, alarmu uszkodzenia czujnika lub funkcji Hot Backup (jeśli jest możliwe).

#### Uwaga

Procedury opisane poniże można wykonać po połączeniu czujników i przetworników, włączeniu i sprawdzeniu poprawności działania. Również należy podłączyć komunikator polowy i nawiązać komunikację z przetwornikiem. Sposób wykorzystania komunikatora, patrz "Konfiguracja przy użyciu komunikatora polowego" na stronie 11.

#### 2.13.1 Ustawienie przetwornika w tryb nadawania.

Aby ustawić przetwornik w trybie nadawania, należy wykonać poniższy skrót klawiszowy:

### Ustawienie trybu nadawania przy użyciu komunikatora polowego

| Z ekranu HOME wprowadzić skrót klawiszowy | HART 5     | HART 7     |
|---|------------|------------|
| Skrót klawiszowy urządzenia               | 2, 2, 8, 4 | 2, 2, 8, 5 |

### Ustawienie trybu nadawania przy użyciu menedżera urządzeń AMS

Kliknąć prawym klawiszem myszy na urządzenie i z menu wybrać Configure (konfiguracja).

- 1. W lewym panelu nawigacyjnym wybrać Manual Setup (konfiguracja ręczna).
- 2. W zakładce **HART** odnaleźć pole Burst Mode Configuration) konfiguracja trybu nadawania) i wpisać właściwe dane.
- 3. Po zakończeniu kliknąć Apply (zastosuj).

# 2.13.2 Ustawienie kolejności zmiennych procesowych na wyjściu

Aby ustawić kolejność zmiennych procesowych na wyjściu, należy wykonać jedną z metod opisanych w "Przypisanie zmiennych HART®" na stronie 17.

#### Uwaga

Zachować szczególną ostrożność przy ustalaniu kolejności zmiennych. Konwerter HART Tri-Loop musi być skonfigurowany do odczytywania zmiennych w tej samej kolejności.

#### Warunki specjalne

Jeśli do współpracy z konwerterem HART Tri-Loop ma być wykorzystywany przetwornik 644 z dwoma czujnikami, należy rozważyć możliwość wyboru i konfiguracji funkcji temperatury średniej, różnicy temperatur, pierwszej dobrej temperatury, alarmu uszkodzenia czujnika lub funkcji Hot Backup (jeśli jest możliwe).

#### Pomiary różnicy temperatur

Aby uaktywnić funkcję pomiaru różnicy temperatur w przetworniku 644 dwuczujnikowym współpracującym z konwerterem HART Tri-Loop, należy ustawić punkty graniczne zakresu pomiarowego kanału w konwerterze HART Tri-Loop tak, aby obejmowały zero. Na przykład, jeśli drugą raportowaną zmienną ma być różnica temperatur, należy w prawidłowy sposób skonfigurować przetwornik (patrz "Przypisanie zmiennych HART®" na stronie 17) i skalibrować właściwy kanał w konwerterze HART Tri-Loop tak, aby jedna wartość graniczna była ujemna, a druga dodatnia.

#### **Hot Backup**

Aby uaktywnić funkcję Hot Backup w przetworniku 644 dwuczujnikowym współpracującym z konwerterem HART Tri-Loop, upewnić się, że jednostki wyjścia czujników są takie same jak jednostki w konwerterze HART Tri-Loop. Można wybierać dowolną kombinację czujników rezystancyjnych i termoelektrycznych, pod warunkiem że oba czujniki mają te same jednostki w konwerterze HART Tri-Loop.

## Wykorzystanie konwertera Tri-Loop do detekcji niestabilności czujnika

Przetwornik 644 dwuczujnikowy rozgłasza awarię (przez HART), gdy wystąpi awaria czujnika. Jeśli zachodzi konieczność generowania ostrzeżenia analogowego, konwerter HART Tri-Loop może zostać skonfigurowany do generowania sygnału analogowego, który będzie interpretowany przez system sterowania jako awaria czujnika.

Poniższa procedura opisuje konfigurację konwertera HART Tri-Loop do generowania alertów awarii czujnika.

1. Skonfiurować przypisanie zmiennych w przetworniku 644 dwuczujnikowym sposób podany poniżej.

| Zmienna | Przypisanie                    |
|---------|--------------------------------|
| PV      | Czujnik 1 lub średnia czujnika |
| SV      | Czujnik 2                      |
| TV      | Różnica temperatur             |
| QV      | Dowolnie                       |

- Skonfigurować kanał 1 w HART Tri-Loop jako TV (różnica temperatur). Jeśli uszkodzeniu ulegnie jeden z czujników, wyjściowa różnica temperatur będzie równa +9999 lub –9999 (wysoki lub niski stan nasycenia), w zależności od ustawienia przełącznika poziomu alarmowego (patrz "Przełącznik poziomu alarmowego (HART)" na stronie 15).
- 3. Wybrać jednostki dla kanału 1 zgodne z jednostkami różnicy temperatur w przetworniku.
- 4. Określić zakres różnicy temperatur dla TV jako –100 do 100 °C. Jeśli zakres jest duży, to zmiana odczytu czujnika o kilka stopni będzie stanowić tylko niewielki ułamek zakresu pomiarowego. Jeśli uszkodzeniu ulegnie czujnik 1 lub 2, TV będzie równa +9999 (wysoki stan nasycenia) lub –9999 (niski stan nasycenia). W tym przykładzie zero jest środkiem zakresu TV. Jeśli DT zera jest nastawiona jako dolna wartość graniczna zakresu (4 mA), to sygnał wyjściowy może nasycić się, gdy odczyt z czujnika 2 będzie większy od odczytu z czujnika 1. Umieszczenie zera w środku zakresu powoduje, że sygnał wyjściowy będzie normalnie w pobliżu 12 mA, i uniknie się opisanego wyżej problemu.
- Skonfigurować DCS tak, że TV < -100 °C lub TV > 100 °C oznacza uszkodzenie czujnika, i na przykład TV ≤ -3 °C lub TV ≥ 3 °C oznacza niestabilność czujnika. Patrz ilustracja 2-25.



llustracja 2-25. Śledzenie niestabilności i awarii czujnika przy wykorzystaniu różnicy temperatur

### Rozdział 3 Instalacja przetwornika

| Komunikaty dotyczące bezpieczeństwa pracy | strona 53 |
|---|-----------|
| Wymagania                                 | strona 55 |
| Procedury instalacji                      | strona 56 |

#### Uwaga

Każdy przetwornik ma oznaczenie projektowe wskazujące na posiadane atesty. Przetwornik należy zainstalować zgodnie z właściwymi normami instalacji, atestami i schematami instalacyjnymi (patrz Dodatek B Atesty urządzenia). Sprawdzić, czy atmosfera w której będzie pracował przetwornik jest zgodna z właściwymi certyfikatami do pracy w obszarach zagrożonych. Urządzenie zainstalowane i oznaczone kilkoma atestami nie może być ponownie instalowane przy wykorzystaniu żadnych innych atestów. Aby to zagwarantować, na naklejce z atestami należy na stałe zaznaczyć atest, który został wykorzystany przy instalacji.

### 3.1 Informacje ogólne

Informacje w tym rozdziale zawierają informacje dotyczące instalacji przetwornika temperatury Rosemount 644 z protokołem HART. Wraz z przetwornikiem dostarczana jest skrócona instrukcja instalacji (dokument umer 00825-0200-4728) zawierająca zalecane procedury montażu i okablowania przy pierwszej instalacji. Rysunki wymiarowe przetwornika 644 znajdują się w Dodatku A: Dane techniczne.

### 3.2 Komunikaty dotyczące bezpieczeństwa pracy

Instrukcje i procedury opisane w tym rozdziale mogą wymagać zachowania szczególnych środków bezpieczeństwa, dla zapewnienia bezpieczeństwa pracowników wykonujących te działania. Informacje dotyczące potencjalnych zagrożeń bezpieczeństwa pracy oznaczone są symbolem ostrzeżenia (A). Przed wykonaniem czynności oznaczonych tym symbolem należy zapoznać się z podanymi poniżej komunikatami dotyczącymi bezpieczeństwa pracy.

#### Ostrzeżenia

#### 

Nieprzestrzeganie poniższych wskazówek instalacyjnych może spowodować śmierć lub poważne obrażenia ciała pracowników obsługi.

Urządzenie mogą instalować wyłącznie wykwalifikowani pracownicy.

Wybuch może spowodować śmierć lub poważne uszkodzenie ciała.

- Nie wolno zdejmować pokrywy urządzenia w atmosferze zagrożonej wybuchem przy włączonym zasilaniu.
- Przed podłączeniem komunikatora polowego w atmosferze wybuchowej należy upewnić się, że wszystkie urządzenia w pętli zostały zainstalowane zgodnie z normami iskrobezpiecznego lub niezapalnego okablowania polowego.
- Sprawdzić, czy atmosfera w której będzie pracował przetwornik jest zgodna z właściwymi certyfikatami do pracy w obszarach zagrożonych.
- Aby spełnione były wymagania norm dotyczących instalacji przeciwwybuchowych, pokrywy obudowy muszą być szczelnie dokręcone.

Wycieki medium procesowego mogą spowodować śmierć lub poważne obrażenia ciała.

- Nie wolno demontować osłony czujnika podczas działania instalacji procesowej.
- Przed podaniem ciśnienia należy zainstalować i dokręcić osłony lub czujniki.

Porażenie prądem elektrycznym może być przyczyną poważnych obrażeń ciała lub śmierci.

Należy zachować szczególną ostrożność podczas łączenia przewodów i zacisków.

### 3.3 Wymagania

#### 3.3.1 Wymagania dotyczące instalacji

Dokładność pomiarów zależy od prawidłowości instalacji przetwornika. Dla uzyskania największej dokładności, należy zamontować przetwornik blisko punktu pomiarowego, aby długość przewodów była minimalna. Przy wyborze miejsca instalacji należy uwzględnić wymagania łatwego dostępu, bezpieczeństwa pracowników obsługi, możliwości kalibracji polowej i zachowania właściwych warunków środowiskowych. Instalacja przetwornika powinna minimalizować drgania oraz zmiany temperatury.

### 3.3.2 Wymagania środowiskowe

Najlepiej jest zamontować przetwornik w miejscu o jak najmniejszych zmianach temperatury otoczenia. Układy elektroniczne przetwornika mogą działać w zakresie od –40 do 85 °C. Dopuszczalne warunki pracy czujników zawiera Dodatku A: Dane techniczne. Przetwornik należy zamontować w miejscu odpornym na drgania mechaniczne i uderzenia oraz chroniącym przed kontaktem z substancjami korozyjnymi.

### 3.4 Procedury instalacji



### 3.4.1 Ustawienie przełącznika poziomu alarmowego

Przed przekazaniem przetwornika do eksploatacji należy sprawdzić ustawienie przełącznika poziomu alarmowego, aby zagwarantować prawidłowe działanie przetwornika w przypadku awarii.

#### Bez wyświetlacza LCD

- 1. Przełączyć sterowanie urządzeń pracujących w pętli na sterowanie ręczne (jeśli są) i odłączyć zasilanie.
- 2. Zdjąć pokrywę obudowy.
- Ustawić przełączniki wyboru poziomu alarmowego w żądanej pozycji. H oznacza stan wysoki, L stan niski. Założyć pokrywę obudowy. ilustracja 3-2 przedstawia lokalizację przełącznika poziomu alarmowego.
- 4. Podłączyć zasilanie i przełączyć sterowanie urządzeń pracujących w pętli na sterowanie automatyczne.



#### Uwaga

Jeśli przetwornik wyposażony jest w wyświetlacz LCD, najpierw należy zdjąć wyświetlacz z przetwornika 644, następnie ustawić przełącznik wyboru poziomu alarmowego i założyć ponownie wyświetlacz LCD. Patrz ilustracja 3-3. Prawidłowa orientacja złączy wyświetlacza.



#### 3.4.2 Montaż przetwornika

Przetwornik należy zainstalować w wysokim punkcie biegu osłony rurowej, aby uniemożliwić przedostanie się wody do wnętrza obudowy przetwornika.

Przetwornik 644 do montażu w główce instaluje się

- W główce przyłączeniowej lub w główce uniwersalnej montowanej bezpośrednio na zespole czujnika.
- Zdalnie od zespołu czujnika przy użyciu główki uniwersalnej.
- Na szynie DIN przy użyciu opcjonalnego zacisku montażowego.

Przetwornik 644 do montażu szynowego mocuje się bezpośrednio do szyny DIN lub na ścianie.

#### Montaż przetwornika 644 na szynie DIN

Do montażu na szynie DIN przetwornika do montażu w główce, wymagane jest użycie właściwego zestawu do montażu na szynie (część numer 00644-5301-0001), tak jak pokazano na ilustracji 3-4. Postępować zgodnie z procedurą "Montaż szynowy przetwornika i czujnika".



#### Ilustracja 3-4. Zespół zacisku do montażu na szynie przetwornika 644

- A. Elementy mocujące
- **B. Przetwornik**
- C. Zacisk do szyny

### 3.4.3 Instalacja przetwornika

#### Typowa instalacja w główce przyłączeniowej

### Montaż przetwornika w główce z czujnikiem z płytką międzykołnierzową typu DIN

- 1. Zamocować osłonę procesową w rurociągu lub w ściance zbiornika. Osłonę należy zainstalować i dokręcić przed doprowadzeniem ciśnienia procesowego.
  - 2. Sprawdzić ustawienie przełącznika poziomu awaryjnego.
  - 3. Dołączyć przetwornik do czujnika<sup>(1)</sup>. Przełożyć śruby montażowe przez płytę montażową czujnika.
  - 4. Podłączyć czujnik do przetwornika (patrz "Podłączenie kabli i zasilania" na stronie 66).
  - 5. Włożyć zespół czujnik-przetwornik w główkę przyłączeniową. Wkręcić śruby montażowe przetwornika w otwory montażowe główki przyłączeniowej. Przykręcić przedłużenie do główki przyłączeniowej wkręcając ją w przyłącze gwintowe obudowy. Wsunąć złożony zespół do osłony i dokręcić przyłącze gwintowe.
  - 6. Jeśli stosowany jest dławik kablowy do okablowania zasilania, prawidłowo umocować go w przepuście obudowy.
  - 7. Przełożyć końcówki kabla ekranowanego przez przepust kablowy do wnętrza główki przyłączeniowej.
- 8. Podłączyć końcówki kabla ekranowanego do zacisków zasilania przetwornika. Należy unikać kontaktu z przewodami i zaciskami czujnika. Umocować i dokręcić dławik kablowy.
- 9. Założyć i dokręcić pokrywę główki przyłączeniowej. Aby spełnione były wymagania norm dotyczących instalacji przeciwwybuchowych, pokrywy obudowy muszą być szczelnie dokręcone.



A = Pokrywa główki przyłączeniowejB = Główka przyłączeniowa

C = Osłona procesowa

D = Przetwornik 644 E = Czujnik do montażu zintegrowanego z wolnymi końcówkami F = Przedłużenie

(1) Jeśli instalowany jest czujnik z przyłączem gwintowym, patrz kroki 1-6 poniżej w "Montaż przetwornika w główce z czujnikiem z przyłączem gwintowanym" na stronie 60

#### Typowa instalacja w główce uniwersalnej

### Montaż przetwornika w główce z czujnikiem z przyłączem gwintowanym

- 1. Zamocować osłonę procesową w rurociągu lub w ściance zbiornika. Osłonę należy zainstalować i dokręcić przed doprowadzeniem ciśnienia procesowego.
  - 2. W osłonę wkręcić niezbędne złączki wkrętne przedłużenia i adaptery. Gwinty złączki i adaptera należy uszczelnić taśmą silikonową.
  - 3. Wkręcić czujnik w osłonę. W agresywnych środowiskach lub jeśli wymagają tego przepisy lokalne, uszczelnić spust.
  - 4. Sprawdzić, czy przełącznik wyboru poziomu alarmowego przetwornika znajduje się we właściwym położeniu.
  - Przełożyć końcówki kabla czujnika przez główkę uniwersalną i przetwornik. Zamontować przetwornik w główce uniwersalnej wkręcając śruby montażowe przetwornika w otwory montażowe w główce uniwersalnej.
  - 6. Uszczelnić gwinty adaptera przy użyciu taśmy silikonowej.
  - 7. Przełożyć przewody okablowania polowego przez osłonę kablową do wnętrza główki uniwersalnej. Podłączyć przewody czujnika i przewody zasilające do przetwornika (patrz "Podłączenie kabli i zasilania" na stronie 66). Należy unikać kontaktu z innymi zaciskami.
- 8. Założyć i dokręcić pokrywę główki uniwersalnej. Aby spełnione były wymagania norm dotyczących instalacji przeciwwybuchowych, pokrywy obudowy muszą być szczelnie dokręcone.



| A = Przetwornik 644                     | D = Przedłużenie      |
|---|-----------------------|
| B = Uniwersalna skrzynka przyłączeniowa | E = Osłona gwintowana |
| C = Czujnik z przyłączem gwintowym      |                       |

#### Montaż szynowy przetwornika i czujnika

- 1. Zamocować przetwornik na właściwej szynie lub w panelu.
  - 2. Zamocować osłonę procesową w rurociągu lub w ściance zbiornika. Przed podaniem ciśnienia zainstalować i dokręcić osłonę, zgodnie z lokalnymi normami.
  - Zamocować przetwornik w główce uniwersalnej i zamontować cały zespół w osłonie.
  - 4. Podłączyć kabel czujnika o odpowiedniej długości między główką przyłączeniową a listwą zaciskową czujnika.
- 5. Dokręcić pokrywę główki przyłączeniowej. Aby spełnione były wymagania norm dotyczących instalacji przeciwwybuchowych, pokrywy obudowy muszą być szczelnie dokręcone.
  - 6. Poprowadzić przewody od zespołu czujnika do przetwornika.
  - 7. Sprawdzić ustawienie przełącznika poziomu alarmowego w przetworniku.
- 8. Podłączyć czujnik do przetwornika.



## Przetwornik do montażu szynowego z czujnikiem z przyłączem gwintowym

- 1. Zamocować przetwornik na właściwej szynie lub w panelu.
  - 2. Zamocować osłonę procesową w rurociągu lub w ściance zbiornika. Osłonę należy zainstalować i dokręcić przed doprowadzeniem ciśnienia procesowego.
  - 3. Zamontować wymagane złączki wkrętne przedłużenia i adaptery. Gwinty złączki i adaptera należy uszczelnić taśmą silikonową.
  - 4. Wkręcić czujnik w osłonę. W agresywnych środowiskach lub jeśli wymagają tego przepisy lokalne, uszczelnić spust.
  - 5. Przykręcić główkę przyłączeniową do czujnika.
  - 6. Podłączyć przewody czujnika do zacisków główki przyłączeniowej.
  - 7. Podłączyć dodatkowe przewody czujnika z główki przyłączeniowej do przetwornika.
- 8. Założyć i dokręcić pokrywę główki przyłączeniowej. Aby spełnione były wymagania norm dotyczących instalacji przeciwwybuchowych, pokrywy obudowy muszą być szczelnie dokręcone.
  - 9. Ustawić przełącznik poziomu alarmowego.
- 10. Podłączyć przewody czujnika do przetwornika.



| A = Przetwornik do montażu szynowego            | C = Standardowe przedłużenie |
|---|------------------------------|
| B = Główka przyłączeniowa czujnika gwintowanego | D = Czujnik gwintowany       |
|   | E = Osłona gwintowana        |
### 3.4.4 Instalacje wielokanałowe

W aplikacjach wykorzystujących protokół HART, kilka przetworników może być podłączonych do jednego głównego zasilacza, w sposób pokazany na ilustracji 3-5. W takim przypadku, cały system może być uziemiony tylko w jednym punkcie, ujemnym zacisku zasilacza. W aplikacjach wielokanałowych, gdzie działanie kilku przetworników zależy od jednego zasilacza, należy rozważyć podłączenie zasilacza awaryjnego UPS lub akumulatora zabezpieczającego. Diody na ilustracji 3-5 zabezpieczają przed niechcianym ładowaniem lub rozładowaniem akumulatora zabezpieczającego.



### 3.4.5 Instalacja wyświetlacza LCD

Wyświetlacz LCD zapewnia lokalne wskazania sygnału wyjściowego przetwornika i skrócone komunikaty diagnostyczne dotyczące działania przetwornika. Przetworniki zamówione z wyświetlaczem LCD dostarczane są z zainstalowanym modułem wyświetlacza. Wyświetlacz LCD może być również zainstalowany przez użytkownika. Konieczne jest wówczas zamówienie zestawu miernika (numer części 00644-7630-0011), który zawiera:

- Zespół wyświetlacza LCD (obejmuje wyświetlacz LCD, tuleje dystansowe i 2 śruby)
- Pokrywa miernika z pierścieniem uszczelniającym

#### Ilustracja 3-6. Instalacja wyświetlacza LCD



- C. Wyświetlacz LCD
- D. Śruby blokady obrotu wyświetlacza LCD

W celu zmiany instalacji wyświetlacza LCD należy wykonać poniższą procedurę:

- 1. Jeśli przetwornik jest zainstalowany w pętli, zabezpieczyć pętlę prądową i odłączyć zasilanie. Jeśli przetwornik jest zainstalowany w obudowie, zdjąć pokrywę obudowy.
- 2. Określić orientację wyświetlacza (wyświetlacz może być obracany co 90°). W celu zmiany orientacji wyświetlacza, należy wykręcić śruby znajdujące się nad i pod ekranem. Zdjąć wyświetlacz ze wsporników. Obrócić wyświetlacz do żądanej pozycji i ponownie umieścić w obudowie.
- 3. Umocować wyświetlacz do tulei dystansowych przy użyciu śrub. Jeśli wyświetlacz został obrócony o 90° od oryginalnego położenia, to konieczne będzie wyjęcie śrub z oryginalnych otworów i zamocowanie w przyległych.
- 4. Ustawić wtyki złącza nad gniazdem i wsunąć wyświetlacz na zatrzaśnięcia się we właściwej pozycji.
- 5. Założyć pokrywę wyświetlacza. Aby spełnione były wymagania norm dotyczących instalacji przeciwwybuchowych, pokrywy obudowy muszą być szczelnie dokręcone.
- 6. Przy użyciu komunikatora polowego lub narzędzia konfiguracyjnego AMS skonfigurować wyświetlacz. Informacje o konfiguracji wyświetlacza LCD zawiera "Konfiguracja wyświetlacza LCD".

#### Uwaga

Dopuszczalne zakresy temperatur dla wyświetlacza LCD są następujące: Praca: -20 °C do 85 °C Składowanie -40 °C do 85 °C

# Rozdział 4 Instalacja elektryczna

| Informacje ogólne             | . strona 65 |
|-------------------------------|-------------|
| Parametry dopuszczalne        | strona 65   |
| Podłączenie kabli i zasilania | strona 66   |

## 4.1 Informacje ogólne

Informacje zawarte w niniejszym rozdziale dotyczą instalacji elektrycznej przetwornika 644. Skrócona instrukcja instalacji dostarczana z każdym przetwornikiem opisuje montaż, okablowanie i konfigurację podstawową przy pierwszej instalacji.

## 4.2 Parametry dopuszczalne

Instrukcje i procedury opisane w tym rozdziale mogą wymagać zachowania szczególnych środków bezpieczeństwa, dla zapewnienia bezpieczeństwa pracowników wykonujących te działania. Informacje dotyczące potencjalnych zagrożeń bezpieczeństwa pracy oznaczone są symbolem ostrzeżenia (A). Przed wykonaniem czynności oznaczonych tym symbolem należy zapoznać się z podanymi poniżej komunikatami dotyczącymi bezpieczeństwa pracy.

#### Ostrzeżenie

#### **A OSTRZEŻENIE**

Wybuch może spowodować śmierć lub poważne obrażenia ciała:

Instalacja tego urządzenia w strefie zagrożonej wybuchem musi odbywać się zgodnie z lokalnymi, krajowymi i międzynarodowymi normami i metodami postępowania. Przed instalacją należy zapoznać się z rozdziałem dotyczącym atestów do pracy w obszarach zagrożonych, które mogą wprowadzać dodatkowe ograniczenia związane z bezpieczną instalacją.

 W przypadku instalacji przeciwwybuchowych/ognioszczelnych nie wolno zdejmować pokryw przetwornika przy podłączonym zasilaniu elektrycznym.

Wycieki mediów procesowych mogą spowodować uszkodzenie ciała lub śmierć.

Przed zadaniem ciśnienia należy zainstalować i dokręcić przyłącza procesowe.

Porażenie prądem elektrycznym może spowodować śmierć lub poważne obrażenia ciała.

 Należy unikać kontaktu z przewodami i zaciskami. Przewody mogą znajdować się pod wysokim napięciem, grożącym porażeniem elektrycznym.

## 4.3 Podłączenie kabli i zasilania

Zasilanie przetwornika odbywa się przez okablowanie sygnałowe. Zastosować zwykłe kable miedziane o przekroju gwarantującym, że napięcie na zaciskach zasilania nie spadnie poniżej 12,0 Vdc.

Jeśli czujnik jest zainstalowany w pobliżu obwodów wysokiego napięcia i nastąpi uszkodzenie instalacji lub okablowanie jest nieprawidłowe, na przewodach i zaciskach może być obecne wysokie napięcie. Należy zachować szczególną ostrożność podczas łączenia przewodów i zacisków.

#### Uwaga

Nie wolno podłączać wysokiego napięcia (np. napięcia zasilania) do zacisków przetwornika. Zbyt wysokie napięcie może spowodować zniszczenie urządzenia. (Maksymalne dopuszczalne napięcie na zaciskach czujników i zasilania wynosi 42,4 Vdc. Przyłożenie napięcia 42,4 V na stałe do zacisków czujnika może spowodować zniszczenie urządzenia).

W przypadku instalacji wielokanałowej patrz powyżej. Przetworniki akceptują sygnały pomiarowe z wielu różnych typów czujników rezystancyjnych i termoelektrycznych. Przy wykonywaniu połączeń należy skorzystać z ilustracji 2-7 na stronie 22.

Schemat połączeń znajduje się na górnej naklejce urządzenia, poniżej zacisków śrubowych Patrz ilustracja 4-1 i ilustracja 4-2, gdzie przedstawiono prawidłowy sposób podłączenia różnego typu czujników do przetwornika 644.



#### Ilustracja 4-1. Lokalizacja schematów podłączeń

### 4.3.1 Podłączenie czujnika

Przetwornik 644 może współpracować z wieloma typami czujników rezystancyjnych i termoelektrycznych. Ilustracja 2-8 przedstawia prawidłowy sposób podłączenia czujników do zacisków przetwornika. W celu prawidłowego podłączenia czujnika należy przewody doprowadzeń umieścić we właściwych zaciskach i dokręcić śruby.



Ilustracja 4-2. Schematy podłączeń czujników

\* Przetwornik musi być skonfigurowany do współpracy z czujnikiem rezystancyjnym co najmniej 3-przewodowym, aby mógł zostać rozpoznany czujnik rezystancyjny z pętlą kompensacyjną.

\* Firma Rosemount stosuje czujniki 4-przewodowe we wszystkich aplikacjach jednoczujnikowych. Możliwe jest zastosowanie tego typu czujników w konfiguracji 3-przewodowej, pozostawiając jeden przewód niepodłączony i zaizolowany taśmą izolacyjną.

### Czujnik termoelektryczny lub sygnał miliwoltowy

Czujnik termoelektryczny może być podłączony bezpośrednio do przetwornika. Jeśli przetwornik jest zamontowany zdalnie od czujnika, do przedłużenia przewodów doprowadzeń czujnika należy użyć właściwych kabli. Podłączenie wejścia miliwoltowego należy wykonać przy użyciu kabla miedzianego. W przypadku długich przewodów należy stosować przewody ekranowane.

#### Czujnik rezystancyjny temperatury lub sygnał omowy

Przetwornik umożliwia podłączenie różnego typu czujników rezystancyjnych, łącznie z 2-, 3- i 4-przewodowymi. Jeśli przetwornik jest zamontowany zdalnie od czujnika rezystancyjnego 3-przewodowego lub 4-przewodowego, to będzie działał zgodnie ze specyfikacją, bez powtórnej kalibracji, dla rezystancji doprowadzeń do 60 omów na przewód (jest to równoważne kablowi o przekroju 20 AWG i długości 2000 m). W takim przypadku, kable między czujnikiem a przewodnikiem muszą być ekranowane. Jeśli stosuje się czujnik 2-przewodowy, to oba przewody doprowadzeń połączone są szeregowo z elementem czujnikowym i może powstać znaczny błąd przy długości przewodów doprowadzeń większej niż 1 m kabla o przekroju 20 AWG (około 0,15 °C/m). W przypadku dłuższych kabli należy podłączyć trzeci lub czwarty przewód w sposób opisany powyżej.

# Wpływ rezystancji przewodów doprowadzeń – wejście czujnika rezystancyjnego

Przy zastosowaniu czujnika rezystancyjnego 4-przewodowego, efekt rezystancji doprowadzeń jest wyeliminowany i nie ma wpływu na dokładność. Czujnik 3-przewodowy nie w pełni eliminuje wpływ rezystancji doprowadzeń, gdyż nie jest możliwa kompensacja niezrównoważonej rezystancji między przewodami doprowadzeń. Zastosowanie tych samych przewodów na wszystkich trzech doprowadzeniach spowoduje, że instalacja z czujnikiem 3-przewodowym daje pomiary o najwyższej dokładności. Czujnik 2-przewodowy będzie dawał największe błędy, gdyż rezystancja doprowadzeń dodaje się bezpośrednio do rezystancji czujnika. W przypadku czujników 2- i 3-przewodowych, dodatkowy błąd związany z rezystancją doprowadzeń powstaje wraz ze zmianą temperatury otoczenia. Tabela i podane poniżej przykłady mają za zadanie pomoc w oszacowaniu tych błędów.

#### Uwaga

W przypadku przetworników HART, nie zaleca się stosowania dwóch uziemionych czujników termoelektrycznych w przetworniku 644 z podwójnym wejściem. W aplikacjach wymagających zastosowania dwóch czujników termoelektrycznych, zaleca się podłączenie dwóch czujników nieuziemionych lub jednego uziemionego i jednego nieuziemionego lub czujnika podwójnego.

### 4.3.2 Włączenie zasilania przetwornika

- 1. Do zasilania przetwornika potrzebny jest zewnętrzny zasilacz.
- 2. Zdjąć pokrywę obudowy (jeśli jest).
- Przewód od dodatniego zacisku zasilacza podłączyć do zacisku oznaczonego "+".
   Przewód od ujemnego zacisku zasilacza podłączyć do zacisku oznaczonego "–".
- 4. Dokręcić śruby zacisków. Maksymalny moment dokręcenia śrub zacisków czujnika i zasilania wynosi 0,73 Nm.
- 5. Założyć i dokręcić pokrywę (jeśli dotyczy).
- 6. Włączyć zasilanie (12–42 V DC).





Ilustracja 4-3. Sposób podłączenia zasilania przetwornika do konfiguracji warsztatowej



### Ograniczenia obciążenia

Napięcie na zaciskach zasilania przetwornika musi zawierać się w przedziale od 12 do 42,4 V dc (dopuszczalne napięcie wynosi 42,4 V dc). Aby uniknąć uszkodzenia przetwornika, nie można dopuścić do spadku napięcia na zaciskach poniżej 12,0 Vdc podczas zmiany parametrów konfiguracyjnych.

### 4.3.3 Uziemienie przetwornika

#### Ekran czujnika

Prądy w przewodach doprowadzeń generowane przez zakłócenia elektromagnetyczne mogą być zmniejszone dzięki zastosowaniu ekranów. Ekrany odprowadzają prąd do ziemi z dala od przewodów i układów elektronicznych. Jeśli zakończenia ekranów są prawidłowo uziemione, tylko niewielka część prądu wpływa do przetwornika. Jeśli zakończenia ekranu są pozostawione bez uziemienia, powstaje napięcie między ekranem a obudową przetwornika, jak również między ekranem a masą czujnika. Przetwornik może nie być zdolny do kompensacji tego napięcia, powodując utratę komunikacji cyfrowej i/lub generując stan alarmowy. Zamiast ekranu odprowadzającego prądy od przetwornika, prądy te popłyną przez przewody doprowadzeń czujnika do obwodów przetwornika, gdzie będą zakłócać działanie urządzenia.

#### Zalecenia dotyczące ekranowania

Poniższe zalecenia opracowano na podstawie normy API 552 (standardy transmisji) rozdział 20.7 i testów polowych i laboratoryjnych. Jeśli dla danego typu czujnika podano więcej niż jedno zalecenie, należy rozpocząć od pierwszego lub od zalecanego dla danej instalacji w schematach instalacyjnych. Jeśli ta metoda nie poskutkuje, należy wypróbować następną. Jeśli zalecane techniki nie wyeliminują lub nie zabezpieczą przetwornika przed zakłóceniami elektromagnetycznymi, należy skontaktować się z firmą Emerson Process Management.

W celu uzyskania prawidłowego uziemienia ważne jest, by ekran kabla przetwornika:

- Był krótko przycięty i zaizolowany tak, aby nie miał kontaktu z obudową przetwornika
- Był podłączony do ekranu następnego kabla, jeśli kabel przechodzi przez skrzynkę przyłączeniową
- Był podłączony do dobrego uziemienia od strony zasilacza.

### Podłączenie nieuziemionego czujnika termoelektrycznego, sygnału miliwoltowego, czujnika rezystancyjnego lub sygnału omowego

Każda instalacja procesowa wymaga innego sposobu uziemienia. Uziemienie należy wykonać zgodnie z zaleceniami dla konkretnego typu czujnika lub w sposób podany poniżej, rozpoczynając od **opcji 1:** (najczęściej stosowana).

#### Opcja 1:

- 1. Połączyć ekran okablowania czujnika z obudową czujnika.
- 2. Sprawdzić, czy ekran czujnika jest elektrycznie odizolowany od innych potencjalnie uziemionych urządzeń.
- 3. Ekran okablowania sygnałowego uziemić od strony zasilacza.



#### Opcja 2:

- 1. Połączyć ekran okablowania sygnałowego z ekranem okablowania czujnika.
- 2. Sprawdzić, czy ekrany zostały poprawnie połączone i elektrycznie odizolowane od obudowy przetwornika.
- 3. Ekran okablowania uziemić tylko od strony zasilacza.
- 4. Sprawdzić, czy ekran czujnika jest elektrycznie odizolowany od innych uziemionych urządzeń.



Ekrany połączyć razem, odizolować elektrycznie od przetwornika

#### Opcja 3:

- 1. Ekran okablowania czujnika uziemić od strony czujnika, jeśli to możliwe.
- 2. Sprawdzić, czy ekrany okablowania czujnika i okablowania sygnałowego są odizolowane elektrycznie od obudowy przetwornika.
- 3. Nie wolno łączyć ekranu okablowania czujnika z ekranem okablowania sygnałowego.
- 4. Ekran okablowania sygnałowego uziemić od strony zasilacza.



#### Podłączenie uziemionego czujnika termoelektrycznego

#### Opcja 1:

- 1. Ekran okablowania czujnika uziemić od strony czujnika.
- 2. Sprawdzić, czy ekrany okablowania czujnika i okablowania sygnałowego są odizolowane elektrycznie od obudowy przetwornika.
- 3. Nie wolno łączyć ekranu okablowania czujnika z ekranem okablowania sygnałowego.
- 4. Ekran okablowania sygnałowego uziemić od strony zasilacza.



### 4.3.4 Połączenie przetwornika z konwerterem Rosemount 333 HART Tri-Loop (tylko HART / 4–20 mA)

Aby uzyskać niezależne sygnały z każdego wejścia czujników, należy połączyć przetwornik 644 z wejściem dwuczujnikowym z konwerterem sygnału HART na sygnał analogowy 333 HART Tri-Loop<sup>®</sup>. Przetwornik 644 może być skonfigurowany do generowania czterech z sześciu następujących zmiennych procesowych:

- Czujnik 1
- Czujnik 2
- Różnica temperatur
- Temperatura średnia
- Pierwsza dobra temperatura
- Temperatura zacisków przetwornika

Konwerter HART Tri-Loop odbiera sygnał cyfrowy i zamienia dowolną lub wszystkie z powyższych zmiennych na maksymalnie trzy oddzielne kanały analogowe 4–20 mA. Podstawowe informacje o instalacji przedstawiono na ilustracji 2-7 na stronie 22. Pełne informacje o instalacji można znaleźć w instrukcji obsługi przetwornika konwertera 333 HART Tri-Loop 333 (dokument numer 00809-0100-4754).

#### Zasilanie

Do zasilania przetwornika potrzebny jest zewnętrzny zasilacz i nie wchodzi on w skład dostawy. Napięcie zasilania przetwornika może zawierać się w przedziale od 12 do 42,4 Vdc. Jest to napięcie mierzone na zaciskach przetwornika. Do zacisków urządzenia można podłączać maksymalne napięcie 42,4 Vdc. Przy rezystancji w pętli 250 omów, napięcie konieczne do komunikacji HART wynosi 18,1 Vdc.

Napięcie zasilania przetwornika określone jest przez całkowitą rezystancję pętli i nie może spaść poniżej pewnej wartości progowej. Wartość progowa napięcia jest minimalnym napięciem dla danej całkowitej rezystancji pętli. Jeśli napięcie zasilania spadnie poniżej wartości progowej podczas konfiguracji przetwornika, to przetwornik może generować błędny sygnał wyjściowy.

Zasilacz napięcia stałego powinien gwarantować napięcie o tętnieniach mniejszych od 2%. Całkowite obciążenie rezystancyjne jest sumą rezystancji przewodów sygnałowych i rezystancji obciążenia sterownika, wskaźników i innych urządzeń działających w pętli. Należy pamiętać, że jeżeli stosowane są bariery iskrobezpieczne, musi zostać uwzględniona również ich rezystancja.

#### Uwaga

Aby uniknąć uszkodzenia przetwornika, nie można dopuścić do spadku napięcia poniżej 12,0 Vdc podczas zmiany parametrów konfiguracyjnych.



#### Instalacja elektryczna

# Rozdział 5 Obsługa i konserwacja

| Informacje ogólne                         | strona 75. |
|---|------------|
| Komunikaty dotyczące bezpieczeństwa pracy | strona 75. |
| Informacje ogólne o kalibracji            | .strona 76 |
| Kalibracja cyfrowa wejścia czujnika       | strona 77. |
| Kalibracja cyfrowa wyjścia analogowego    | .strona 81 |
| Dopasowanie przetwornika i czujnika       | strona 83. |
| Zmiana wersji HART                        | .strona 85 |

## 5.1 Informacje ogólne

Rozdział ten zawiera informacje o kalibracji przetwornika temperatury Rosemount 644. Przedstawiono instrukcje wykonania wszystkich procedur przy użyciu komunikatora polowego, programu AMS i lokalnego interfejsu operatora (LOI).

## 5.2 Komunikaty dotyczące bezpieczeństwa pracy

Instrukcje i procedury opisane w tym rozdziale mogą wymagać zachowania szczególnych środków bezpieczeństwa, dla zapewnienia bezpieczeństwa pracowników wykonujących te działania. Informacje dotyczące potencjalnych zagrożeń bezpieczeństwa pracy oznaczone są symbolem ostrzeżenia (A). Przed wykonaniem czynności oznaczonych tym symbolem należy zapoznać się z podanymi poniżej komunikatami dotyczącymi bezpieczeństwa pracy.

#### Ostrzeżenia

#### 

Nieprzestrzeganie poniższych wskazówek instalacyjnych może spowodować śmierć lub poważne obrażenia ciała pracowników obsługi.

Urządzenie mogą instalować wyłącznie wykwalifikowani pracownicy.

Wybuch może spowodować śmierć lub poważne uszkodzenie ciała.

- Nie wolno zdejmować pokrywy urządzenia w atmosferze zagrożonej wybuchem przy włączonym zasilaniu.
- Przed podłączeniem komunikatora polowego w atmosferze wybuchowej należy upewnić się, że wszystkie urządzenia w pętli zostały zainstalowane zgodnie z normami iskrobezpiecznego lub niepalnego okablowania polowego.
- Sprawdzić, czy atmosfera w której będzie pracował przetwornik jest zgodna z właściwymi certyfikatami do pracy w obszarach zagrożonych.
- Aby spełnione były wymagania norm dotyczących instalacji przeciwwybuchowych, pokrywy obudowy muszą być szczelnie dokręcone.

Wycieki medium procesowego mogą spowodować śmierć lub poważne obrażenia ciała.

- Nie wolno demontować osłony czujnika podczas działania instalacji procesowej.
- Przed podaniem ciśnienia należy zainstalować i dokręcić osłony lub czujniki.

Porażenie prądem elektrycznym może być przyczyną poważnych obrażeń ciała lub śmierci.

Należy zachować szczególną ostrożność podczas łączenia przewodów i zacisków.

## 5.3 Informacje ogólne o kalibracji

Kalibracja przetwornika zwiększa precyzję pomiarów dzięki wprowadzeniu poprawek do fabrycznie zapisanej krzywej charakteryzacji wskutek cyfrowej zmiany interpretacji wejścia czujnika.

Aby zrozumieć sens kalibracji, należy opisać różnicę w działaniu inteligentnych przetworników cyfrowych i przetworników analogowych. Ważną różnicę stanowi fakt, że przetworniki cyfrowe są charakteryzowane fabrycznie, co oznacza, że krzywa standardowego czujnika zapisywana jest fabrycznie w oprogramowaniu systemowym przetwornika. Podczas pracy, przetwornik wykorzystuje te informacje do generowania wyjściowej zmiennej procesowej w wybranych jednostkach, zależnej od sygnału wejściowego z czujnika.

Kalibracja przetwornika 644 może obejmować następujące procedury:

- Sensor Input Trim (kalibracja cyfrowa wejścia czujnika): cyfrowa zmiana interpretacji sygnału wejściowego przez przetwornik
- Transmitter Sensor Matching (dopasowanie przetwornika i czujnika): generowanie specjalnej krzywej w celu dopasowania do krzywej charakterystycznej czujnika na podstawie współczynników Callendara-Van Dusena
- Output Trim (kalibracja cyfrowa wyjścia): kalibracja przetwornika do referencyjnego sygnału 4–20 mA
- Scaled Output Trim (kalibracja cyfrowa wyjścia w innej skali): kalibracja przetwornika do skali referencyjnej określonej przez użytkownika.

### 5.3.1 Kalibracja cyfrowa

Funkcja kalibracji cyfrowej nie może być mylona z funkcją zmiany zakresu pomiarowego. Procedura zmiany zakresu dopasowuje sygnał wejściowy z czujnika do wyjścia 4–20 mA tak jak w konwencjonalnej kalibracji, lecz nie wpływa na interpretację sygnału wejściowego przez przetwornik.

Podczas kalibracji można zastosować jedną lub więcej funkcji kalibracji cyfrowej. Funkcje kalibracji cyfrowej są następujące:

- Kalibracja cyfrowa wejścia czujnika
- Dopasowanie przetwornika i czujnika
- Kalibracja cyfrowa wyjścia
- Kalibracja cyfrowa wyjścia w innej skali

# 5.4 Kalibracja cyfrowa wejścia czujnika

Funkcja kalibracji cyfrowej czujnika umożliwia modyfikację interpretacji sygnału wejściowego przez przetwornik. Funkcja kalibracji cyfrowej czujnika w jednostkach inżynierskich (°F, °C, °R, K) lub podstawowych (omy, mV) dopasowuje całość systemu czujnika i przetwornika do lokalnych standardów przy wykorzystaniu źródła o znanej temperaturze. Kalibracja cyfrowa czujnika może być wykorzystana w procedurach walidacji lub w aplikacjach wymagających jednoczesnej kalibracji czujnika i przetwornika.

Kalibrację cyfrową czujnika należy wykonać wówczas, gdy cyfrowa wartość głównej zmiennej procesowej przetwornika nie jest zgodna z pomiarami urządzeń kalibracyjnych instalacji procesowej. Kalibracja cyfrowa czujnika kalibruje czujnik względem przetwornika w jednostkach temperatury lub w oryginalnych jednostkach pomiarowych. Jeśli źródło wykorzystywane do kalibracji nie ma certyfikatu NIST, to kalibracja cyfrowa nie zagwarantuje zgodności całości systemu z normami NIST.



Kalibracja cyfrowa czujnika w przetworniku 644 polega na wykonaniu poniższej procedury:

# Wykonanie kalibracji cyfrowej czujnika przy użyciu komunikatora polowego

- 1. Podłączyć kalibrator lub czujnik do przetwornika. (Jeśli stosuje się aktywny kalibrator, patrz "Aktywny kalibrator i kompensacja EMF" na stronie 80)
- 2. Podłączyć komunikator do pętli przetwornika.

Z ekranu HOME wprowadzić skrót klawiszowy

| Skrót klawiszowy urządzenia | 3, 4, 4, 1 |
|-----------------------------|------------|
|-----------------------------|------------|

Komunikator wyświetli zapytanie: "Are you using an active calibrator?" (czy wykorzystywany jest aktywny kalibrator?)

- a. Wybrać "No" (nie), jeśli do przetwornika jest podłączony czujnik
- b. Wybrać "Yes" (tak), jeśli do przetwornika podłączone jest urządzenie kalibracyjne. Po wyborze "tak", przetwornik przełączy się w tryb aktywnej kalibracji (patrz "Aktywny kalibrator i kompensacja EMF"). Jest to warunek krytyczny, jeśli kalibrator do kalibracji wymaga prądu stałego przepływającego przez czujnik. Jeśli urządzenie kalibracyjne akceptuje prąd impulsowy, należy wybrać "Nie."

# Wykonanie kalibracji cyfrowej czujnika przy użyciu menedżera urządzeń AMS

- 1. Kliknąć prawym klawiszem myszy na przetwornik i z menu wybrać **Overview** (przegląd).
- 2. W głównej zakładce Overview (przegląd), kliknąć przycisk **Calibrate Sensor(s)** (kalibracja czujnika(ów)) znajdujący się w dolnej części okna.
- 3. W celu wykonania procedury kalibracji cyfrowej czujnika, należy postępować zgodnie z poleceniami wyświetlanymi na ekranie.

# Wykonanie kalibracji cyfrowej czujnika przy użyciu lokalnego interfejsu operatora

Na poniższej ilustracji pokazano lokalizację kalibracji czujnika w menu LOI.

#### Ilustracja 5-2. Kalibracja cyfrowa czujnika przy użyciu LOI



# 5.4.1 Przywrócenie nastaw fabrycznych kalibracji cyfrowej – kalibracja cyfrowa czujnika

Funkcja przywrócenia nastaw fabrycznych kalibracji cyfrowej czujnika umożliwia powrót do nastaw fabrycznych kalibracji cyfrowej wyjścia analogowego. Funkcja ta może być użyteczna w przypadku wykonania nieprawidłowej kalibracji cyfrowej, niewłaściwego kalibratora lub uszkodzonego miernika.

# Przywrócenie nastaw fabrycznych kalibracji cyfrowej czujnika przy użyciu komunikatora polowego

Z ekranu *HOME*, wprowadzić skrót klawiszowy i wykonać polecenia wyświetlane na ekranie komunikatora w celu zakończenia kalibracji cyfrowej czujnika.

| Skrót klawiszowy urządzenia | 3, 4, 4, 2 |
|-----------------------------|------------|
|-----------------------------|------------|

# Przywrócenie nastaw fabrycznych kalibracji cyfrowej czujnika przy użyciu menedżera urządzeń AMS

- 1. Kliknąć prawym klawiszem myszy na przetwornik i z menu wybrać **Service Tools** (narzędzia serwisowe).
- 2. W zakładce Calibration (kalibracja), kliknąć **Restore Factory Calibration** (przywrócenie kalibracji fabrycznej).
- 3. W celu powrotu do nastaw fabrycznych kalibracji, należy postępować zgodnie z instrukcjami wyświetlanymi na ekranie.

# Przywrócenie nastaw fabrycznych kalibracji cyfrowej czujnika przy użyciu lokalnego interfejsu operatora

Na poniższej ilustracji pokazano lokalizację funkcji przywracania nastaw fabrycznych kalibracji cyfrowej czujnika w menu LOI.

Ilustracja 5-3. Przywrócenie nastaw fabrycznych kalibracji cyfrowej czujnika przy użyciu LOI



## 5.4.2 Aktywny kalibrator i kompensacja EMF

Przetwornik działa z wykorzystaniem impulsowego prądu płynącego przez czujnik, aby umożliwić kompensację zakłóceń elektromagnetycznych (EMF) i wykrywanie rozwartego czujnika. Ponieważ niektóre urządzenia kalibracyjne do prawidłowego działania wymagają prądu stałego płynącego przez czujnik, należy uaktywnić tryb "Active Calibrator Mode" (tryb aktywnego kalibratora) przy podłączonym aktywnym kalibratorze. Czasowe uaktywnienie tego trybu włącza w przetworniku pomiar stałoprądowy do momentu zakończenia konfiguracji wejść obu czujników.

Tryb ten należy wyłączyć przed ponownym włączeniem przetwornika w instalacji procesowej, aby przetwornik powrócił do pomiarów zmiennoprądowych. Tryb "Active Calibrator Mode" jest trybem chwilowym wyłączanym automatycznie w przypadku wykonania funkcji Master Reset (przez HART) lub po wyłączeniu i włączeniu zasilania.

Kompensacja EMF umożliwia przetwornikowi wykonanie pomiarów, które nie są zakłócone przez niepożądane napięcia, zazwyczaj spowodowane zakłóceniami termicznymi w urządzeniach podłączonych do przetwornika lub przez niektóre typy urządzeń kalibracyjnych. Jeśli urządzenia wymagają również pomiarów stałoprądowych, przetwornik musi być również ustawiony w tryb "Active Calibrator Mode." Jednakże prąd stały nie pozwala przetwornikowi wykonać kompensacji EMF i dlatego może pojawić się różnica odczytów między aktywnym kalibratorem a rzeczywistym czujnikiem.

Jeśli różnica odczytów jest większa niż dopuszczalna katalogowa dokładność pomiarów, należy wykonać kalibrację cyfrową czujnika z trybem "Active Calibrator Mode" wyłączonym. W takim przypadku, należy zastosować aktywny kalibrator dopuszczający pomiary zmiennoprądowe, albo do przetwornika należy podłączyć rzeczywisty czujnik. Gdy komunikator polowy, AMS lub LOI zapyta o wykorzystanie aktywnego kalibratora podczas rutynowej kalibracji cyfrowej czujnika, należy wybrać **No** w celu pozostawienia nieaktywnej funkcji "Active Calibrator Mode".

# 5.5 Kalibracja cyfrowa wyjścia analogowego

# 5.5.1 Kalibracja cyfrowa wyjścia analogowego lub kalibracja cyfrowa wyjścia analogowego w innej skali

Kalibrację cyfrowa wyjścia analogowego lub wyjścia analogowego w innej skali należy wykonać wówczas, gdy cyfrowa wartość głównej zmiennej procesowej jest zgodna ze standardami instalacji, lecz wyjście analogowe przetwornika nie jest zgodne z odczytami urządzenia wyjściowego. Funkcja kalibracji cyfrowej wyjścia kalibruje przetwornik względem skali odniesienia 4–20 mA; funkcja kalibracji cyfrowej wyjścia w innej skali kalibruje przetwornik względem skali odniesienia wybranej przez użytkownika. Aby określić konieczność wykonania kalibracji cyfrowej wyjścia, należy wykonać test pętli ("Wykonanie testu pętli" na stronie 42).



### 5.5.2 Kalibracja cyfrowa wyjścia analogowego

Analog Output Trim (kalibracja cyfrowa wyjścia analogowego) umożliwia przetwornikowi modyfikację zamiany sygnału wejściowego na sygnał wyjściowy 4–20 mA (ilustracja 5-4). Dla zapewnienia niezmiennej dokładności pomiarów zaleca się regularną kalibrację analogowego sygnału wyjściowego. W celu wykonania kalibracji cyfrowej układu konwersji cyfrowo-analogowej należy wykonać poniższą procedurę korzystając ze skrótu klawiszowego:

#### Wykonanie kalibracji cyfrowej wyjścia analogowego przy użyciu komunikatora polowego

1. Podłączyć precyzyjny miernik referencyjny do przetwornika po wyświetleniu komunikatu **CONNECT REFERENCE METER**, włączając go w szereg z zasilaczem w dowolnym punkcie pętli.

Z ekranu HOME wprowadzić skrót klawiszowy

| Skrót klawiszowy urządzenia | 3, 4, 5, 1 |
|-----------------------------|------------|
|-----------------------------|------------|

#### Wykonanie kalibracji cyfrowej wyjścia analogowego przy użyciu menedżera urządzeń AMS

- 1. Kliknąć prawym klawiszem myszy na przetwornik i z menu wybrać **Service Tools** (narzędzia serwisowe).
- 2. W lewym panelu nawigacyjny wybrać Maintenance (konserwacja).
- 3. Odnaleźć zakładkę **Analog Calibration** (kalibracja analogowa) i kliknąć przycisk **Analog Trim** (kalibracja cyfrowa wyjścia analogowego).
- 4. Postępować zgodnie z poleceniami wyświetlanymi na ekranie.

#### Wykonanie kalibracji cyfrowej wyjścia analogowego przy użyciu lokalnego interfejsu operatora

Ilustracja poniże pokazuje lokalizację funkcji kalibracji cyfrowej wyjścia analogowego w menu LOI.

Ilustracja 5-5. Kalibracja cyfrowa wyjścia analogowego przy użyciu LOI



### 5.5.3 Kalibracja cyfrowa wyjścia analogowego w innej skali

Scaled Output Trim (kalibracja cyfrowa wyjścia analogowego w innej skali) dopasowuje punkty 4 i 20 mA do innej skali odniesienia określonej przez użytkownika (na przykład 2–10 V). W celu wykonania procedury kalibracji cyfrowej wyjścia analogowego w innej skali, należy podłączyć precyzyjny miernik referencyjny do przetwornika i wykonać kalibrację cyfrową sygnału wyjściowego opisaną w "Kalibracja cyfrowa wyjścia analogowego".

# Wykonanie kalibracji cyfrowej wyjścia analogowego w innej skali przy użyciu komunikatora polowego

1. Podłączyć precyzyjny miernik referencyjny do przetwornika po wyświetleniu komunikatu **CONNECT REFERENCE METER**, włączając go w szereg z zasilaczem w dowolnym punkcie pętli.

Z ekranu HOME wprowadzić skrót klawiszowy

| Skrót klawiszowy urządzenia | 3, 4, 5, 2 |
|-----------------------------|------------|
|-----------------------------|------------|

# Wykonanie kalibracji cyfrowej wyjścia analogowego w innej skali przy użyciu menedżera urządzeń AMS

- 1. Kliknąć prawym klawiszem myszy na przetwornik i z menu wybrać **Service Tools** (narzędzia serwisowe).
- 2. W lewym panelu nawigacyjny wybrać Maintenance (konserwacja).
- 3. Odnaleźć zakładkę **Analog Calibration** (kalibracja analogowa) i kliknąć przycisk **Scaled Trim** (kalibracja cyfrowa wyjścia analogowego w innej skali).
- 4. Postępować zgodnie z poleceniami wyświetlanymi na ekranie.

## 5.6 Dopasowanie przetwornika i czujnika

Funkcja *Transmitter-Sensor Matching* (dopasowanie przetwornika i czujnika) umożliwia zwiększenie dokładności pomiarów całego systemu pomiarowego w przypadku posiadania czujnika ze znanymi współczynnikami Callendara-Van Dusena. Jeśli czujnik ze stałymi Callendara-Van Dusena zostały zamówione w firmie Emerson Process Management, to są zgodne z normami NIST.

Przetwornik 644 akceptuje współczynniki Callendara-Van Dusena uzyskane w procedurze kalibracji czujnika rezystancyjnego i generuje specjalną krzywą dopasowania rezystancji konkretnego czujnika w funkcji temperatury. ilustracja 5-6.



(1) Rzeczywista krzywa stanowi krzywą uzyskaną z równania Callendara-Van Dusena.

Dopasowanie krzywej czujnika i przetwornika znacząco zwiększa dokładność pomiarów temperatury. Patrz porównanie w tabeli 5-1.

# Tabela 5-1. Standardowy czujnik temperatury oraz czujnik temperatury ze stałymi Callendara-Van Dusena współpracujący ze standardowym przetwornikiem

| Porównanie dokładności systemu pomiarowego w 150 °C przy użyciu czujnika rezystancyjnego PT 100 (α=0,00385) dla zakresu pomiarowego 0 do 200 °C |          |  |          |
|---|----------|--|----------|
| Standardowy czujnik   |          | Czujnik dopasowany                       |          |
| 644H  | ±0,15 °C | 644H                                     | ±0,15 °C |
| Standardowy czujnik   | ±1,05 °C | Czujnik dopasowany                       | ±0,18 °C |
| Dokładność całego systemu <sup>(1)</sup>  | ±1,06 °C | Dokładność całego systemu <sup>(1)</sup> | ±0,23 °C |

(1) Obliczenia uzyskane statystyczną metodą propagacji niepewności

Całkowita dokładność systemu =  $\sqrt{(\text{Dokładność przetwornika})^2 + (\text{Dokładność czujnika})^2}$ 

#### Tabela 5-2. Standardowy czujnik temperatury oraz czujnik temperatury ze stałymi Callendara-Van Dusena współpracujący z przetwornikiem z opcją P8 dokładnych pomiarów

Porównanie dokładności systemu pomiarowego w 150 °C przy użyciu czujnika rezystancyjnego PT 100 (α=0,00385) dla zakresu pomiarowego 0 do 200 °C

| Standardowy czujnik                      |          | Dopasowany czujnik                       |          |
|--|----------|--|----------|
| 644                                      | ±0,10 °C | 644                                      | ±0,10 °C |
| Standardowy czujnik                      | ±1,05 °C | Dopasowany czujnik                       | ±0,18 °C |
| Dokładność całego systemu <sup>(1)</sup> | ±1,05 °C | Dokładność całego systemu <sup>(1)</sup> | ±0,21 °C |

(1) Obliczenia uzyskane statystyczną metodą propagacji niepewności

Dokładność całego systemu =  $\sqrt{(Dokładność przetwornika)^2 + (Dokładność czujnika)^2}$ 

#### Równanie Callendara-Van Dusena

Konieczne jest wprowadzenie poniższych zmiennych dostarczanych wraz ze specjalnie zamawianym czujnikiem temperatury Rosemount:

 $R_t = R_0 + R_0 \alpha [t - \delta(0,01t-1)(0,01t) - \beta(0,01t-1)(0,01t)^3]$ 

R0 = Rezystancja w temperaturze topnienia lodu Alpha = Stała charakteryzująca czujnik Beta = Stała charakteryzująca czujnik Delta = Stała charakteryzująca czujnik

W celu wprowadzenia stałych Callendara-Van Dusena, należy wykonać jedną z poniższych procedur:

# Wprowadzania stałych Callendara-Van Dusena przy użyciu komunikatora polowego

Z ekranu HOME wprowadzić skrót klawiszowy

| Skrót klawiszowy urządzenia | 2, 2, 1, 9 |
|-----------------------------|------------|
|-----------------------------|------------|

# Wprowadzania stałych Callendara-Van Dusena przy użyciu menedżera urządzeń AMS

Kliknąć prawym klawiszem myszy przetwornik i z menu wybrać Configure (konfiguracja).

- W lewym panelu nawigacyjnym wybrać Manual Setup (konfiguracja ręczna) i w zależności od potrzeby wybrać zakładkę Sensor 1 (czujnik 1) lub Sensor 2 (czujnik 2).
- Znaleźć pole oznaczone Transmitter Sensor Matching (CVD) (dopasowanie czujnik-przetwornik CVD) i wprowadzić żądane stałe Callendara-Van Dusena. Można również kliknąć przycisk "Set CVD Coefficients" (ustaw współczynniki CVD) w celu uruchomienia kreatora wprowadzania stałych. Przycisk "Show CVD Coefficients" (pokaż współczynniki CVD) umożliwia odczytanie współczynników aktualnie zapisanych w przetworniku.
- 3. Po zakończeniu kliknąć opcję **Apply** (zastosuj).

#### Uwaga

Po wyłączeniu funkcji dopasowania czujnika i przetwornika, przetwornik powraca do wartości nastaw kalibracji użytkownika lub kalibracji fabrycznej, tej używanej poprzednio. Przed ponownym uruchomieniem przetwornika w instalacji należy upewnić się, że wybrano właściwe jednostki w przetworniku.

# 5.7 Zmiana wersji HART

Nie wszystkie systemy mogą komunikować się przy użyciu protokołu HART w wersji 7. Poniższe procedury opisują sposób przełączania wersji HART miedzy wersjami 7 i 5.

### 5.7.1 Zmiana wersji HART przy użyciu menu ogólnego

Jeśli narzędzie konfiguracyjne HART nie jest w stanie nawiązać komunikacji z wykorzystaniem protokołu HART wersja 7, przetwornik załaduje menu ogólne o ograniczonej funkcjonalności. Poniższe procedury umożliwiają przełączanie między wersjami HART 5 i 7 przy użyciu dowolnego narzędzia konfiguracyjnego HART.

- 1. Odnaleźć pole "Message"
  - a. W celu zmiany na wersję HART 5 wprowadzić: **HART5** w polu Message (komunikat)
  - b. W celu zmiany na wersję HART 7 wprowadzić: **HART7** w polu Message (komunikat)

### 5.7.2 Zmiana wersji HART przy użyciu komunikatora polowego

Z ekranu HOME, wprowadzić skrót klawiszowy i postępować zgodnie z poleceniami wyświetlanymi na ekranie komunikatora polowego.

Z ekranu HOME wprowadzić skrót klawiszowy

|  | Skrót klawiszowy urządzenia | 2, 2, 8, 3 |
|--|-----------------------------|------------|
|--|-----------------------------|------------|

### 5.7.3 Zmiana wersji HART przy użyciu menedżera urządzeń AMS

Kliknąć prawym klawiszem myszy urządzenia i z menu wybrać Configure (konfiguracja).

- 1. W lewym panelu nawigacyjnym wybrać **Manual Setup** (konfiguracja ręczna) i kliknąć zakładkę **HART**.
- 2. Kliknąć przycisk **Change HART Revision** (zmiana wersji HART) i postępować zgodnie z wyświetlanymi poleceniami.

#### Uwaga

HART wersja 7 jest kompatybilna tylko z menedżerem urządzeń AMS w wersji 10.5 lub nowszej. Menedżer urządzeń AMS Device Manager 10.5 dla uzyskania kompatybilności wymaga uaktualnienia.

### 5.7.4 Zmiana wersji HART przy użyciu lokalnego interfejsu operatora

Poniższa ilustracja pokazuje lokalizację nastawy wersji HART w menu LOI.

#### Ilustracja 5-7. Zmiana wersji HART przy użyciu LOI



# Rozdział 6

# Wykrywanie niesprawności

| Informacje ogólne  | strona 87 |
|--|-----------|
| Komunikaty dotyczące bezpieczeństwa pracy                | strona 87 |
| Określanie przyczyn niesprawności wyjścia 4–20 mA / HART | strona 89 |
| Komunikaty diagnostyczne                                 | strona 90 |

## 6.1 Informacje ogólne

Tabela 6-1 na stronie 89 zawiera podsumowanie zalecanych działań konserwacyjnych i naprawczych w przypadku najczęściej spotykanych problemów w działaniu przetwornika.

Jeśli użytkownik podejrzewa nieprawidłowe działanie przetwornika przy braku jakichkolwiek komunikatów diagnostycznych na wyświetlaczu komunikatora polowego, to należy wykonać procedury podane w tabeli 6-1 na stronie 89, aby sprawdzić poprawność działania elementów przetwornika i prawidłowość wykonania podłączeń. Przy każdym z czterech głównych objawów, podano zalecane działania prowadzące do rozwiązania problemu. Analizę należy rozpocząć od powodów najczęściej występujących i najłatwiejszych do sprawdzenia.

## 6.2 Komunikaty dotyczące bezpieczeństwa pracy

Instrukcje i procedury opisane w tym rozdziale mogą wymagać zachowania szczególnych środków bezpieczeństwa, dla zapewnienia bezpieczeństwa pracowników wykonujących te działania. Informacje dotyczące potencjalnych zagrożeń bezpieczeństwa pracy oznaczone są symbolem ostrzeżenia (A). Przed wykonaniem czynności oznaczonych tym symbolem należy zapoznać się z podanymi poniżej komunikatami dotyczącymi bezpieczeństwa pracy.

#### 

Wybuch może spowodować śmierć lub poważne obrażenia ciała:

Instalacja tego urządzenia w strefie zagrożonej wybuchem musi odbywać się zgodnie z lokalnymi, krajowymi i międzynarodowymi normami i metodami postępowania. Przed instalacją należy zapoznać się z rozdziałem dotyczącym atestów do pracy w obszarach zagrożonych, które mogą wprowadzać dodatkowe ograniczenia związane z bezpieczną instalacją.

- Przed podłączeniem komunikatora polowego w atmosferze wybuchowej należy upewnić się, że urządzenia pracujące w pętli sygnałowej są zainstalowane zgodnie z instrukcjami okablowania iskrobezpiecznego lub niepalnego.
- W przypadku instalacji przeciwwybuchowych/ognioszczelnych nie wolno zdejmować pokryw przetwornika przy podłączonym zasilaniu elektrycznym.

Wycieki mediów procesowych mogą spowodować uszkodzenie ciała lub śmierć.

Przed zadaniem ciśnienia należy zainstalować i dokręcić przyłącza procesowe.

Porażenie prądem elektrycznym może spowodować śmierć lub poważne obrażenia ciała.

 Należy unikać kontaktu z przewodami i zaciskami. Przewody mogą znajdować się pod wysokim napięciem, grożącym porażeniem elektrycznym.

## 6.3 Określanie przyczyn niesprawności wyjścia 4–20 mA / HART

#### Tabela 6-1. Tabela określania przyczyn niesprawności wyjścia 4-20 mA przetwornika Rosemount 644

| Objaw lub<br>problem  | Możliwa<br>przyczyna                     | Zalecane działania   |  |
|---|--|--|--|
| Przetwornik nie<br>komunikuje się<br>z komunikatorem<br>polowym | Okablowanie<br>pętli                     | <ul> <li>Sprawdzić wersję opisów urządzeń (DD) przetwornika<br/>w komunikatorze polowym. Komunikator powinien wyświetlać wersje<br/>Dev v4, DD v1 (improved) lub patrz "Komunikator polowy" na<br/>stronie 3-2 gdzie opisano wersje wcześniejsze. Pomoc można<br/>uzyskać w firmie Emerson Process Management</li> </ul>                                   |  |
|   |  | <ul> <li>Sprawdzić, czy między zasilaczem a miejscem podłączenia<br/>komunikatora polowego znajduje się rezystancja 250 omów.</li> </ul>   |  |
|   |  | <ul> <li>Sprawdzić napięcie zasilania przetwornika. Jeśli jest podłączony<br/>komunikator polowy i w pętli znajduje się rezystancja 250 omów,<br/>to przetwornik wymaga napięcia na zaciskach zasilania co najmniej<br/>12,0 V aby działał (w całym zakresie od 3,5 do 23,0 mA) i co najmniej<br/>12,5 V aby mógł nawiązać komunikację cyfrową.</li> </ul> |  |
|   |  | <ul> <li>Sprawdzić, czy w okablowaniu nie ma zwarć, rozwarć lub uziemień<br/>w kilku punktach.</li> </ul>  |  |
|   | Uszkodzenie                              | <ul> <li>Podłączyć komunikator polowy i przejść do trybu testowego<br/>przetwornika w celu sprawdzenia uszkodzenia czujnika.</li> </ul>  |  |
|   | czujnika lub<br>uszkodzone<br>połączenie | <ul> <li>Sprawdzić, czy obwód czujnik nie jest rozwarty lub zwarty.</li> </ul>   |  |
|   |  | <ul> <li>Sprawdzić, czy zmienna procesowa nie jest poza zakresem<br/>pomiarowym.</li> </ul>  |  |
| Sygnał wyjściowy<br>wysoki                                      | Okablowanie<br>pętli                     | <ul> <li>Sprawdzić prawidłowość działania zacisków, wtyków łączących<br/>i gniazd</li> </ul>   |  |
|   | Zasilanie                                | <ul> <li>Sprawdzić napięcie zasilania na zaciskach przetwornika. Powinno<br/>zawierać się w zakresie od 12,0 do 42,4 Vdc (dla całego zakresu<br/>roboczego 3,75 do 23 mA).</li> </ul>  |  |
|   |  | <ul> <li>Podłączyć komunikator polowy i przejść do odczytu stanu<br/>przetwornika, aby określić uszkodzony moduł.</li> </ul>   |  |
|   | Elektronika                              | <ul> <li>Podłączyć komunikator polowy i sprawdzić wartości graniczne<br/>zakresu roboczego czujnika, aby upewnić się że kalibracja została<br/>wykonana w dopuszczalnym przez czujnik zakresie.</li> </ul>   |  |
| Błędny sygnał<br>wyjściowy                                      | Okablowanie<br>pętli                     | <ul> <li>Sprawdzić napięcie zasilania na zaciskach przetwornika. Powinno<br/>zawierać się w zakresie od 12,0 do 42,4 Vdc (dla całego zakresu<br/>roboczego 3,75 do 23 mA).</li> </ul>  |  |
|   |  | <ul> <li>Sprawdzić, czy w okablowaniu nie ma zwarć, rozwarć lub uziemień<br/>w kilku punktach.</li> </ul>  |  |
|   |  | <ul> <li>Podłączyć komunikator polowy i przejść do testu pętli i wygenerować<br/>sygnały 4 mA, 20 mA oraz wybraną przez użytkownika.</li> </ul>  |  |
|   | Elektronika                              | <ul> <li>Podłączyć komunikator polowy i przejść do odczytu stanu<br/>przetwornika, aby określić uszkodzony moduł.</li> </ul>   |  |

| Objaw lub<br>problem                            | Możliwa<br>przyczyna    | Zalecane działania   |
|---|-------------------------|--|
| Sygnał niski lub<br>brak sygnału<br>wyjściowego | Uszkodzenie<br>czujnika | <ul> <li>Podłączyć komunikator polowy i przejść do testu przetwornika, aby<br/>wykluczyć uszkodzenie czujnika.</li> </ul>  |
|   |                         | <ul> <li>Sprawdzić zmienną procesową, czy nie jest poza zakresem<br/>pomiarowym.</li> </ul>  |
|   | Okablowanie<br>pętli    | <ul> <li>Sprawdzić napięcie zasilania na zaciskach przetwornika. Powinno<br/>zawierać się w zakresie od 12,0 do 42,4 Vdc (dla całego zakresu<br/>roboczego 3,75 do 23 mA).</li> </ul>                      |
|   |                         | <ul> <li>Sprawdzić, czy w okablowaniu nie ma zwarć lub uziemień w kilku<br/>punktach.</li> </ul>   |
|   |                         | <ul> <li>Sprawdzić prawidłowość polaryzacji zasilania.</li> </ul>  |
|   |                         | <ul> <li>Sprawdzić impedancję pętli.</li> </ul>  |
|   |                         | <ul> <li>Podłączyć komunikator polowy i przejść do testu pętli.</li> </ul>   |
|   |                         | <ul> <li>Sprawdzić izolację przewodów, czy nie ma zwarć do masy.</li> </ul>  |
|   | Elektronika             | <ul> <li>Podłączyć komunikator polowy i sprawdzić wartości graniczne<br/>zakresu roboczego czujnika, aby upewnić się że kalibracja została<br/>wykonana w dopuszczalnym przez czujnik zakresie.</li> </ul> |

## 6.4 Komunikaty diagnostyczne

W tej części rozdziału znajdują się tabele ze szczegółowym opisem komunikatów diagnostycznych, które mogą pojawić się na wyświetlaczu LCD/LOI, w komunikatorze polowym lub w systemie AMS. Poniższe tabele należy wykorzystać przy diagnozowaniu konkretnych komunikatów stanu.

- Komunikaty awarii
- Komunikaty konserwacyjne
- Komunikaty informacyjne

## 6.4.1 Komunikaty diagnostyczne: Failed (awaria)

#### Tabela 6-2. Stan: Awaria – napraw teraz

| Nazwa alarmu   | Ekran LCD.                       | Ekran LOI                        | Problem  | Zalecane działanie  |
|--|----------------------------------|----------------------------------|--|---|
| Electronics<br>Failure (awaria<br>elektroniki)       | ALARM<br>DEVICE<br>ALARM<br>FAIL | ALARM<br>DEVICE<br>ALARM<br>FAIL | Awarii uległy główne<br>układy elektroniki<br>urządzenia. Na przykład,<br>przetwornik wykrył awarię<br>elektroniki podczas próby<br>zapisu informacji. Jeśli<br>diagnostyka wskazuje na<br>awarię elektroniki. | <ol> <li>Ponownie uruchomić<br/>urządzenie.</li> <li>Jeśli warunki alarmowe<br/>nie ustępują, wymienić<br/>przetwornik. W razie<br/>konieczności<br/>skontaktować się z firmą<br/>Emerson Process<br/>Management.</li> </ol>  |
| Sensor Open<br>(rozwarty<br>czujnik) <sup>(1)</sup>  | ALARM<br>SNSR 1<br>ALARM<br>FAIL | ALARM<br>SNSR 1<br>ALARM<br>FAIL | Komunikat ten wskazuje,<br>że przetwornik wykrył<br>warunki rozwartego<br>czujnika. Czujnik może<br>być odłączony,<br>podłączony<br>nieprawidłowo lub<br>uszkodzony.   | <ol> <li>Sprawdzić podłączenie<br/>czujnika i okablowanie<br/>Prawidłowość<br/>okablowania sprawdzić<br/>korzystając ze schematu<br/>połączeń znajdującego<br/>się na naklejce<br/>przetwornika.</li> <li>Sprawdzić integralność<br/>czujnika i kabli<br/>doprowadzeń czujnika.<br/>Jeśli czujnik jest<br/>uszkodzony, należy go<br/>naprawić lub wymienić<br/>na nowy.</li> </ol>  |
| Sensor Short<br>(zwarcie<br>czujnika) <sup>(1)</sup> | ALARM<br>SNSR 1<br>ALARM<br>FAIL | ALARM<br>SNSR 1<br>ALARM<br>FAIL | Komunikat ten wskazuje,<br>że przetwornik wykrył<br>warunki zwartego<br>czujnika. Czujnik może<br>być odłączony,<br>podłączony<br>nieprawidłowo lub<br>uszkodzony.   | <ol> <li>Sprawdzić, czy<br/>temperatura procesowa<br/>zawiera się w zakresie<br/>pomiarowym czujnika.<br/>Wykorzystać przycisk<br/>Sensor Information<br/>(informacje o czujniku)<br/>do porównania<br/>z temperaturą procesową.</li> <li>Sprawdzić, czy czujnik<br/>jest prawidłowo<br/>okablowany i podłączony<br/>do zacisków.</li> <li>Sprawdzić integralność<br/>czujnika i kabli<br/>doprowadzeń czujnika.<br/>Jeśli czujnik jest<br/>uszkodzony, należy<br/>go naprawić lub wymienić<br/>na nowy.</li> </ol> |

| Nazwa alarmu   | Ekran LCD.                       | Ekran LOI                        | Problem  | Zalecane działanie   |
|--|----------------------------------|----------------------------------|--|--|
| Terminal<br>Temperature<br>Failure (awaria<br>temperatury<br>zacisków)         | ALARM<br>TERM<br>ALARM<br>FAIL   | ALARM<br>TERM<br>ALARM<br>FAIL   | Temperatura zacisków<br>znajduje się poza<br>zakresem pomiarowym<br>wewnętrznego czujnika<br>rezystancyjnego<br>temperatury. | <ol> <li>Sprawdzić, czy<br/>temperatura otoczenia<br/>mieści się<br/>w dopuszczalnym<br/>zakresie roboczym<br/>urządzenia korzystając<br/>z przycisku Terminal<br/>Temperature Information<br/>(informacja<br/>o temperaturze<br/>zacisków).</li> </ol>  |
| Invalid<br>Configuration<br>(nieprawidłowa<br>konfiguracja)                    | CONFG<br>SNSR 1<br>WARN<br>ERROR | CONFG<br>SNSR 1<br>WARN<br>ERROR | Konfiguracja czujnika<br>(typ i/lub podłączenia) nie<br>jest zgodna z wyjściem<br>czujnika i jest<br>nieprawidłowa.          | <ol> <li>Sprawdzić, czy typ<br/>czujnika i liczba<br/>przewodów zgodne są<br/>z konfiguracją czujnika<br/>w przetworniku.</li> <li>Ponownie uruchomić<br/>urządzenie.</li> <li>Jeśli błąd nie ustępuje,<br/>pobrać i zapisać<br/>konfigurację<br/>przetwornika.</li> <li>Jeśli w dalszym ciągu błąd<br/>nie ustępuje, wymienić<br/>przetwornik.</li> </ol> |
| Field Device<br>Malfunction<br>(błędne<br>działanie<br>urządzenia<br>polowego) | ALARM<br>DEVICE<br>ALARM<br>FAIL | ALARM<br>DEVICE<br>ALARM<br>FAIL | Urządzenie działa<br>nieprawidłowo lub<br>wymaga natychmiastowej<br>obsługi.   | <ol> <li>Wykonać reset procesora.</li> <li>Przejrzeć inne alarmy<br/>przetwornika, aby<br/>sprawdzić czy<br/>przetwornik nie<br/>sygnalizuje innego<br/>problemu.</li> <li>Jeśli w dalszym ciągu błąd<br/>nie ustępuje, wymienić<br/>przetwornik.</li> </ol>   |

(1) Czujnik 1 stanowi tylko przykład. W przypadku przetwornika z dwoma czujnikami, alarm ten może odnosić się do obu czujników.

## 6.4.2 Komunikaty diagnostyczne: Ostrzeżenie

| Nazwa alarmu   | Ekran LCD                          | Pokrywa<br>LOI                     | Problem   | Zalecane działania  |
|--|------------------------------------|------------------------------------|---|---|
| Hot Backup<br>Active<br>(aktywna<br>funkcja Hot<br>Backup)                                   | HOT BU<br>SNSR 1<br>HOT BU<br>FAIL | HOT BU<br>SNSR 1<br>HOT BU<br>FAIL | Uszkodzeniu uległ czujnik<br>1 (rozwarty lub zwarty)<br>i główna zmienna<br>procesowa generowana<br>jest na podstawie sygnału<br>z czujnika 2.                            | <ol> <li>Wymienić czujnik 1 przy<br/>najbliższej okazji.</li> <li>Zresetować funkcję<br/>Hot Backup<br/>w oprogramowaniu<br/>przetwornika.</li> </ol>   |
| Sensor Drift<br>Alert Active<br>(aktywny alarm<br>niestabilności<br>czujnika) <sup>(1)</sup> | WARN<br>DRIFT<br>WARN<br>ALERT     | WARN<br>DRIFT<br>WARN<br>ALERT     | Różnica pomiarów<br>czujnika 1 i 2<br>przekroczyła wartość<br>progową alarmu<br>niestabilności czujnika<br>(Drift Alert Threshold).                                       | <ol> <li>Sprawdzić podłączenie<br/>czujników do<br/>przetwornika.</li> <li>Jeśli konieczne,<br/>sprawdzić kalibrację<br/>każdego czujnika.</li> <li>Sprawdzić, czy warunki<br/>procesowe są zgodne<br/>z sygnałami wyjściowymi<br/>czujników.</li> <li>Jeśli kalibracja kończy się<br/>niepowodzeniem,<br/>oznacza to uszkodzenie<br/>jednego z czujników.<br/>Wymienić czujnik przy<br/>najbliższej okazji.</li> </ol>                                   |
| Sensor<br>Degraded<br>(degradacja<br>czujnika) <sup>(1)</sup>                                | WARN<br>SNSR 1<br>DEGRA<br>SNSR 1  | WARN<br>SNSR 1<br>DEGRA<br>SNSR 1  | Rezystancja pętli czujnika<br>termoelektrycznego<br>przekroczyła<br>skonfigurowaną wartość<br>progową. Może być to<br>spowodowane zbyt<br>dużym poziomem<br>zakłóceń EMF. | <ol> <li>Sprawdzić zaciski<br/>śrubowe w przetworniku<br/>644, czy nie są<br/>skorodowane.</li> <li>Sprawdzić w pętli czujnika<br/>termoelektrycznego,<br/>czy nie ma śladów korozji<br/>w listwach zaciskowych,<br/>poluzowania kabli, przerw<br/>w kablach lub braku<br/>połączeń.</li> <li>Sprawdzić integralność<br/>samego czujnika.<br/>Agresywne warunki<br/>środowiskowe mogą<br/>powodować<br/>długoczasowe<br/>uszkodzenia czujnika.</li> </ol> |

| Nazwa alarmu   | Ekran LCD                     | Pokrywa<br>LOI                | Problem   | Zalecane działania  |
|--|-------------------------------|-------------------------------|---|---|
| Calibration<br>Error (błąd<br>kalibracji)  | brak                          | brak                          | Wartość wprowadzona<br>przez użytkownika<br>podczas kalibracji<br>cyfrowej jest<br>nieprawidłowa.                           | <ol> <li>Dokonać powtórnej<br/>kalibracji cyfrowej<br/>urządzenia, upewnić się,<br/>że wprowadzane wartości<br/>punktów kalibracyjnych<br/>są zbliżone do<br/>zastosowanej<br/>temperatury kalibracji.</li> </ol>   |
| Sensor Out of<br>Operating<br>Limits (sygnał<br>czujnika poza<br>zakresem<br>działania) <sup>(1)</sup>             | SAT<br>SNSR 1<br>XX.XXX<br>°C | SAT<br>SNSR 1<br>XX.XXX<br>°C | Odczyty z czujnika # są<br>poza zakresem<br>pomiarowym danego<br>czujnika   | <ol> <li>Sprawdzić, czy<br/>temperatura procesowa<br/>zawiera się w zakresie<br/>pomiarowym czujnika.<br/>Przy wykorzystaniu<br/>przycisku Sensor<br/>Information (informacje<br/>o czujniku) porównać<br/>z temperaturą procesową.</li> <li>Sprawdzić, czy czujnik<br/>jest prawidłowo<br/>okablowany i podłączony<br/>do zacisków<br/>przetwornika.</li> <li>Sprawdzić integralność<br/>czujnika i przewodów<br/>doprowadzeń czujnika.<br/>Jeśli czujnik jest<br/>uszkodzony, naprawić lub<br/>wymienić na nowy.</li> </ol> |
| Terminal<br>Temperatura<br>Out of<br>Operating<br>Limits<br>(temperatura<br>zacisków poza<br>zakresem<br>roboczym) | SAT<br>TERM<br>DEGRA<br>WARN  | SAT<br>TERM<br>DEGRA<br>WARN  | Temperatura zacisków<br>znajduje się poza<br>zakresem pomiarowym<br>wewnętrznego czujnika<br>rezystancyjnego<br>temperatury | 1. Sprawdzić, czy<br>temperatura otoczenia<br>mieści się<br>w dopuszczalnym<br>zakresie roboczym<br>urządzenia korzystając<br>z przycisku Terminal<br>Temperature Information<br>(informacja<br>o temperaturze<br>zacisków).  |

(1) Czujnik 1 stanowi tylko przykład. W przypadku przetwornika z dwoma czujnikami, alarm ten może odnosić się do obu czujników.

## 6.4.3 Pozostałe komunikaty wyświetlane na ekranie LCD

| Nazwa alarmu   | Ekran LCD                     | Pokrywa<br>LOI                | Problem  | Zalecane działania  |
|--|-------------------------------|-------------------------------|--|---|
| LCD is not<br>displaying<br>correctly or at<br>all (wyświetlacz<br>wyświetla<br>nieprawidłowo<br>lub nic nie<br>wyświetla) | 644<br>HART 7                 | 644<br>HART 7                 | Wyświetlacz może nie<br>działać lub być<br>zablokowany na ekranie<br>Home  | Jeśli wyświetlacz wydaje się nie<br>działać, to należy upewnić się że<br>przetwornik jest skonfigurowany<br>do żądanych opcji wyświetlania.<br>Wyświetlacz nie będzie działał,<br>jeśli opcja wyświetlacza LCD (LCD<br>Display) będzie ustawiona na Not<br>Used (niewykorzystywany).      |
| Analog Output<br>Fixed (stały<br>sygnał na<br>wyjściu<br>analogowym)   | WARN<br>LOOP<br>WARN<br>FIXED | WARN<br>LOOP<br>WARN<br>FIXED | Wartość wyjściowego<br>sygnału analogowego jest<br>stała i nie raportuje<br>głównej zmiennej<br>procesowej HART. | <ol> <li>Sprawdzić, czy<br/>przetwornik nie pracuje<br/>w trybie "Fixed Current<br/>Mode" (stały prąd<br/>wyjściowy).</li> <li>Aby wyjście analogowe<br/>działało poprawnie,<br/>wyłączyć tryb "Fixed<br/>Current Mode"<br/>w narzędziach<br/>serwisowych (Service<br/>Tools).</li> </ol> |
| Simulation<br>Active<br>(aktywna<br>symulacja)   | brak                          | brak                          | Urządzenie pracuje<br>w trybie symulacji i nie<br>raportuje aktualnych<br>pomiarów.                              | <ol> <li>Sprawdzić, czy symulacja<br/>jest dalej konieczna.</li> <li>Wyłączyć tryb symulacji<br/>w narzędziach<br/>serwisowych.</li> <li>Wykonać reset<br/>urządzenia.</li> </ol>   |

# Rozdział 7 Przetworniki do systemów bezpieczeństwa SIS (Safety Instrumented Systems)

| Certyfikaty systemu bezpieczeństwa SIS                                |
|---|
| Identyfikacja przetwornika 644 z certyfikatem bezpieczenstwastrona 97 |
| Instalacjastrona 98   |
| Przygotowanie do eksploatacji   |
| Konfiguracjastrona 99   |
| Poziomy stanu alarmowego i nasycenia                                  |
| Obsługa i konserwacja przetwornika 644 SISstrona 100                  |
| Dane technicznestrona 102   |

# 7.1 Certyfikaty systemu bezpieczeństwa SIS

Przetwornk temperatury 644 jest inteligentnym urządzeniem dwuprzewodowym 4–20 mA. Aby mógł być stosowany w systemach bezpieczeństwa, sygnał wyjściowy 4–20 mA musi raportować główną zmienną procesową. Przetwornik może być wyposażony lub nie w wyświetlacz. Przetworniki temperatury 644 są klasyfikowane zgodnie z normą IEC61508 jako urządzenia typu B oraz mają tolerancję na awarie sprzętowe równą 0.

Przetwornik 644 HART do montażu w główce jest certyfikowany zgodnie z normą IEC 61508 i może być stosowany jako pojedynczy przetwornik w systemach bezpieczeństwa do SIL 2, a jako przetwornik redundancyjny w systemach bezpieczeństwa do SIL 3.

## 7.2 Identyfikacja przetwornika 644 z certyfikatem bezpieczeństwa

Przed instalacją w systemach SIS, wszystkie przetworniki 644 do montażu w główce muszą zostać sprawdzone, czy są certyfikowane do tego typu instalacji.

Aby zidentyfikować certyfikowany przetwornik 644, należy upewnić się że spełnia warunek 1 spośród podanych poniżej, jak również co najmniej jeden z warunków 2, 3 lub 4.

- 1. Sprawdzić, czy przetwornik zamówiono z kodem wyjścia "A". Oznacza to, że przetwornik jest urządzeniem a 4–20 mA/HART.
  - a. Na przykład: Model 644HA.....
- Sprawdzić, czy na przedniej części obudowy przetwornika umocowana jest żółta tabliczka znamionowa lub na zewnętrznej części obudowy znajduje się żółta tabliczka znamionowa w przypadku dostawy złożonego systemu lub czy w numerze modelu przetwornika znajduje się kod QT.

3. Sprawdzić wersję oprogramowania NAMUR wybitą na tabliczce znamionowej przetwornika.

"SW \_.\_.".

Jeśli wersja oprogramowania jest 1.1.1 lub wyższa, to urządzenie ma certyfikat do systemów bezpieczeństwa.

| Namur Software Revision Number                              |       |  |  |
|---|-------|--|--|
| SW <sup>(1)</sup>   | 1.1.x |  |  |
| (1) Wersja oprogramowania NAMUR znajdująca się na tabliczce |       |  |  |

znamionowej.

 Możliwa jest również identyfikacja certyfikowanego przetwornika 644 odczytując Device Revision (wersję urządzenia) przy użyciu dowolnego komunikatora HART.

W przypadku przetwornika 644, opisy urządzeń certyfikowanych są następujące:

- Device Revision 8.x (HART 5)
- Device Revision 9.x (HART 7)

## 7.3 Instalacja

Nie są wymagane żadne dodatkowe czynności instalacyjne oprócz standardowych czynności opisanych w niniejszej instrukcji. Należy zawsze sprawdzić szczelność pokryw obudowy części elektronicznej, którą zapewnia dokręcenie pokryw, aż do uzyskania kontaktu metal-metal.

Pętla musi być zasilana tak, aby napięcie na zaciskach przetwornika nie spadło poniżej 12 V dc, gdy sygnał wyjściowy przetwornika jest równy 24,5 mA.

Warunki środowiskowe podane są w karcie katalogowej przetwornika 644 (dokument numer 00813-0100-4728). Instrukcję można znaleźć na stronie http://www2.emersonprocess.com/en-US/documentation/deviceinstallkits.

# 7.4 Przygotowanie do eksploatacji

Przygotowanie do eksploatacji certyfikowanego przetwornika 644 może wykonać osoba o przeciętnej wiedzy w zakresie przetworników temperatury Rosemount i urządzenia wykorzystywanego do konfiguracji. W rozdziale "Sprawdzenie konfiguracji systemu" na stronie 9 przedstawiono opis metody weryfikacji dostępnych funkcji systemu HART użytkownika i potwierdzenia instalacji właściwych opisów urządzeń (inne drajwery dla HART 5 i HART 7).

Sposób przygotowania przetwornika 644 SIS przy użyciu komunikatora polowego 375/475 zawiera tabela C-1 na stronie 165.

Szczegółowe informacje o komunikatorze polowym można znaleźć na stronie http://www2.emersonprocess.com/en-US/brands/fieldcommunicator/Pages/fieldcommunicators.aspx.
# 7.5 Konfiguracja

Do komunikacji z przetwornikiem i weryfikacji konfiguracji wstępnej lub do zmian konfiguracji przed przejściem w tryb bezpieczny, można wykorzystać dowolne narzędzie konfiguracyjne HART lub opcjonalny interfejs operatora. Wszystkie metody konfiguracji opisane w rozdział 3 są niemal identyczne dla przetwornika 644 SIS, a różnice zaznaczono.

Należy stosować blokadę programową zapisu, aby uniknąć niepożądanych zmian konfiguracji przetwornika.

#### Uwaga

Wyjście przetwornika nie jest zabezpieczone w następujących warunkach: zmiany konfiguracji, praca sieciowa i test pętli. Podczas prowadzenia prac konfiguracyjnych i serwisowych należy zapewnić inne środki gwarantujące bezpieczeństwo procesu technologicznego.

# 7.5.1 Tłumienie

Tłumienie wybierane przez użytkownika wpływa na szybkość odpowiedzi przetwornika na zmiany sygnału wejściowego. Wartość *tłumienie* + *czas odpowiedzi* nie może przekroczyć wartości dopuszczalnej dla pętli.

Jeśli stosuje się zespół osłony termicznej, należy uwzględnić dodatkowy czas związany z koniecznością zmiany temperatury materiału osłony.

# 7.6 Poziomy stanu alarmowego i nasycenia

Przetwornik 644 charakteryzuje się programową diagnostyką działania generującą alarmy. Przetwornik jest wyposażony w oddzielny układ elektroniczny gwarantujący generację alarmu, gdy uszkodzeniu ulegnie oprogramowanie mikroprocesora. W przypadku wykrycia wewnętrznego błędu, przetwornik generuje wysoki lub niski prąd wyjściowy. Podłączony sterownik logiczny PLC musi monitorować prąd wyjściowy przetwornika, aby wykryć wartości spoza normalnego zakresu. Wartość poziomu alarmowego (wysoki lub niski – HI/LO) jest wybierana przez użytkownika przy użyciu przełącznika sprzętowego znajdującego się w górnej części urządzenia. W momencie wystąpienia awarii, pozycja przełącznika (HI lub LO) określa jaki sygnał prądowy wygeneruje przetwornik. Przełącznik wpływa na działanie konwertera cyfrowo-analogowego (D/A), który generuje właściwy prąd wyjściowy, nawet w przypadku awarii mikroprocesora. Wartości poziomów alarmowych zależą od wybranej konfiguracji: Standard (standardowa), Custom (specjalna) lub zgodna z NAMUR (zalecenia NAMUR NE 43, czerwiec 1997). Ilustracja 7-1 na stronie 100 pokazuje poziomy alarmowe dla różnych konfiguracji. DCS lub sterownik logiczny muszą być skonfigurowane zgodnie z konfiguracją przetwornika.

Nastawienie poziomów alarmowych składa się z dwóch kroków:

- 1. Przy użyciu komunikatora polowego i skrótu klawiszowego 1, 3, 4, 2 wybrać poziomy alarmowe i nasycenia.
- 2. Przełącznik poziomu alarmowego należy ustawić w żądanym położeniu HI (poziom wysoki) lub LO (poziom niski).



# 7.7 Obsługa i konserwacja przetwornika 644 SIS

# 7.7.1 Test sprawdzający

Zaleca się wykonanie opisanych poniżej testów sprawdzających. W przypadku, gdy wykryty zostanie błąd w działaniu wpływający na funkcjonowanie systemu bezpieczeństwa, to wyniki testów akceptacji i podjęte działania naprawcze muszą być raportowane na stronie www.rosemount.com/safety. W celu przeprowadzenia testu pętli, przeglądu zmiennych urządzenia i odczytu stanu należy skorzystać z tabeli C-1 na stronie 165.

Wymagana częstotliwość wykonywania testów akceptacji zależy od konfiguracji przetwornika i typu stosowanych czujników temperatury. Wskazówki podano w tabeli 7-1 na stronie 102. Dodatkowe informacje można znaleźć w raporcie FMEDA dotyczącym przetwornika 644.

# 7.7.2 Skrócony test akceptacji

Skrócony test akceptacji wykrywa około 63% usterek DU (Dangerous Undetected) przetwornika i około 90% usterek DU czujników temperatury, które nie są wykrywane przez automatyczną diagnostykę przetworników 644 certyfikowanych do stosowania w systemach bezpieczeństwa, co daje typową wykrywalność 67% dla zespołów przetwornik-czujnik.

- 1. Obejść układy zabezpieczające PLC i zastosować właściwe środki zapobiegające fałszywym alarmom.
- 2. Korzystając z testu pętli ustawić wartość prądu wyjściowego równą wysokiemu stanowi alarmowemu.
- 3. Sprawdzić przy użyciu miernika referencyjnego, czy wartość wprowadzona jest równa mierzonej. Ten test pozwala zbadać problemy ze zgodnością napięcia, na przykład związane z niskim napięciem zasilania pętli lub zwiększoną rezystancją przewodów. Umożliwia on również wykrycie innych możliwych awarii.
- Korzystając z testu pętli ustawić wartość prądu wyjściowego równą niskiemu stanowi alarmowemu. Ten test pozwala wykryć problemy związane z prądem spoczynkowym.
- 5. Sprawdzić przy użyciu miernika referencyjnego, czy wartość wprowadzona jest równa mierzonej.
- 6. Przy użyciu komunikatora polowego odczytać szczegółowy stan urządzenia dla sprawdzenia, czy przetwornik nie komunikuje żadnych ostrzeżeń lub alarmów.
- 7. Sprawdzić, czy wartości pomiarowe z czujników są sensowne w porównaniu do bazowych wartości systemu sterowania (BPCS).
- 8. Przywrócić normalny tryb pracy pętli prądowej. Uruchomić sterownik logiczny systemu bezpieczeństwa lub w inny sposób przywrócić normalną pracę układu.
- 9. Raportować wyniki testu zgodnie z normami zakładowymi.

# 7.7.3 Rozszerzony test akceptacji

Rozszerzony test akceptacji wykrywa około 96% usterek DU przetwornika i około 99% usterek DU czujników temperatury, które nie są wykrywane przez automatyczną diagnostykę przetworników 644 certyfikowanych do stosowania w systemach bezpieczeństwa, co daje typową wykrywalność 96% dla zespołów przetwornik-czujnik.

- 1. Obejść układy zabezpieczające PLC i zastosować właściwe środki zapobiegające fałszywym alarmom.
- 2. Wykonać skrócony test akceptacji.
- Wykonać co najmniej dwupunktowe sprawdzenie poprawności działania czujnika. Jeśli wykorzystywane są dwa czujniki, powtórzyć procedurę dla każdego z nich. Jeśli konieczne jest wykonanie kalibracji, można wykonać ją w połączeniu z niniejszą procedurą weryfikacji.
- 4. Sprawdzić, czy wartości pomiaru temperatury obudowy są sensowne.
- 5. Przywrócić normalny tryb pracy pętli prądowej. Uruchomić sterownik logiczny systemu bezpieczeństwa lub w inny sposób przywrócić normalną pracę układu.
- 6. Raportować wyniki testu zgodnie z normami zakładowymi.

| Czujniki  | Skrócony test akceptacji | Rozszerzony test<br>akceptacji |
|---|--------------------------|--------------------------------|
| 4-przewodowy czujnik rezystancyjny                    | 10 lat                   | 10 lat                         |
| Czujnik termoelektryczny                              | 1 rok                    | 10 lat                         |
|   | 2 lata                   | 2 lata                         |
| Dwuelementowy czujnik termoelektryczny                | 10 lat                   | 10 lat                         |
| 3-przewodowy czujnik rezystancyjny                    | 10 lat                   | 10 lat                         |
| Czujnik termoelektryczny i 3-przewodowy rezystancyjny | 10 lat                   | 10 lat                         |

Czasy między testami akceptacji określono na podstawie częstotliwości awarii czujników podanej w publikacji "*Electrical and Mechanical Component Reliability Handbook, Second Edition", exida, 2008.* Przyjęto środowisko pracy o małym wpływie na urządzenia oraz 30% średniej częstotliwości awarii SIL 2 obliczonej dla przetwornika i czujnika. Szczegółowe informacje zawiera raport FMEDA.

#### **Badanie wizualne**

Niewymagane.

## Specjalne narzędzia

Niewymagane.

### Naprawa urządzenia

Przetwornik 644 można naprawiać jedynie wymieniając cały przetwornik.

Wszystkie uszkodzenia wykryte podczas diagnostyki lub testów sprawdzających muszą być raportowane. Uwagi można przesłać elektronicznie na adres http://www.emersonprocess.com/rosemount/safety/safetyCertTemp.htm (przycisk Contact Us (skontaktuj się z nami)).

# 7.8 Dane techniczne

Przetwornik 644 musi działać zgodnie z danymi funkcjonalnymi i metrologicznymi opisanymi w karcie katalogowej przetworników Rosemount 644 (dokument numer 00813-0100-4728).

# 7.8.1 Częstotliwość awarii

Raport FMEDA zawiera dane dotyczące szacowania częstotliwości awarii i współczynnika awaryjności beta.

Raport ten jest dostępny pod adresem http://www2.emersonprocess.com/en-US/brands/rosemount/Safety-Products/ Equipment-List/Pages/index.aspx

# 7.8.2 Dane metrologiczne

Dokładność dla systemu bezpieczeństwa: ±2,0 % Czas odpowiedzi przetwornika: 1,5 s Częstotliwość automatycznego testu diagnostycznego: przynajmniej co 60 minut

# 7.8.3 Czas eksploatacji

50 lat – w najgorszym przypadku zużycia części przetwornika, bez uwzględniania zużycia się czujników.

Informacje związane z bezpieczeństwem produktu należy raportować na stronie: http://rosemount.d1asia.ph/rosemount/safety/ReportAFailure\_newweb.asp

# Dodatek A Dane techniczne

| Dane techniczne   | strona 105 |
|---|------------|
| Dane techniczne przetworników 4–20 mA/HART                | strona 111 |
| Rysunki wymiarowe   | strona 119 |
| Informacje na temat zamawiania                            | strona 124 |
| Dane techniczne przetwornika 644 HART do montażu w główce | strona 133 |

# A.1 Dane techniczne

# A.1.1 Dane funkcjonalne

### Wejścia

Wybierane przez użytkownika; maksymalne dopuszczalne napięcie na zaciskach czujników wynosi 42,4 Vdc. Opcje czujników – patrz "Dokładność" na stronie 113.

## Wyjście

Dwuprzewodowe 4–20 mA/HART (do wyboru wersja 5 lub 7), liniowe z temperaturą lub sygnałem wejściowym.

# Izolacja

Izolację wejścia/wyjście testowano dla napięć do 876,8 Vpp (620 Vrms) dla 50/60 Hz

# Wyświetlacz lokalny

Opcjonalny pięciocyfrowy zintegrowany wyświetlacz LCD może mieć kropkę dziesiętną ustawioną na stałej pozycji lub zmiennej. Możliwe jest wyświetlanie zmiennych w wybranych jednostkach (°F, °C, °R, K, Wi mV), mA i jako procent zakresu pomiarowego. Wyświetlacz można być skonfigurowany do wyświetlania naprzemiennego wybranych opcji. Nastawy wyświetlacza są ustawiane fabrycznie, zgodnie ze standardową konfiguracją przetwornika. Mogą być one zmienione w warunkach polowych przy wykorzystaniu komunikacji HART.

Przetwornik może być również wyposażony w dwuwierszowy, 14 cyfrowy lokalny interfejs operatora LOI, obsługujący te same funkcje co wyświetlacz podstawowy i wyposażony w wiele dodatkowych funkcji konfiguracji przetwornika Rosemount 644. LOI ma opcjonalną możliwość zabezpieczenia dostępu do przetwornika hasłem.

Więcej informacji o opcjach konfiguracji przy użyciu LOI oraz innych funkcji oferowanych przez LOI zawiera Dodatek D Lokalny interfejs operatora (LOI).

# Dopuszczalna wilgotność

0–95% wilgotności względnej

### Czas uaktualniania

≤ 0,5 s na czujnik

Dokładność (domyślna konfiguracja) PT 100

HART / 0-100 °C ±0,18 °C

± 0,1 °C (przy zamówieniu z opcją P8)

# A.1.2 Parametry konstrukcyjne

### Przyłącza elektryczne

| Model | Zaciski zasilania i czujnika                            |  |
|-------|---|--|
| 644H  | Zaciski śrubowe umocowane na stałe do listwy zaciskowej |  |
| 644R  | Zaciski śrubowe umocowane na stałe do płyty czołowej    |  |

## Podłączenie komunikatora polowego

| Zaciski komunikacyjne |  |  |
|-----------------------|--|--|
| 644H                  | Umocowane na stałe do listwy przyłączeniowej |  |
| 644R                  | Umocowane na stałe do płyty czołowej         |  |

# Materiały konstrukcyjne

| Obudowa elektroniki i listwa zaciskowa |  |  |
|--|--|--|
| 644H                                   | Noryl <sup>®</sup> wzmacniany włóknem szklanym |  |
| 644R                                   | <i>Lexan</i> <sup>®</sup> poliwęglan           |  |
| Obudowa (opcje J5, J6, R1 i R2)        |  |  |
| Obudowa                                | Aluminium niskomiedziowe                       |  |
| Wykończenie powierzchni                | Farba poliuretanowa                            |  |
| Pierścień uszczelniający<br>pokrywy    | Buna-N   |  |

# Materiały konstrukcyjne (obudowa ze stali nierdzewnej do aplikacji biotechnologicznych, przemysłu farmaceutycznego i zastosowań sanitarnych)

Obudowa i standardowa pokrywa wyświetlacza

Stal nierdzewna 316

Pierścień uszczelniający pokrywy

Buna-N

# Montaż

Przetwornik 644R mocuje się bezpośrednio do ściany lub na szynie DIN. Przetwornik 644H instaluje się w główce przyłączeniowej lub w główce uniwersalnej montowanej bezpośrednio na zespole czujnika, zdalnie od zespołu czujnika przy użyciu główki uniwersalnej lub na szynie DIN przy użyciu opcjonalnego zacisku.

#### Masa

| Kod    | Орсје  | Masa   |
|--------|--|--------|
| 644    | HART, przetwornik do montażu w główce                              | 96 g   |
| 644R   | HART, przetwornik do montażu szynowego                             | 174 g  |
| M5     | Wyświetlacz LCD  | 38 g   |
| J5, J6 | Główka uniwersalna, standardowa pokrywa                            | 577 g  |
| J5, J6 | Główka uniwersalna, pokrywa wyświetlacza                           | 667 g  |
| J7, J8 | Główka uniwersalna ze stali nierdzewnej, standardowa pokrywa       | 1620 g |
| J7, J8 | Główka uniwersalna ze stali nierdzewnej, pokrywa wyświetlacza      | 1730 g |
| R1, R2 | Główka uniwersalna z aluminium, standardowa pokrywa                | 523 g  |
| R1, R2 | Główka uniwersalna z aluminium, pokrywa wyświetlacza               | 618 g  |
| R3, R4 | Główka uniwersalna z lanej stali nierdzewnej, standardowa pokrywa  | 1615 g |
| R3, R4 | Główka uniwersalna z lanej stali nierdzewnej, pokrywa wyświetlacza | 1747 g |

# Masa (obudowa ze stali nierdzewnej do aplikacji biotechnologicznych, przemysłu farmaceutycznego i zastosowań sanitarnych)

| Kod opcji | Standardowa pokrywa | Pokrywa wyświetlacza |
|-----------|---------------------|----------------------|
| S1        | 840 g               | 995 g                |
| S2        | 840 g               | 995 g                |
| S3        | 840 g               | 995 g                |
| S4        | 840 g               | 995 g                |

# Klasa ochrony obudowy (644H)

Wszystkie dostępne obudowy mają klasę ochrony typ 4X, IP66 i IP68.

# Powierzchnia obudowy do zastosowań sanitarnych

Wykończenie powierzchni o gładkości 32 RMA. Laserowe oznaczenie produktu na obudowie i standardowych pokrywach.

# A.1.3 Dane metrologiczne

# Zgodność elektromagnetyczna (EMC)

#### Zalecenia NAMUR NE 21

Przetwornik Rosemount 644 spełnia wymagania zaleceń NAMUR NE21

| Czułość na                | Parametr   | Wpływ  |
|---------------------------|--|--------|
|                           |  | HART   |
| Ładunki elektrostatyczne  | <ul> <li>6 kV przy kontakcie bezpośrednim</li> </ul> | Brak   |
|                           | <ul> <li>8 kV wyładowanie przez powietrze</li> </ul> |        |
| Promieniowanie            | 80 MHz do 2,7 GHz dla 10 V/m                         | < 1,0% |
| Napięcie                  | 1 kV dla wejścia i wyjścia                           | Brak   |
| Napięcie międzyprzewodowe | 1 kV między przewodem a masą                         | Brak   |
| Przewodzenie              | 10 kHz do 80 MHz przy 10 V                           | < 1,0% |

#### Badanie zgodności z dyrektywą kompatybilności elektromagnetycznej WE

Przetwornik 644 spełnia wymagania dyrektywy 2004/108/WE. Przetwornik 644 spełnia kryteria normy IEC 61326:2006

#### Wpływ napięcia zasilania

Mniejszy od ± 0,005% zakresu pomiarowego na jeden wolt

#### Stabilność

Czujniki rezystancyjne i termoelektryczne mają stabilność ± 0,15% wartości mierzonej lub 0,3 °C (większa z tych wartości) na 24 miesiące

Przy zamówieniu z opcją kod P8:

- Czujniki rezystancyjne: ± 0,25% wartości mierzonej lub 0,25 °C, większa z tych wartości, na 5 lat
- Czujniki termoelektryczne: ± 0,5% wartości mierzonej lub 0,5 °C, większa z tych wartości, na 5 lat

#### Autokalibracja

Obwody przetwarzania analogowo-cyfrowego automatycznie kalibrują się dla każdej temperatury przez dynamiczne porównanie zmiennej pomiarowej z wewnętrznymi elementami wzorcowymi o wyjątkowej dokładności i stabilności.

#### Wpływ drgań

644 HART przetestowano w podanych poniżej warunkach i nie stwierdzono wpływu na jego działanie zgodnie z normą IEC 60770-1, 2010:

| Częstotliwość  | Drgania  |
|----------------|--|
| 10 do 60 Hz.   | Amplituda 0,35 mm                                    |
| 60 do 1000 Hz. | 5 g (50 m/s <sup>2</sup> ) największe przyspieszenie |

#### Podłączenie czujnika





| Zgodność parametrów ze specyfik  | acją   |
|--|--|
| Produkty Rosemount mają parametry nie tylko spełniające podane dane<br>metrologiczne, lecz często je przekraczają. Zaawansowane technologie<br>produkcyjne i stosowanie statystycznej kontroli jakości zapewniają najwyższą<br>jakość wykonania i zgodność z danymi katalogowymi na poziomie co<br>najmniej $\pm 3\sigma^{(1)}$ . Nasze zaangażowanie w nieustanne podnoszenie jakości<br>zapewnia, ze konstrukcja przetworników, ich niezawodność i dokładność<br>zwiększają się z każdym rokiem. | Typowa dokładność<br>Gorna wartość<br>graniczna<br>dopuszczalnego<br>biędu zgodnie<br>z danymi<br>technicznymi                       |
| Na przykład, rozkład dokładności referencyjnej dla przetworników 644<br>przedstawiono na wykresie obok. Wartość katalogowa dokładności<br>referencyjnej wynosi ± 0,15 °C, lecz obszar zakreskowany oznacza, że około<br>68% przetworników ma dokładność trzy razy lepszą niż wartość katalogowa.<br>Tak więc, z dużym prawdopodobieństwem można stwierdzić, że użytkownik<br>korzysta z przetwornika który jest o wiele dokładniejszy niż podano w danych<br>katalogowych.                         | $-3\sigma$ $-2\sigma$ $-1\sigma$ $1\sigma$ $2\sigma$ $3\sigma$<br>Rozkład dokładności dla 644, czujnik Pt 100,<br>zakres 0 do 100 °C |
| Z drugiej strony, producent który wytwarza urządzenia bez stosowania kontroli jakości i zgodności z danymi katalogowymi na poziomie ± 3s, dostarcza więcej urządzeń, które ledwo mieszczą się w publikowanych danych technicznych.   |  |

(1) Sigma (σ) jest wielkością statystyczną oznaczającą odchylenie standardowe od wartości średniej dla zmiennej opisanej rozkładem normalnym.

# A.2 Dane techniczne przetworników 4–20 mA/HART

# Wymagania komunikacyjne

Do zacisków przetwornika można podłączać maksymalne napięcie 42,4 Vdc. Komunikacja z użyciem komunikatora polowego wymaga obecności w pętli rezystancji co najmniej 250 omów. Przetwornik 644 HART nie będzie mógł się komunikować, jeśli napięcie na jego zaciskach zasilania jest mniejsze od 12 V dc.

# Zasilanie

Do zasilania przetwornika HART potrzebny jest zewnętrzny zasilacz. Przetwornik działa w zakresie napięć zasilania 12,0 to 42,4 Vdc na zaciskach przetwornika i przy rezystancji obciążenia między 250 i 660 omów. Dla rezystancji 250 omów wymagane jest minimalne napięcie zasilania 17,75 Vdc. Do zacisków zasilania przetwornika można podłączać maksymalne napięcie 42,4 Vdc.



# Dopuszczalne temperatury otoczenia

|                                    | Działanie     | Składowanie    |
|------------------------------------|---------------|----------------|
| Z wyświetlaczem LCD <sup>(1)</sup> | –45 do 85 °C. | –45 do 85 °C.  |
| Bez wyświetlacza LCD               | –45 do 85 °C. | –50 do 120 °C. |

(1) LCD może być nieczytelny i wolniej reagować na zmiany w temperaturach poniżej -20 °C.

### Sprzętowe i programowe ustawienie trybu alarmowego

Przetwornik 644 charakteryzuje się programową diagnostyką działania generującą alarmy. Przetwornik jest wyposażony w oddzielny układ elektroniczny gwarantujący generację alarmu, gdy uszkodzeniu ulegnie oprogramowanie mikroprocesora. Wartość poziomu alarmowego (wysoki lub niski – HI/LO) jest wybierana przez użytkownika przy użyciu przełącznika sprzętowego. W momencie wystąpienia awarii, pozycja przełącznika (HI lub LO) określa jaki sygnał prądowy wygeneruje przetwornik. Przełącznik wpływa na działanie konwertera cyfrowo-analogowego (D/A), który generuje właściwy prąd wyjściowy, nawet w przypadku awarii mikroprocesora. Wartości poziomów alarmowych zależą od wybranej konfiguracji: Standard (standardowa), Custom (specjalna) lub zgodna z NAMUR (zalecenia NAMUR NE 43, czerwiec 1997). Tabela A-1 pokazuje poziomy alarmowe dla różnych konfiguracji.

#### Tabela A-1. Dostępne zakresy alarmów<sup>(1)</sup>

|                              | Standard                   | Zgodne z NAMUR – NE 43 |
|------------------------------|----------------------------|------------------------|
| Wyjście linowe:              | $3,9 \le I^{(2)} \le 20,5$ | 3,8 ≤ 1 ≤ 20,5         |
| Stan alarmowy wysoki (HIGH): | 21 ≤ I ≤ 23                | 21 ≤ I ≤ 23            |
| Stan alarmowy niski (LOW):   | 3,5 ≤ I ≤ 3,75             | 3,5 ≤ I ≤ 3,6          |

(1) Wartości podano w mA.

(2) I = zmienna procesowa (prąd wyjściowy).

## Poziomy specjalne stanu alarmowego i nasycenia

Poziomy specjalne stanu alarmowego i nasycenia mogą być konfigurowane fabrycznie przy wyborze opcji C1. Możliwa jest też konfiguracja polowa tych wartości przy użyciu komunikatora polowego.

### Czas gotowości do pracy

Przetwornik osiąga katalogowe parametry metrologiczne po 6,0 sekundach od włączenia zasilania, przy tłumieniu ustawionym na 0 sekund.

### Zabezpieczenie przeciwprzepięciowe

Zabezpieczenie przeciwprzepięciowe Rosemount 470 chroni przed uszkodzeniami spowodowanymi przepięciami wskutek wyładowań elektrycznych, działania spawarek i urządzeń elektrycznych o dużym poborze mocy. Szczegółowe informacje można znaleźć w karcie katalogowej 470 (dokument numer 00813-0100-4191).

# Dokładność

#### Tabela A-2. Opcje wejść i dokładność przetworników Rosemount 644

| Typ czujnika                       | Opis czujnika                   | Zakres po       | omiarowy        | Zalecana minimalna<br>szerokość zakresu<br>pomiarowego <sup>(1)</sup> |    | Dokłac<br>cyfro | dność<br>wa <sup>(2)</sup> | Dokładność konwersji<br>cyfrowo/analogowej <sup>(3)</sup> |
|------------------------------------|---------------------------------|-----------------|-----------------|---|----|-----------------|----------------------------|---|
| 2-, 3-, 4- przewo<br>rezystancyjne | odowe czujniki                  | °C              | °F              | °C  | °F | °C              | °F                         |   |
| Pt 100<br>(α = 0,00385)            | IEC 751                         | –200 do<br>850  | –328 do<br>1562 | 10  | 18 | ± 0,15          | ± 0.27                     | ± 0,03% szerokości<br>zakresu                             |
| Pt 200<br>(α = 0,00385)            | IEC 751                         | –200 do<br>850  | –328 do<br>1562 | 10  | 18 | ± 0,15          | ± 0.27                     | ± 0,03% szerokości<br>zakresu                             |
| Pt 500<br>(α = 0,00385)            | IEC 751                         | –200 do<br>850  | –328 do<br>1562 | 10  | 18 | ± 0,19          | ± 0.34                     | ± 0,03% szerokości<br>zakresu                             |
| Pt 1000<br>(α = 0,00385)           | IEC 751                         | –200 do<br>300  | –328 do<br>572  | 10  | 18 | ± 0,19          | ± 0.34                     | ± 0,03% szerokości<br>zakresu                             |
| Pt 100<br>(α = 0,003916)           | JIS B2220                       | –200 do<br>645  | –328 do<br>1193 | 10  | 18 | ± 0,15          | ± 0.27                     | ± 0,03% szerokości<br>zakresu                             |
| Pt 200<br>(α = 0,003916)           | JIS B2220                       | –200 do<br>645  | –328 do<br>1193 | 10  | 18 | ± 0,27          | ± 0.49                     | ± 0,03% szerokości<br>zakresu                             |
| Ni 120                             | Krzywa Edisona nr 7             | –70 do<br>300   | –94 do<br>572   | 10  | 18 | ± 0,15          | ± 0.27                     | ± 0,03% szerokości<br>zakresu                             |
| Cu 10                              | Czujnik Cu Edison nr 15         | –50 do<br>250   | –58 do<br>482   | 10  | 18 | ± 1,40          | ± 2.52                     | ± 0,03% szerokości<br>zakresu                             |
| Pt 50<br>(α = 0,00391)             | GOST 6651-94                    | –200 do<br>550  | –328 do<br>1022 | 10  | 18 | ± 0,30          | ± 0.54                     | ± 0,03% szerokości<br>zakresu                             |
| Pt 100<br>(α = 0,00391)            | GOST 6651-94                    | –200 do<br>550  | –328 do<br>1022 | 10  | 18 | ± 0,15          | ± 0.27                     | ± 0,03% szerokości<br>zakresu                             |
| Cu 50<br>(α = 0,00426)             | GOST 6651-94                    | –50 do<br>200   | –58 do<br>392   | 10  | 18 | ± 1,34          | ± 2.41                     | ± 0,03% szerokości<br>zakresu                             |
| Cu 50<br>(α = 0,00428)             | GOST 6651-94                    | –185 do<br>200  | –301 do<br>392  | 10  | 18 | ± 1,34          | ± 2.41                     | ± 0,03% szerokości<br>zakresu                             |
| Cu 100<br>(α = 0,00426)            | GOST 6651-94                    | –50 do<br>200   | –58 do<br>392   | 10  | 18 | ± 0,67          | ± 1.20                     | ± 0,03% szerokości<br>zakresu                             |
| Cu 100<br>(α = 0,00428)            | GOST 6651-94                    | –185 do<br>200  | –301 do<br>392  | 10  | 18 | ± 0,67          | ± 1.20                     | ± 0,03% szerokości<br>zakresu                             |
| Czujniki termoel                   | ektryczne <sup>(4)</sup>        |                 |                 |   |    |                 |                            |   |
| Тур В <sup>(5)</sup>               | Monografia NIST 175,<br>IEC 584 | 100 do<br>1820  | 212 do<br>3308  | 25  | 45 | ± 0,77          | ± 1.39                     | ± 0,03% szerokości<br>zakresu                             |
| Тур Е                              | Monografia NIST 175,<br>IEC 584 | –50 do<br>1000  | –58 do<br>1832  | 25  | 45 | ± 0,20          | ± 0.36                     | ± 0,03% szerokości<br>zakresu                             |
| Тур Ј                              | Monografia NIST 175,<br>IEC 584 | –180 do<br>760  | –292 do<br>1400 | 25  | 45 | ± 0,35          | ± 0.63                     | ± 0,03% szerokości<br>zakresu                             |
| Тур К <sup>(6)</sup>               | Monografia NIST 175,<br>IEC 584 | –180 do<br>1372 | –292 do<br>2501 | 25  | 45 | ± 0,50          | ± 0.90                     | ± 0,03% szerokości<br>zakresu                             |
| Тур N                              | Monografia NIST 175,<br>IEC 584 | –200 do<br>1300 | -328 do<br>2372 | 25  | 45 | ± 0,50          | ± 0.90                     | ± 0,03% szerokości<br>zakresu                             |
| Typ R                              | Monografia NIST 175,<br>IEC 584 | 0 do<br>1768    | 32 do<br>3214   | 25  | 45 | ± 0,75          | ± 1.35                     | ± 0,03% szerokości<br>zakresu                             |
| Тур S                              | Monografia NIST 175,<br>IEC 584 | 0 do<br>1768    | 32 do<br>3214   | 25  | 45 | ± 0,70          | ± 1.26                     | ± 0,03% szerokości<br>zakresu                             |
| Тур Т                              | Monografia NIST 175,<br>IEC 584 | –200 do<br>400  | –328 do<br>752  | 25  | 45 | ± 0,35          | ± 0.63                     | ± 0,03% szerokości<br>zakresu                             |
| DIN typ L                          | DIN 43710                       | –200 do<br>900  | –328 do<br>1652 | 25  | 45 | ± 0,35          | ± 0.63                     | ± 0,03% szerokości<br>zakresu                             |

#### Tabela A-2. Opcje wejść i dokładność przetworników Rosemount 644

| Typ czujnika                       | Opis czujnika     | Zakres po      | omiarowy        | Zalecana r<br>szerokoś<br>pomiaro | ninimalna<br>ć zakresu<br>owego <sup>(1)</sup> | Dokłac<br>cyfro | dność<br>wa <sup>(2)</sup> | Dokładność konwersji<br>cyfrowo/analogowej <sup>(3)</sup> |
|------------------------------------|-------------------|----------------|-----------------|-----------------------------------|--|-----------------|----------------------------|---|
| DIN typ U                          | DIN 43710         | –200 do<br>900 | -328 do<br>1112 | 25                                | 45   | ± 0,35          | ± 0.63                     | ± 0,03% szerokości<br>zakresu                             |
| Typ W5Re/<br>W26Re                 | ASTM E 988-96     | 0 do<br>2000   | 32 do<br>3632   | 25                                | 45   | ± 0,70          | ± 1.26                     | ± 0,03% szerokości<br>zakresu                             |
| M GOST Typ L                       | GOST R 8.585-2001 | –200 do<br>800 | –328 do<br>1472 | 25                                | 45   | ± 1,00          | ± 1.26                     | ± 0,03% szerokości<br>zakresu                             |
| Inne typy wejść                    |                   |                |                 |                                   |  |                 |                            |   |
| Wejście<br>miliwoltowe             |                   | –10 do         | 100 mV.         |                                   |  | ± 0,015 mV      |                            | ± 0,03% szerokości<br>zakresu                             |
| 2-, 3-, 4-przewodowe wejście omowe |                   | 0 do 200       | 0 do 2000 omów  |                                   |  |                 | 5 oma                      | ± 0,03% szerokości<br>zakresu                             |

(1) Brak ograniczeń na minimalną lub maksymalną szerokość zakresu pomiarowego w zakresie sygnału wejścia. Zalecana minimalna szerokość zakresu pomiarowego gwarantuje utrzymanie szumów w zakresie katalogowym dokładności przy tłumieniu równym zeru.

(2) Podana dokładność cyfrowa jest stała w całym zakresie pomiarowym czujnika. Wartość na wyjściu cyfrowym można odczytać przy wykorzystaniu komunikacji HART lub FOUNDATION fieldbus lub systemu sterowania Rosemount.

(3) Całkowita dokładność analogowa jest sumą dokładności cyfrowej i dokładności konwersji cyfrowo-analogowej. Nie dotyczy przetworników FOUNDATION fieldbus.

(4) Dokładność wyjścia cyfrowego dla czujników termoelektrycznych: suma dokładności wyjścia cyfrowego + 0,5 °C (dokładność zimnego końca).
(5) Dokładność wyjścia cyfrowego dla czujników termoelektrycznych NIST typ B wynosi ±3,0 °C (±5.4 °F) dla temperatur od 100 do 300 °C (212 do 572 °F).

(6) Dokładność wyjścia cyfrowego dla czujników termoelektrycznych NIST typ K wynosi ±0,70 °C (±1.26 °F) dla temperatur od –180 do –90 °C (-292 do -130 °F).

# Przykład obliczania dokładności:

Do pomiarów wykorzystywany jest czujnik Pt 100 ( $\alpha$  = 0,00385) w zakresie od 0 do 100 °C:

- Dokładność cyfrowa = ±0,15 °C
- Dokładność konwersji C/A = ±0,03% z 100 °C lub ±0,03 °C
- Dokładność całkowita = ±0,18 °C.

#### Tabela A-3. Wpływ temperatury otoczenia

| Typ czujnika                                      | Opis<br>czujnika                   | Zakres<br>temperatur (°C) | Wpływ zmiany<br>temperatury<br>otoczenia o 1,0 <sup>(1)</sup> C | Szerokość zakresu<br>pomiarowego  | Wpływ na<br>konwersję C/A <sup>(2)</sup> |
|---|------------------------------------|---------------------------|---|-----------------------------------|--|
| 2-, 3-, 4-przewodowe<br>czujniki<br>rezystancyjne |                                    |                           |   |                                   |  |
| Pt 100 (α = 0,00385)                              | IEC 751                            | –200 do 850               | 0,003 °C  | Cały zakres<br>pomiarowy czujnika | 0,001% szerokości<br>zakresu             |
| Pt 200 (α = 0,00385)                              | IEC 751                            | –200 do 850               | 0,004 °C  | Cały zakres<br>pomiarowy czujnika | 0,001% szerokości<br>zakresu             |
| Pt 500 (α = 0,00385)                              | IEC 751                            | –200 do 850               | 0,003 °C  | Cały zakres<br>pomiarowy czujnika | 0,001% szerokości<br>zakresu             |
| Pt 1000<br>(α = 0,00385)                          | IEC 751                            | –200 do 300               | 0,003 °C  | Cały zakres<br>pomiarowy czujnika | 0,001% szerokości<br>zakresu             |
| Pt 100<br>(α = 0,003916)                          | JIS 1604                           | –200 do 645               | 0,003 °C  | Cały zakres<br>pomiarowy czujnika | 0,001% szerokości<br>zakresu             |
| Pt 200<br>(α = 0,003916)                          | JIS 1604                           | –200 do 645               | 0,004 °C  | Cały zakres<br>pomiarowy czujnika | 0,001% szerokości<br>zakresu             |
| Ni 120  | Krzywa<br>Edisona<br>nr 7          | –70 do 300                | 0,003 °C  | Cały zakres<br>pomiarowy czujnika | 0,001% szerokości<br>zakresu             |
| Cu 10   | Czujnik Cu<br>Edison<br>nr 15      | –50 do 250                | 0,03 °C   | Cały zakres<br>pomiarowy czujnika | 0,001% szerokości<br>zakresu             |
| Pt 50 (α = 0,00391)                               | GOST<br>6651-94                    | –200 do 550               | 0,004 °C  | Cały zakres<br>pomiarowy czujnika | 0,001% szerokości<br>zakresu             |
| Pt 100 (α = 0,00391)                              | GOST<br>6651-94                    | –200 do 550               | 0,003 °C  | Cały zakres<br>pomiarowy czujnika | 0,001% szerokości<br>zakresu             |
| Cu 50 (α = 0,00426)                               | GOST<br>6651-94                    | –50 do 200                | 0,008 °C  | Cały zakres<br>pomiarowy czujnika | 0,001% szerokości<br>zakresu             |
| Cu 50 (α = 0,00428)                               | GOST<br>6651-94                    | –185 do 200               | 0,008 °C  | Cały zakres<br>pomiarowy czujnika | 0,001% szerokości<br>zakresu             |
| Cu 100 (α = 0,00426)                              | GOST<br>6651-94                    | –50 do 200                | 0,004 °C  | Cały zakres<br>pomiarowy czujnika | 0,001% szerokości<br>zakresu             |
| Cu 100 (α = 0,00428)                              | GOST<br>6651-94                    | –185 do 200               | 0,004 °C  | Cały zakres<br>pomiarowy czujnika | 0,001% szerokości<br>zakresu             |
| Czujniki<br>termoelektryczne                      |                                    |                           |   |                                   |  |
|   | Managrafia                         |                           | 0,014 °C  | T ≥ 1000 °C                       | 0,001% szerokości<br>zakresu             |
| Тур В   | NIST 175,                          | 100 do 1820               | 0,032 °C – (0,0025%<br>z (T – 300))                             | 300 °C ≤ T < 1000 °C              | 0,001% szerokości<br>zakresu             |
|   | 120 384                            |                           | 0,054 °C – (0,011%<br>z (T – 100))                              | 100 °C ≤ T < 300 °C               | 0,001% szerokości<br>zakresu             |
| Тур Е   | Monografia<br>NIST 175,<br>IEC 584 | –200 do 1000              | 0,005 °C +<br>(0,0043% z T)                                     | Cały                              | 0,001% szerokości<br>zakresu             |
|   | Monografia                         |                           | 0,0054 °C +<br>(0,00029% z T)                                   | T≥0 °C                            | 0,001% szerokości<br>zakresu             |
| Тур Ј   | NIST 175,<br>IEC 584               | –180 do 760               | 0,0054 °C +<br>(0,0025% wartości<br>bezwzglednei T)             | T < 0 °C                          | 0,001% szerokości<br>zakresu             |

#### Tabela A-3. Wpływ temperatury otoczenia

| Typ czujnika                          | Opis<br>czujnika                   | Zakres<br>temperatur (°C) | Wpływ zmiany<br>temperatury<br>otoczenia o 1,0 <sup>(1)</sup> C | Szerokość zakresu<br>pomiarowego  | Wpływ na<br>konwersję C/A <sup>(2)</sup> |
|---------------------------------------|------------------------------------|---------------------------|---|-----------------------------------|--|
|                                       | Monografia                         |                           | 0,0061 °C +<br>(0,0054% z T)                                    | T≥0 °C                            | 0,001% szerokości<br>zakresu             |
| Тур К                                 | NIST 175,<br>IEC 584               | –180 do 1372              | 0,0061 °C +<br>(0,0025% wartości<br>bezwzględnej T)             | T < 0 °C                          | 0,001% szerokości<br>zakresu             |
| Тур N                                 | Monografia<br>NIST 175,<br>IEC 584 | –200 do 1300              | 0,0068 °C +<br>(0,00036% z T)                                   | Cały                              | 0,001% szerokości<br>zakresu             |
| Tup P                                 | Monografia                         | 0 do 1768                 | 0,016 °C  | T ≥ 200 F                         | 0,001% szerokości<br>zakresu             |
| тур к                                 | IEC 584                            | 0 00 1708                 | 0,023 °C –<br>(0,0036% z T)                                     | T < 200 °C                        | 0,001% szerokości<br>zakresu             |
| Typ S                                 | Monografia                         | 0 do 1768                 | 0,016 °C  | T ≥ 200 °C                        | 0,001% szerokości<br>zakresu             |
| Typ 0                                 | IEC 584                            |                           | 0,023 °C –<br>(0,0036% z T)                                     | T < 200 °C                        | 0,001% szerokości<br>zakresu             |
|                                       | Monografia                         |                           | 0,0064 °C   | T≥0°C                             | 0,001% szerokości<br>zakresu             |
| Тур Т                                 | NIST 175,<br>IEC 584               | –200 do 400               | 0,0064 °C +<br>(0,0043% wartości<br>bezwzględnej T)             | T < 0 °C                          | 0,001% szerokości<br>zakresu             |
|                                       |                                    |                           | 0,0054 °C +<br>(0,00029% z T)                                   | T≥0 °C                            | 0,001% szerokości<br>zakresu             |
| DIN typ L                             | DIN 43710                          | –200 do 900               | 0,0025 °C +<br>(0,0025% wartości<br>bezwzględnej T)             | T < 0 °C                          | 0,001% szerokości<br>zakresu             |
|                                       |                                    |                           | 0,0064 °C   | T≥0 °C                            | 0,001% szerokości<br>zakresu             |
| DIN typ U                             | DIN 43710                          | –200 do 600               | 0,0064 °C +<br>(0,0043% wartości<br>bezwzględnej T)             | T < 0 °C                          | 0,001% szerokości<br>zakresu             |
|                                       | ASTM E                             | 0 do 2000                 | 0,016 °C  | T ≥ 200 °C                        | 0,001% szerokości<br>zakresu             |
| Typ Wore/WZore                        | 988-96                             | 0 00 2000                 | 0,023 °C –<br>(0,0036% z T)                                     | T < 200 °C                        | 0,001% szerokości<br>zakresu             |
|                                       | COSTR                              |                           | 0,007 °C  | T≥0 °C                            | 0,001% szerokości<br>zakresu             |
| M GOST typ L                          | 8.585-2001                         | –200 do 800               | 0,007 °C + (0,003 °C<br>wartości<br>bezwzględnej T)             | T < 0 °C                          | 0,001% szerokości<br>zakresu             |
| Inne typy sygnału<br>wejściowego      |                                    |                           |   |                                   |  |
| Wejście miliwoltowe                   |                                    | –10 do 100 mV.            | 0,0005 mV   | Cały zakres<br>pomiarowy czujnika | 0,001% szerokości<br>zakresu             |
| 2-, 3-, 4-przewodowe<br>wejście omowe |                                    | 0 do 2000 W               | 0,0084 Ω  | Cały zakres<br>pomiarowy czujnika | 0,001% szerokości<br>zakresu             |

(1) Zmiana temperatury otoczenia dotyczy zmiany dokładności dla przetwornika skalibrowanego fabrycznie dla temperatury 20 C (68 F).
 (2) Nie dotyczy FOUNDATION™ fieldbus.

#### Tabela A-4. Dokładność przetwornika z zamówioną opcją kod P8

| Typ czujnika                     | Opis czujnika                   | Zakres pomia | rowy         | Minima<br>szeroko<br>zakresu<br>pomiaro | nimalna<br>Prokość Dokładność Dok<br>(resu cyfrowa <sup>(2)</sup> kon<br>miarowego <sup>(1)</sup> |        | Dokładność<br>konwersji C/A <sup>(3)(4)</sup> |                               |
|----------------------------------|---------------------------------|--------------|--------------|---|---|--------|---|-------------------------------|
| 2-, 3-, 4-przewodo rezystancyjne | owe czujniki                    | °C           | °F           | °C                                      | °F  | °C     | °F  |                               |
| Pt 100<br>(α = 0,00385)          | IEC 751                         | –200 do 850  | -328 do 1562 | 10                                      | 18  | ± 0,10 | ± 0.18  | ± 0,02%<br>szerokości zakresu |
| Pt 200<br>(α = 0,00385)          | IEC 751                         | –200 do 850  | -328 do 1562 | 10                                      | 18  | ± 0,22 | ± 0.40  | ± 0,02%<br>szerokości zakresu |
| Pt 500<br>(α = 0,00385)          | IEC 751                         | –200 do 850  | -328 do 1562 | 10                                      | 18  | ± 0,14 | ± 0.25  | ± 0,02%<br>szerokości zakresu |
| Pt 1000<br>(α = 0,00385)         | IEC 751                         | –200 do 300  | -328 do 572  | 10                                      | 18  | ± 0,10 | ± 0.18  | ± 0,02%<br>szerokości zakresu |
| Pt 100<br>(α = 0,003916)         | JIS 1604                        | –200 do 645  | -328 do 1193 | 10                                      | 18  | ± 0,10 | ± 0.18  | ± 0,02%<br>szerokości zakresu |
| Pt 200<br>(α = 0,003916)         | JIS 1604                        | –200 do 645  | -328 do 1193 | 10                                      | 18  | ± 0,22 | ± 0.40  | ± 0,02%<br>szerokości zakresu |
| Ni 120                           | Krzywa Edisona<br>nr 7          | -70 do 300   | –94 do 572   | 10                                      | 18  | ± 0,08 | ± 0.14  | ± 0,02%<br>szerokości zakresu |
| Cu 10                            | Czujnik Cu<br>Edison nr 15      | –50 do 250   | –58 do 482   | 10                                      | 18  | ± 1,00 | ± 1.80  | ± 0,02%<br>szerokości zakresu |
| Pt 50<br>(α = 0,00391)           | GOST 6651-94                    | -200 do 550  | -328 do 1022 | 10                                      | 18  | ± 0,20 | ± 0.36  | ± 0,02%<br>szerokości zakresu |
| Pt 100<br>(α = 0,00391)          | GOST 6651-94                    | –200 do 550  | -328 do 1022 | 10                                      | 18  | ± 0,10 | ± 0.18  | ± 0,02%<br>szerokości zakresu |
| Cu 50<br>(α = 0,00426)           | GOST 6651-94                    | –50 do 200   | –58 do 392   | 10                                      | 18  | ± 0,34 | ± 0.61  | ± 0,02%<br>szerokości zakresu |
| Cu 50<br>(α = 0,00428)           | GOST 6651-94                    | –185 do 200  | -301 do 392  | 10                                      | 18  | ± 0,34 | ± 0.61  | ± 0,02%<br>szerokości zakresu |
| Cu 100<br>(a=0,00426)            | GOST 6651-94                    | –50 do 200   | –58 do 392   | 10                                      | 18  | ± 0,17 | ± 0.31  | ± 0,02%<br>szerokości zakresu |
| Cu 100<br>(a=0,00428)            | GOST 6651-94                    | –185 do 200  | -301 do 392  | 10                                      | 18  | ± 0,17 | ± 0.31  | ± 0,02%<br>szerokości zakresu |
| Czujniki termoele                | ktryczne <sup>(5)</sup>         |              |              |   |   |        |   |                               |
| Тур В <sup>(6)</sup>             | Monografia NIST<br>175, IEC 584 | 100 do 1820  | 212 do 3308  | 25                                      | 45  | ± 0,75 | ± 1.35  | ± 0,02%<br>szerokości zakresu |
| Тур Е                            | Monografia NIST<br>175, IEC 584 | -200 do 1000 | -328 do 1832 | 25                                      | 45  | ± 0,20 | ± 0.36  | ± 0,02%<br>szerokości zakresu |
| Тур Ј                            | Monografia NIST<br>175, IEC 584 | –180 do 760  | -292 do 1400 | 25                                      | 45  | ± 0,25 | ± 0.45  | ± 0,02%<br>szerokości zakresu |
| Тур К <sup>(7)</sup>             | Monografia NIST<br>175, IEC 584 | -180 do 1372 | -292 do 2501 | 25                                      | 45  | ± 0,25 | ± 0.45  | ± 0,02%<br>szerokości zakresu |
| Тур N                            | Monografia NIST<br>175, IEC 584 | –200 do 1300 | -328 do 2372 | 25                                      | 45  | ± 0,40 | ± 0.72  | ± 0,02%<br>szerokości zakresu |
| Typ R                            | Monografia NIST<br>175, IEC 584 | 0 do 1768    | 32 do 3214   | 25                                      | 45  | ± 0,60 | ± 1.08  | ± 0,02%<br>szerokości zakresu |
| Typ S                            | Monografia NIST<br>175, IEC 584 | 0 do 1768    | 32 do 3214   | 25                                      | 45  | ± 0,50 | ± 0.90  | ± 0,02%<br>szerokości zakresu |
| Тур Т                            | Monografia NIST<br>175, IEC 584 | –200 do 400  | –328 do 752  | 25                                      | 45  | ± 0,25 | ± 0.45  | ± 0,02%<br>szerokości zakresu |
|                                  |                                 |              |              |   |   |        |   |                               |

| DIN typ L                          | DIN 43710            | –200 do 900    | -328 do 1652 | 25        | 45 | ± 0,35     | ± 0.63 | ± 0,02%<br>szerokości zakresu |
|------------------------------------|----------------------|----------------|--------------|-----------|----|------------|--------|-------------------------------|
| DIN typ U                          | DIN 43710            | –200 do 600    | -328 do 1112 | 25        | 45 | ± 0,35     | ± 0.63 | ± 0,02%<br>szerokości zakresu |
| Typ W5Re/<br>W26Re                 | ASTM E 988-96        | 0 do 2000      | 32 do 3632   | 25        | 45 | ± 0,70     | ± 1.26 | ± 0,02%<br>szerokości zakresu |
| GOST typ L                         | GOST R<br>8.585-2001 | –200 do 800    | -392 do 1472 | 25        | 45 | ± 0,25     | ± 0.45 | ± 0,02%<br>szerokości zakresu |
| Inne typy sygnałó                  | w wejściowych        |                |              |           |    |            |        |                               |
| Wejście miliwoltov                 | we                   | –10 do 100 mV. |              | 3 mV      |    | ± 0,015 mV |        | ± 0,02%<br>szerokości zakresu |
| 2-, 3-, 4-przewodowe wejście omowe |                      | 0 do 2000 omów |              | ± 20 omów |    | ± 0,35 o   | ma     | ± 0,02%<br>szerokości zakresu |

Brak ograniczeń na minimalną lub maksymalną szerokość zakresu pomiarowego w zakresie sygnału wejścia. Zalecana minimalna szerokość zakresu pomiarowego gwarantuje utrzymanie szumów na poziomie umożliwiającym uzyskanie dokładności katalogowej przy tłumieniu równym zero sekund.
 Dokładność cyfrowa: Wartość na wyjściu cyfrowym można odczytać przy wykorzystaniu komunikatora polowego.
 Całkowita dokładność analogowa jest sumą dokładności cyfrowej i dokładności konwersji C/A.
 Dotyczy urządzeń HART / 4–20 mA
 Całkowita dokładność wyjścia cyfrowego dla czujników termoelektrycznych: suma dokładności wyjścia cyfrowego + 0,25 °C (0.45 °F) (dokładność wyjścia cyfrowego końca).
 Dotyczy urządzeń wyjścia cyfrowego dla czujnika termoelektrycznego NIST tyn B wynosi +3 0 °C (±5 4 °E) dla temperatur od 100 do 300 °C (212 do 572 °E).

(d) Dokładność wyjścia cyfrowego dla czujnika termoelektrycznego NIST typ B wynosi ±3,0 °C (±5.4 °F) dla temperatur od 100 do 300 °C (212 do 572 °F).
(7) Dokładność wyjścia cyfrowego dla czujnika termoelektrycznego NIST typ K wynosi ±0,50 °C (±0.9 °F) dla temperatur od –180 do –90 °C (–292 do –130 °F).

# A.3 Rysunki wymiarowe





Zaciski zasilania

104 (4.1)

36 (1.4)





# Obudowa ze stali nierdzewnej do aplikacji biotechnologicznych, przemysłu farmaceutycznego i zastosowań sanitarnych



# A.4 Informacje na temat zamawiania

Przetwornik Rosemount 644 jest uniwersalnym przetwornikiem temperatury, gwarantującym niezawodne, dokładne i stabilne pomiary temperatury w warunkach polowych.

Najważniejsze cechy przetwornika:

- HART/4–20 mA z możliwością wyboru wersji 5 lub 7 (kod opcji A), FOUNDATION fieldbus (kod opcji F) lub PROFIBUS PA (kod opcji W)
- Montaż DIN A lub na szynie
- Podwójne wejście czujnika (kod opcji S)
- Certyfikat SIS SIL 2 (kod opcji QT)
- Różne wyświetlacze LCD
  - Lokalny interfejs operatora (kod opcji M4)
  - Wyświetlacz LCD (kod opcji M4)
- Zaawansowana diagnostyka (kod opcji DA1)
- Zwiększona dokładność i stabilność pomiarów (kod opcji P8)
- Dopasowanie przetwornika i czujnika (kod opcji C2)

#### Tabela A-5. Informacje zamówieniowe dotyczące przetwornika temperatury Rosemount 644 ★ Oferta standardowa przedstawia najczęściej zamawiane opcje. Wybór opcji oznaczonych gwiazdką (H) gwarantuje najkrótszy czas dostawy. Wybór oferty rozszerzonej powoduje wydłużenie czasu realizacji zamówienia.

|         |  | <ul> <li>=Dostępi</li> <li>– = Niedost</li> </ul> |         |             |  |  |
|---------|--|---|---------|-------------|--|--|
| Model   | Opis produktu  |   |         |             |  |  |
| 644     | Przetwornik temperatury  |   |         |             |  |  |
| Typ prz | zetwornika   |   |         |             |  |  |
| Standa  | rdowa  |   |         | Standardowa |  |  |
| Н       | Przetwornik do montażu w główce DIN A – pojedyncze wejście czujnika                                      |   | *       |             |  |  |
| R       | Przetwornik do montażu szynowego – pojedyncze wejście czujnika   |   | *       |             |  |  |
| S       | Przetwornik do montażu w główce DIN A – podwójne wejście czujnika (tylko HART)                           |   |         |             |  |  |
| Syanak  |  | Montaż  | Montaż  |             |  |  |
| Sygna   | wyjsciowy  | w główce  | szynowy |             |  |  |
| Standar | rdowa  |   |         | Standardowa |  |  |
| А       | 4–20 mA z cyfrowym sygnałem zgodnym z protokołem HART  | •   | •       | *           |  |  |
| F       | Sygnał cyfrowy FOUNDATION fieldbus (obejmuje dwa bloki funkcyjne Al<br>i zapasowy Link Active Scheduler) | •   | -       | *           |  |  |
| W       | Sygnal cyfrowy Profibus PA   | •   | -       | *           |  |  |



★ Oferta standardowa przedstawia najczęściej zamawiane opcje. Wybór opcji oznaczonych gwiazdką (H) gwarantuje najkrótszy czas dostawy. Wybór oferty rozszerzonej powoduje wydłużenie czasu realizacji zamówienia.

|                   | ● =Dostępna  |     |       |       |      |             |
|-------------------|--|-----|-------|-------|------|-------------|
|                   |  | _ = | = Nie | edost | ępna |             |
| Atesty            | urządzenia   |     |       |       |      |             |
| Atesty            | do pracy w obszarach zagrożonych (sprawdzić dostępność u producenta)   | Α   | F     | W     | Α    |             |
| Standa            | rdowa  |     |       |       |      | Standardowa |
| NA                | Bez atestów  | •   | •     | •     | ٠    | *           |
| E5                | Atesty amerykańskie przeciwwybuchowości i niezapalności pyłów wydawane przez producenta (FM)                                     | •   | •     | •     | -    | *           |
| 15                | Atesty amerykańskie iskrobezpieczeństwa i niezapalności wydawane przez producenta (FM)   | •   | •     | •     | •    | *           |
| K5                | Atesty amerykańskie przeciwwybuchowości, iskrobezpieczeństwa, niezapalności i niezapalności pyłów wydawane przez producenta (FM) | •   | •     | •     | -    | *           |
| NK                | Atest niezapalności pyłów IECEx  | •   | -     | -     | -    | *           |
| KC                | Atesty iskrobezpieczeństwa i niezapalności FM i CSA  | -   | -     | -     | ٠    | *           |
| KB                | FM i CSA: Atesty przeciwwybuchowości, iskrobezpieczeństwa, niezapalności i niezapalności pyłów                                   | •   | -     | -     | -    | *           |
| KD                | Atesty FM, CSA i ATEX przeciwwybuchowości i iskrobezpieczeństwa  | •   | •     | •     |      | *           |
| 16                | Atest iskrobezpieczeństwa CSA  | •   | •     | •     | •    | *           |
| K6 <sup>(1)</sup> | Atesty CSA przeciwwybuchowości, iskrobezpieczeństwa, niezapalności i niezapalności pyłów   | •   | •     | •     | -    | *           |
| 13                | Chiński atest iskrobezpieczeństwa  | •   | -     | -     | -    | *           |
| E3                | Chiński atest ognioszczelności   | •   | •     | •     | -    | *           |
| N3                | Chiński atest niezapalności typu n   | •   | -     | -     | -    | *           |
| E1                | Atest ognioszczelności ATEX  | •   | •     | •     | -    | *           |
| N1                | Atest ATEX niezapalności typu n  | •   | •     | •     | -    | *           |
| NC <sup>(2)</sup> | Atest ATEX niezapalności typu n dla podzespołu   | •   | •     | •     | •    | *           |
| K1                | Atesty ATEX ognioszczelności, iskrobezpieczeństwa, niezapalności typu n i niezapalności pyłów                                    | •   | •     | •     |      | *           |
| ND                | Atest ATEX niezapalności pyłów   | •   | •     | •     | -    | *           |
| KA                | CSA i ATEX: Atesty przeciwwybuchowości, iskrobezpieczeństwa<br>i niezapalności   | •   | -     | -     | -    | *           |
| 11                | Atest iskrobezpieczeństwa ATEX   | •   | •     | •     | •    | *           |
| E7                | Atest ognioszczelności IECEx   | •   | •     | •     | -    | *           |
| 17                | Atest iskrobezpieczeństwa IECEx  | •   | •     | •     | •    | *           |
| N7                | Atest IECEx niezapalności typu n   | •   | •     | •     | -    | *           |
| NG <sup>(2)</sup> | Atest IECEx niezapalności typu n dla podzespołu  | •   | •     | •     | ٠    | *           |
| K7                | Atesty IECEx ognioszczelności, iskrobezpieczeństwa, niezapalności typu n i niezapalności pyłów                                   | •   | -     | -     | -    | *           |
| 12                | Atest iskrobezpieczeństwa INMETRO  | •   | -     | -     | -    | *           |
| 14                | Atest iskrobezpieczeństwa TIIS   |     |       |       |      | *           |
| E2                | Atest ognioszczelności INMETRO   | •   | •     | •     | -    | *           |

#### Opcje

|   |   | A | F | W | A |             |  |
|---|---|---|---|---|---|-------------|--|
| Zaawansowane funkcje sterujące PlantWeb |   |   |   |   |   |             |  |
| Standa                                  | rdowa   |   |   |   |   | Standardowa |  |
| A01                                     | Oprogramowanie zaawansowanego sterowania blokiem funkcyjnym FOUNDATION fieldbus | - | • | - | _ | *           |  |

★ Oferta standardowa przedstawia najczęściej zamawiane opcje. Wybór opcji oznaczonych gwiazdką (H) gwarantuje najkrótszy czas dostawy. Wybór oferty rozszerzonej powoduje wydłużenie czasu realizacji zamówienia.

|                                 |   | ● =Dostępna |       |     | ]     |             |  |
|---------------------------------|---|-------------|-------|-----|-------|-------------|--|
|                                 |   | _ =         | : Nie | dos | tępna | _           |  |
|                                 |   | A           | F     | W   | A     |             |  |
| Standa                          | rdowe funkcje diagnostyczne PlantWeb  |             |       |     |       |             |  |
| Standa                          | rdowa   |             |       |     |       | Standardowa |  |
| DC                              | Diagnostyka: Hot Backup i alarm stabilności czujnika  | •           | -     | -   | _     | *           |  |
| Zaawa                           | nsowane funkcje diagnostyczne PlantWeb  |             |       |     |       |             |  |
| Standa                          | rdowa   |             |       |     |       | Standardowa |  |
| DA1                             | Oprogramowanie diagnostyczne HART czujnika i procesu: Diagnostyka czujnika termoelektrycznego i śledzenie wartości maksymalnej i minimalnej   | •           | -     | -   | -     | *           |  |
| Opcje                           | obudowy   |             |       |     |       |             |  |
| Standa                          | rdowa   |             |       |     |       | Standardowa |  |
| J5 <sup>(3)(4)</sup>            | Główka uniwersalna (skrzynka przyłączeniowa), stop aluminium<br>z obejmą ze stali nierdzewnej do montażu na wsporniku 50,8 mm<br>(2- cale) (przepusty M20)  | •           | •     | •   | -     | *           |  |
| J6 <sup>(3)</sup>               | Główka uniwersalna (skrzynka przyłączeniowa), stop aluminium<br>z obejmą ze stali nierdzewnej do montażu na wsporniku 50,8 mm<br>(2- cale) (przepusty <sup>1</sup> / <sub>2</sub> –14 NPT)            | •           | •     | •   | -     | *           |  |
| R1                              | Główka przyłączeniowa Rosemount, stop aluminium (przepusty M20 x 1.5)   | •           | •     | •   | _     | *           |  |
| R2                              | Główka przyłączeniowa Rosemount, stop aluminium (przepusty <sup>1</sup> /2–14 NPT)  | •           | •     | •   | _     | *           |  |
| Rozszerzona                     |   |             |       |     |       |             |  |
| R3                              | Główka przyłączeniowa Rosemount, odlew ze stali nierdzewnej (przepusty M20 x 1.5)   | •           | •     | •   | -     |             |  |
| R4                              | Główka przyłączeniowa Rosemount, odlew ze stali nierdzewnej (przepusty <sup>1</sup> /2–14 NPT)  | •           | •     | •   | -     |             |  |
| J7 <sup>(3)(4)</sup>            | Główka uniwersalna (skrzynka przyłączeniowa), odlew ze stali<br>nierdzewnej z obejmą ze stali nierdzewnej do montażu na wsporniku<br>50,8 mm (2 cale) (przepusty M20)                                 | •           | •     | •   | -     |             |  |
| J8 <sup>(3)</sup>               | Główka uniwersalna (skrzynka przyłączeniowa), odlew ze stali<br>nierdzewnej z obejmą ze stali nierdzewnej do montażu na wsporniku<br>50,8 mm (2 cale) (przepusty <sup>1</sup> / <sub>2</sub> –14 NPT) | •           | •     | •   | -     |             |  |
| S1                              | Główka przyłączeniowa, stal nierdzewna polerowana (przepusty 1/2–14 NPT)  | •           | •     | •   | -     |             |  |
| S2                              | Główka przyłączeniowa, stal nierdzewna polerowana (przepusty <sup>1</sup> /2–14 NPSM)   | •           | •     | •   | -     |             |  |
| S3                              | Główka przyłączeniowa, stal nierdzewna polerowana (przepusty M20 x 1.5)   | •           | •     | •   | _     |             |  |
| S4                              | Główka przyłączeniowa, stal nierdzewna polerowana (przepusty M20 x 1.5, główka M24 x 1.5)   | •           | •     | •   | _     |             |  |
| Opcje wyświetlacza i interfejsu |   |             |       |     |       |             |  |
| Standa                          | rdowa   |             |       |     |       | Standardowa |  |
| M4                              | Wyświetlacz LCD z lokalnym interfejsem operatora (LOI)  | •           | -     | -   | _     | *           |  |
| M5                              | Wyświetlacz LCD   | •           | •     | •   | _     | *           |  |
|                                 |   | Α           | F     | W   | A     |             |  |

★ Oferta standardowa przedstawia najczęściej zamawiane opcje. Wybór opcji oznaczonych gwiazdką (H) gwarantuje najkrótszy czas dostawy. Wybór oferty rozszerzonej powoduje wydłużenie czasu realizacji zamówienia.

|  | <ul> <li>● =Dostępna</li> <li>– = Niedostępna</li> </ul>  |   |   |   |          |             |  |  |  |
|--|---|---|---|---|----------|-------------|--|--|--|
| Konfig                                 | uracja programowa   |   |   |   | -        |             |  |  |  |
| Standa                                 | rdowa   | T |   |   |          | Standardowa |  |  |  |
| C1                                     | Konfiuracja użytkownika parametrów Date, Descriptor i Message (wymaga wypełnienia CDS przy składaniu zamówienia)                                | • | • | • | •        | *           |  |  |  |
| Zwięks                                 | szona precyzja pomiarów   |   |   |   |          |             |  |  |  |
| Standa                                 | rdowa   |   |   |   |          | Standardowa |  |  |  |
| P8                                     | Zwiększona dokładność i stabilność przetwornika   | • | - | - | -        | *           |  |  |  |
| Konfiguracja poziomów stanu alarmowego |   |   |   |   |          |             |  |  |  |
| Standa                                 | rdowa   |   |   |   |          | Standardowa |  |  |  |
| A1                                     | Poziomy nasycenia i alarmu zgodne z NAMUR, alarm stan wysoki  | • | - | - | •        | *           |  |  |  |
| CN                                     | Poziomy nasycenia i alarmu zgodne z NAMUR, alarm stan niski   | • | - | - | •        | *           |  |  |  |
| C8                                     | Alarm stan niski (poziomy alarmów i nasycenia zgodne ze standardem Rosemount)   | • | - | - | •        | *           |  |  |  |
| Filtr za                               | isilania  |   |   |   |          |             |  |  |  |
| Standa                                 | rdowa   |   |   |   |          | Standardowa |  |  |  |
| F5                                     | Filtr sieciowy 50 Hz  | • | • | • | •        | *           |  |  |  |
| F6                                     | Filtr sieciowy 60 Hz  | • | • | • | •        | *           |  |  |  |
| Kalibra                                | acja cyfrowa czujnika   |   |   |   |          |             |  |  |  |
| Standa                                 | rdowa   |   |   | 1 |          | Standardowa |  |  |  |
| C2                                     | Dopasowanie przetwornika i czujnika – kalibracja cyfrowa zgodnie<br>z procedurą fabryczną Rosemount<br>(współczynniki Callendara – van Deusena) | • | • | • | •        | *           |  |  |  |
| Kalibra                                | acja pięciopunktowa   |   |   |   | <u> </u> |             |  |  |  |
| Standa                                 | rdowa   | 1 |   |   |          | Standardowa |  |  |  |
| C4                                     | Kalibracja pięciopunktowa Kalibracja pięciopunktowa (wymaga wyboru opcji Q4 do otrzymania certyfikatu kalibracji)                               | • | • | • | •        | *           |  |  |  |
| Certyfi                                | kat kalibracji  |   |   |   |          |             |  |  |  |
| Standa                                 | rdowa   |   |   |   |          | Standardowa |  |  |  |
| Q4                                     | Certyfikat kalibracji. Kalibracja trójpunktowa z certyfikatem   | • | • | • | •        | *           |  |  |  |
| QP                                     | Certyfikat kalibracji i plomba obudowy  | • | • | • | -        | *           |  |  |  |
| Certyfi                                | katy jakości do systemów bezpieczeństwa   |   |   |   |          |             |  |  |  |
| Standa                                 | rdowa   |   |   |   |          | Standardowa |  |  |  |
| QT                                     | Certyfikat do pracy w aplikacjach SIS zgodności z normą IEC 61508 z certyfikatem danych FMEDA (tylko HART)                                      | • | - | - | -        | *           |  |  |  |
| Uziemi                                 | ienie zewnętrzne  |   |   |   |          |             |  |  |  |
| Standa                                 | rdowa   |   |   |   |          | Standardowa |  |  |  |
| G1                                     | Zespół uziemienia zewnętrznego  | • | • | • | _        | *           |  |  |  |
| Opcje dławików kablowych               |   |   |   |   |          |             |  |  |  |
| Standardowa                            |   |   |   |   |          |             |  |  |  |
| G2 <sup>(5)</sup>                      | Dławik kablowy (7,5 mm – 11,99 mm)  | • | • | • | -        | *           |  |  |  |
| G7                                     | Dławik kablowy, M20x1.5, Ex e, niebieski poliamid (5 mm – 9 mm)   | • | • | • | -        | *           |  |  |  |
|  |   | A | F | W | A        |             |  |  |  |

★ Oferta standardowa przedstawia najczęściej zamawiane opcje. Wybór opcji oznaczonych gwiazdką (H) gwarantuje najkrótszy czas dostawy. Wybór oferty rozszerzonej powoduje wydłużenie czasu realizacji zamówienia.

|  |  | •   | =Do   | stęp | na          |             |
|--|--|-----|-------|------|-------------|-------------|
|  |  | - = | = Nie | edos | tępna       |             |
| Łańcu  | ch do pokrywy  |     |       |      |             |             |
| Standa   | rdowa  |     |       |      |             | Standardowa |
| G3   | Łańcuch do pokrywy   | •   | •     | •    | -           | *           |
| Złącze elektryczne   |  |     |       |      |             |             |
| Standa   | rdowa  |     |       |      |             | Standardowa |
| GE <sup>(6)</sup>  | Złącze 4-wtykowe M12, (eurofast <sup>®</sup> )                   | •   | •     | •    | -           | *           |
| GM <sup>(6)</sup>  | Złącze 4-wtykowe Mini wielkość A (minifast®)                     | •   | •     | •    | -           | *           |
| Naklejka zewnętrzna  |  |     |       |      |             |             |
| Standa   | rdowa  |     |       |      |             | Standardowa |
| EL   | Naklejka zewnętrzna z atestem iskrobezpieczeństwa ATEX • • • -   |     |       |      | -           | *           |
| Konfiguracja wersji HART   |  |     |       |      |             |             |
| Standa   | rdowa  |     |       |      |             | Standardowa |
| HR7 <sup>(7)</sup>   | Konfiguracja do wersji 7 HART                                    | •   | -     | -    | -           | *           |
| Opcje składania  |  |     |       |      |             |             |
| Standardowa  |  |     |       |      | Standardowa |             |
| ХА   | Złożenie czujnika z przetwornikiem, czujnik zamawiany oddzielnie | •   | •     | •    | -           | *           |
| Typowy numer zamówieniowy przetwornika do montażu szynowego: 644 R A I5<br>Typowy numer zamówieniowy przetwornika do montażu w główce: 644 S A I5 DC DA1 J5 M5 |  |     |       |      |             |             |
|  |  |     |       |      |             |             |

(1) Wymaga obudowy kody opcji R2, R4, J6 lub J8.

(2) Atest nie dotyczy przetworników zamówionych w obudowie.

(3) Odpowiednia do montażu zdalnego.

(4) Przy zamówieniu z opcją XA, 1/2-cala NPT obudowa będzie wyposażona w adapter M20 i zainstalowanym czujnikiem gotowym do pracy.
 (5) Opcja wymaga obudów kody J6, J8, R2 lub R4.

(6) Opcja dostępna tylko z atestami iskrobezpieczeństwa. W przypadku instalacji z atestami FM iskrobezpieczeństwa i niezapalności (kod opcji I5),

przetwornik należy zaistalować zgodnie ze schematami instalacyjnymi Rosemount 03151-1009, gwarantującymi uzyskanie klasy ochrony NEMA 4X.
 Konfiguracja do wersji 7 HART. Możliwość zmiany do wersji 5 HART w warunkach polowych.

#### Uwaga

Szczegółowe informacje na temat dodatkowych opcji (np. kod "K") można uzyskać w firmie Emerson Process Management.

#### Tabela A-6. Wyposażenie dodatkowe przetwornika

| Opis części  | Numer części    |
|--|-----------------|
| Główka uniwersalna ze stopu aluminium, pokrywa standardowa – M20                                       | 00644-4420-0002 |
| Główka uniwersalna ze stopu aluminium, pokrywa wyświetlacza – M20                                      | 00644-4420-0102 |
| Główka uniwersalna ze stopu aluminium, pokrywa standardowa – 1/2–14 NPT                                | 00644-4420-0001 |
| Główka uniwersalna ze stopu aluminium, pokrywa wyświetlacza – 1/2–14 NPT                               | 00644-4420-0101 |
| Główka uniwersalna ze stali nierdzewnej, pokrywa standardowa – M20                                     | 00644-4433-0002 |
| Główka uniwersalna ze stali nierdzewnej, pokrywa wyświetlacza – M20                                    | 00644-4433-0102 |
| Główka uniwersalna ze stali nierdzewnej, pokrywa standardowa – 1/2–14 NPT                              | 00644-4433-0001 |
| Główka uniwersalna ze stali nierdzewnej, pokrywa wyświetlacza – 1/2–14 NPT                             | 00644-4433-0101 |
| Główka przyłączeniowa ze stopu aluminium, pokrywa standardowa – M20 X <sup>1</sup> / <sub>2</sub> ANPT | 00644-4410-0021 |
| Główka przyłączeniowa ze stopu aluminium, pokrywa standardowa – 1/2–14 NPT x 1/2 2 ANPT                | 00644-4410-0011 |
| Główka przyłączeniowa ze stopu aluminium, pokrywa wyświetlacza – M20 X 1/2 ANPT                        | 00644-4410-0121 |
| Główka przyłączeniowa ze stopu aluminium, pokrywa wyświetlacza – 1/2–14 NPT X 1/2 ANPT                 | 00644-4410-0111 |
| Główka przyłączeniowa ze stali nierdzewnej, pokrywa standardowa – M20 X 1/2 ANPT                       | 00644-4411-0021 |
| Główka przyłączeniowa ze stali nierdzewnej, pokrywa standardowa – 1/2–14 NPT x <sup>1</sup> /2 ANPT    | 00644-4411-0011 |

#### Tabela A-6. Wyposażenie dodatkowe przetwornika

| Opis części   | Numer części    |
|---|-----------------|
| Główka przyłączeniowa ze stali nierdzewnej, pokrywa wyświetlacza – M20 X 1/2 ANPT   | 00644-4411-0121 |
| Główka przyłączeniowa ze stali nierdzewnej, pokrywa wyświetlacza – 1/2–14 NPT X 1/2 ANPT  | 00644-4411-0111 |
| Główka przyłączeniowa z polerowanej stali nierdzewnej, pokrywa standardowa – przepusty <sup>1</sup> /2–14 NPT   | 00079-0312-0011 |
| Główka przyłączeniowa z polerowanej stali nierdzewnej, pokrywa wyświetlacza – przepusty <sup>1</sup> /2–14 NPT  | 00079-0312-0111 |
| Główka przyłączeniowa z polerowanej stali nierdzewnej, pokrywa standardowa – przepusty <sup>1</sup> /2–14 NPSM  | 00079-0312-0022 |
| Główka przyłączeniowa z polerowanej stali nierdzewnej, pokrywa wyświetlacza – przepusty <sup>1</sup> /2–14 NPSM                                       | 00079-0312-0122 |
| Główka przyłączeniowa z polerowanej stali nierdzewnej, pokrywa standardowa – przepusty M20 x 1.5  | 00079-0312-0033 |
| Główka przyłączeniowa z polerowanej stali nierdzewnej, pokrywa wyświetlacza – przepusty M20 x 1.5   | 00079-0312-0133 |
| Główka przyłączeniowa z polerowanej stali nierdzewnej, pokrywa standardowa – przepusty M20 x 1.5 / M24 x 1.5  | 00079-0312-0034 |
| Główka przyłączeniowa z polerowanej stali nierdzewnej, pokrywa wyświetlacza – przepusty M20 x 1.5 / M24 x 1.5   | 00079-0312-0134 |
| Zestaw śruby uziemienia   | 00644-4431-0001 |
| Śruby mocujące i sprężyny   | 00644-4424-0001 |
| Elementy montażowe do montażu przetwornika Rosemount 644H na szynie DIN   | 00644-5301-0010 |
| Elementy do modyfikacji istniejącego przetwornika Rosemount 644H w główce przyłączeniowej<br>z czujnikiem z przyłączem gwintowym (dawna opcja kod L1) | 00644-5321-0010 |
| Zestaw śruby typu U do obudowy uniwersalnej   | 00644-4423-0001 |
| Zacisk uniwersalny do montażu szynowego lub naściennego   | 03044-4103-0001 |
| Szyna symetryczna o długości 24 cale (Top Hat)  | 03044-4200-0001 |
| Szyna asymetryczna o długości 24 cale (G)   | 03044-4201-0001 |
| Zacisk uziemienia do szyn asymetrycznych i symetrycznych  | 03044-4202-0001 |
| Zestaw pierścienia zatrzaskowego  | 00644-4432-0001 |
| Zespół zacisku pokrywy  | 00644-4434-0001 |
| Zestaw pierścieni uszczelniających (12 szt.)  | 03031-0232-0001 |

#### Tabela A-7. Opcje wyświetlacza

|   | Tylko wyświetlacz | Wyświetlacz i pokrywa<br>do obudowy<br>z aluminium <sup>(1)</sup> | Wyświetlacz i pokrywa<br>do obudowy ze stali<br>nierdzewnej <sup>(1)</sup> |
|---|-------------------|---|--|
| Wyświetlacz LCD do przetwornika 644 HART<br>(M5)                | 00644-7630-0001   | 00644-7630-0011   | 00644-7630-0021  |
| Lokalny interfejs operatora do przetwornika<br>644 HART (M4)    | 00644-7630-1001   | 00644-7630-1011   | 00644-7630-1021  |
| Wyświetlacz LCD do przetwornika<br>644 FOUNDATION Fieldbus (M5) | 00644-4430-0002   | 00644-4430-0001   | 00644-4430-0011  |
| Wyświetlacz LCD do przetwornika 644<br>Profibus PA (M5)         | 00644-4430-0002   | 00644-4430-0001   | 00644-4430-0011  |

(1) Pokrywy mogą być stosowane z główką uniwersalną i główką przyłączeniową.

# A.4.1 Konfiguracja

# Konfiguracja przetwornika

Przetwornik dostarczany jest ze standardowymi nastawami konfiguracji HART. Nastawy konfiguracji mogą być zmienione w warunkach polowych przy użyciu systemu DeltaV<sup>®</sup>, menedżera urządzeń AMS lub dowolnego komunikatora polowego.

# Standardowa konfiguracja HART

Jeśli nie zamówiono inaczej, przetwornik będzie zamówiony w następującej konfiguracji:

| Typ czujnika              | Rezystancyjny, Pt 100 (α=0,00385, 4-przewodowy) |
|---------------------------|---|
| Wartość 4 mA              | 0°0   |
| Wartość 20 mA             | 100 °C  |
| Wyjście                   | Liniowe z temperaturą                           |
| Poziomy nasycenia         | 3,9 / 20,5 mA                                   |
| Tłumienie                 | 5 s   |
| Filtr sieciowy            | 50 Hz   |
| Stan alarmowy             | Wysoki (21,75 mA)                               |
| LCD (jeśli zainstalowany) | Wybrane jednostki i mA                          |
| Oznaczenie technologiczne | Patrz "Oznaczenia" na stronie 130.              |
| Wersja HART               | 5   |

# A.4.2 Oznaczenia

# Oznaczenie sprzętowe

- 13 znaków
- Oznaczenia projektowe znajdują się na naklejkach umocowanych na stałe do przetwornika

### Oznaczenie programowe

#### HART wersja 5

Przetwornik HART w wersji 5 może przechowywać do ośmiu znaków jako oznaczenie programowe HART i domyślnie jest to 8 pierwszych znaków oznaczenia sprzętowego.

#### HART wersja 7

Przetwornik HART w wersji 7 może przechowywać te same osiem znaków jak w wersji 5, lecz ma oddzielne długie oznaczenie programowe (Long Software Tag), które może zawierać do 32 znaków. Długie oznaczenie programowe jest dostępne tylko po zamówieniu opcji kod HR7.

# A.4.3 Dodatkowe wymagania

# Montaż specjalny

Patrz "Zestawy montażowe do przetwornika 644 do montażu w główce" na stronie 121, gdzie podano elementy montażowe dostępne do:

- Montażu przetwornika 644H na szynie DIN (patrz tabela A-6 na stronie A-128)
- Modyfikacji polegającej na zastąpieniu istniejącego przetwornika 644H przez nowy przetwornik 644H na istniejącym czujniku z przyłączem gwintowym. (patrz tabela A-6 na stronie A-128)

## Zespół uziemienia zewnętrznego

Zespół zewnętrznej śruby uziemienia może być zamówiony jako opcja G1, przy zamówieniu obudowy. Należy pamiętać, że niektóre atesty do prac w obszarach zagrożonych powodują, że przetwornik zawiera zespół uziemienia zewnętrznego i nie jest konieczne zamawianie opcji G1. W tabeli poniższej podano, które opcje atestów wymagają zamówienia opcji G1, a które nie.

| Typ atestu  | Czy wraz z atestem otrzymuje się zestaw<br>śruby uziemienia zewnętrznego? |
|---|---|
| E5, I1, I2, I5, I6, I7, K5, K6, NA, KB, I3            | Nie – zamówić opcję kod G1  |
| E1, E2, E3, E4, E7, K7, N1, N7, ND, K1,<br>K2, KA, NK | Tak   |

# Konfiguracja specjalna

Konfiguracja specjalna musi być wyspecyfikowana przy zamówieniu. Konfiguracja ta musi być taka sama dla wszystkich czujników. Poniższa tabela zawiera wykaz wymaganych zmian przy konfiguracji specjalnej.

| Kod op   | ocji   | Możliwości zmian |   |  |
|--|--|------------------|---|--|
| C1: Kon<br>zamówie   | figuracja fabryczna (do<br>enia trzeba dołączyć CDS)   | •                | Date (data): dzień/miesiąc/rok<br>Descriptor (opis): 8 znaków alfanumerycznych<br>Message (komunikat): 32 znaki alfanumeryczne<br>Hardware Tag (oznaczenie sprzętowe): 13 znaków<br>Software Tag (oznaczenie programowe): 8 znaków<br>Typu czujnika i podłączenia<br>Zakres pomiarowy i jednostki   |  |
| Również  | ż wymaga kodów opcji:  | :                | Wartość tłumienia<br><b>Failure Mode</b> (poziomu stanu alarmowego): Wysoki lub<br>niski<br><b>Hot Backup</b> (funkcja Hot Backup): Tryb i zmienna  |  |
|  | DC<br>DC<br>M4 lub M5  | •                | procesowa<br>Sensor Drift Alert (alarm niestabilności czujnika):Tryb,<br>wartość progowa i jednostki<br>Display Configuration (konfiguracja wyświetlacza):<br>Wybrać wielkości wyświetlane na wyświetlaczu.   |  |
|  |  |                  | <b>Custom Alarm and saturation levels</b> (specjalne poziomy<br>stanu alarmowego i nasycenia): Wybrać wysokie i niskie<br>poziomy stanu alarmowego i nasycenia<br><b>Security information</b> (bezpieczeństwo):Blokada zapisu,<br>blokada HART i hasło do LOI   |  |
| C2: Dop<br>i czujnik   | asowanie przetwornika<br>a   | •                | Przetworniki akceptują współczynniki Callendara-Van<br>Dusena ze skalibrowanych rezystancyjnych czujników<br>temperatury. Przy użyciu tych stałych, przetwornik generuje<br>specjalną krzywą dopasowującą do charakterystyki<br>czujnika. W zamówieniu wybrać czujnik rezystancyjny z serii<br>65, 65 lub ze specjalną krzywą charakteryzacji (opcje V lub<br>X8Q4). Stałe zostaną zapisane w pamięci przetwornika, jeśli<br>wybrano te opcje.  |  |
| A1, CN<br>poziomć  | lub C8: Konfiguracja<br>ow stanu alarmowego  | •                | <ul> <li>A1:Poziomy nasycenia i alarmu zgodne z normą NAMUR, alarm stan wysoki</li> <li>CN: Poziomy nasycenia i alarmu zgodne z normą NAMUR, alarm stan niski</li> <li>C8:Alarm niski (poziomy alarmów i nasycenia zgodne ze standardem Rosemount)</li> </ul>   |  |
| <b>Q4</b> : Kali<br>z certyfil   | bracja trzypunktowa<br>katem   | •                | Certyfikat kalibracji. Trzypunktowa kalibracja dla wartości 0,<br>50 i 100% z certyfikatem.   |  |
| C4: Kali   | bracja pięciopunktowa  |                  | Kalibracja pięciopunktowa dla wartości 0, 25, 50, 75 i 100%<br>sygnału wyjściowego analogowego i cyfrowego.<br>Wykorzystywać razem z certyfikatem kalibracji Q4   |  |
| HR7: Ko  | onfiguracja wersji HART  | •                | Przetwornik 644 do montażu w główce ma możliwość<br>wyboru wersji HART. Wybrać opcję HR7, jeśli przetwornik<br>ma pracować w wersji 7 HART. Urządzenie może być<br>konfigurowane w warunkach polowych. Szczegółowe<br>informacje można znaleźć w skróconej instrukcji instalacji<br>lub instrukcji obsługi przetwornika 644.<br>Long Software Tag (długie oznaczenie programowe):   |  |
| C2: Dop<br>i czujnik<br>A1, CN<br>poziomć<br>Q4: Kali<br>z certyfil<br>C4: Kali<br>HR7: Kc | asowanie przetwornika<br>a<br>lub C8: Konfiguracja<br>ow stanu alarmowego<br>bracja trzypunktowa<br>katem<br>bracja pięciopunktowa |                  | <ul> <li>poziomy stanu alarmowego i nasycenia</li> <li>Security information (bezpieczeństwo):Blokada blokada HART i hasło do LOI</li> <li>Przetworniki akceptują współczynniki Callendara. Dusena ze skalibrowanych rezystancyjnych czujir temperatury. Przy użyciu tych stałych, przetworni specjalną krzywą dopasowującą do charakterysty czujnika. W zamówieniu wybrać czujnik rezystance 65, 65 lub ze specjalną krzywą charakteryzacji (ot X8Q4). Stałe zostaną zapisane w pamięci przetworybrano te opcje.</li> <li>A1:Poziomy nasycenia i alarmu zgodne z normą alarm stan wysoki</li> <li>CN: Poziomy nasycenia i alarmu zgodne z normą alarm stan niski</li> <li>C8:Alarm niski (poziomy alarmów i nasycenia ze standardem Rosemount)</li> <li>Certyfikat kalibracji. Trzypunktowa kalibracja dla 50 i 100% z certyfikatem.</li> <li>Kalibracja pięciopunktowa dla wartości 0, 25, 50, sygnału wyjściowego analogowego i cyfrowego. Wykorzystywać razem z certyfikatem kalibracji Q</li> <li>Przetwornik 644 do montażu w główce ma możliw wyboru wersji HART. Wybrać opcję HR7, jeśli prz ma pracować w wersji 7 HART. Urządzenie może konfigurowane w warunkach polowych. Szczegó informacje można znaleźć w skróconej instrukcji lub instrukcji obsługi przetwornika 644.</li> <li>Long Software Tag (długie oznaczenie program 32 znaki</li> </ul> |  |

# A.5 Dane techniczne przetwornika 644 HART do montażu w główce

(wersja urządzenia 7 lub wcześniejsze)

# A.5.1 Dane funkcjonalne

# Wejścia

Wybierane przez użytkownika; dopuszczalne napięcie na zaciskach czujnika wynosi 42,4 Vdc. Opcje czujników – patrz "Dokładność" na stronie 113.

# Wyjście

Dwuprzewodowe 4–20 mA/HART, liniowe z temperaturą lub sygnałem wejściowym. Urządzenie obsługuje HART w wersji 5.

# Izolacja

Izolację wejścia/wyjście testowano dla napięć do 600 Vrms.

# Wyświetlacz lokalny

Opcjonalny pięciocyfrowy zintegrowany wyświetlacz LCD może mieć kropkę dziesiętną ustawioną na stałej pozycji lub zmiennej. Możliwe jest wyświetlanie zmiennych w wybranych jednostkach (°F, °C, °R, K, Wi mV), mA i jako procent zakresu pomiarowego. Wyświetlacz można być skonfigurowany do wyświetlania naprzemiennego wybranych opcji. Nastawy wyświetlacza są ustawiane fabrycznie, zgodnie ze standardową konfiguracją przetwornika. Mogą być one zmienione w warunkach polowych przy wykorzystaniu właściwego komunikatora polowego.

# Dopuszczalna wilgotność

0-95% wilgotności względnej

# Czas uaktualniania

≤ 0,5 s

Dokładność (konfiguracja domyślna) PT 100

HART (0-100 °C) ± 0,18 °C

# A.5.2 Dane konstrukcyjne

### Przyłącza elektryczne

| Model | Zaciski zasilania i czujnika                            |
|-------|---|
| 644H  | Zaciski śrubowe umocowane na stałe do listwy zaciskowej |

### Podłączenie komunikatora polowego

| Zaciski komunikacyjne |  |  |  |  |  |
|-----------------------|--|--|--|--|--|
| 644H                  | Umocowane na stałe do listwy przyłączeniowej |  |  |  |  |

# Materiały konstrukcyjne

| Obudowa elektroniki i listwa zaciskowa |  |  |  |
|--|--|--|--|
| 644H                                   | Noryl <sup>®</sup> wzmacniany włóknem szklanym |  |  |
| Obudowa (opcje J5, J6)                 |  |  |  |
| Obudowa                                | Aluminium niskomiedziowe                       |  |  |
| Wykończenie powierzchni                | Farba poliuretanowa                            |  |  |
| Pierścień uszczelniający pokrywy       | Buna-N   |  |  |

# Materiały konstrukcyjne (obudowa ze stali nierdzewnej do aplikacji biotechnologicznych, przemysłu farmaceutycznego i zastosowań sanitarnych)

Obudowa i pokrywa standardowa wyświetlacza

Stal nierdzewna 316

Pierścień uszczelniający obudowy

Buna-N
# Montaż

Przetwornik 644H instaluje się w główce przyłączeniowej lub w główce uniwersalnej montowanej bezpośrednio na zespole czujnika, zdalnie od zespołu czujnika przy użyciu główki uniwersalnej lub na szynie DIN przy użyciu opcjonalnego zacisku.

# Specjalne zalecenia montażowe

Patrz "Zestawy montażowe do przetwornika 644 do montażu w główce" na stronie 121, gdzie podano specjalne elementu mocujące do:

- Montażu przetwornika 644H na szynie DIN (patrz strona 119)
- Modyfikacji polegającej na zastąpieniu istniejącego przetwornika 644H przez nowy przetwornik 644H na istniejącym czujniku z przyłączem gwintowym. (Patrz tabela A-6 na stronie A-128)

#### Masa

| Kod    | Орсје   | Masa   |
|--------|---|--------|
| 644H   | HART, do montażu w główce                                     | 95 g   |
| 644H   | Foundation™ fieldbus, do montażu w główce                     | 92 g   |
| 644H   | Profibus PAdo montażu w główce                                | 92 g   |
| 644R   | HART, do montażu szynowego                                    | 174 g  |
| M5     | Wyświetlacz LCD   | 35 g   |
| J5, J6 | Główka uniwersalna, pokrywa standardowa                       | 577 g  |
| J5, J6 | Główka uniwersalna, pokrywa wyświetlacza                      | 667 g  |
| J7, J8 | Główka uniwersalna ze stali nierdzewnej, pokrywa standardowa  | 1620 g |
| J7, J8 | Główka uniwersalna ze stali nierdzewnej, pokrywa wyświetlacza | 1730 g |

# Masa (obudowa ze stali nierdzewnej do aplikacji biotechnologicznych, przemysłu farmaceutycznego i zastosowań sanitarnych)

| Kod opcji | Pokrywa standardowa | Pokrywa wyświetlacza |
|-----------|---------------------|----------------------|
| S1        | 840 g               | 995 g                |
| S2        | 840 g               | 995 g                |
| S3        | 840 g               | 995 g                |
| S4        | 840 g               | 995 g                |

# Klasa ochrony obudowy (644H)

Wszystkie dostępne obudowy mają klasę ochrony typ 4X, IP66 i IP68.

# Wykończenie powierzchni w wersji sanitarnej

Powierzchnia jest polerowana do gładkości 32 RMA. Laserowe oznaczenie produktu na obudowie i standardowych pokrywach.

# A.5.3 Dane metrologiczne

# Zgodność elektromagnetyczna z normą NAMUR NE 21

Przetworniki 644H HART spełniają wymagania normy NAMUR NE 21.

| Czułość na       | Parametr  | Wpływ  |
|------------------|---|--------|
|                  |   | HART   |
| Ładunki          | <ul> <li>6 kV przy kontakcie bezpośrednim</li> </ul>        | Brak   |
| elektrostatyczne | <ul> <li>8 kV wyładowanie przez powietrze</li> </ul>        |        |
| Promieniowanie   | 80–1000 MHz dla 10 V/m AM                                   | < 1,0% |
| Impuls           | 1 kV dla WE/WY  | Brak   |
| Przepięcie       | <ul> <li>0,5 kV między przewodami sygnałowymi</li> </ul>    | Brak   |
|                  | <ul> <li>1 kV między przewodem sygnałowym a masą</li> </ul> |        |
| Przewodzenie     | <ul> <li>100 kHz do 80 MHz przy 10 V</li> </ul>             | < 1,0% |

# Badanie zgodności z dyrektywą kompatybilności elektromagnetycznej WE

Przetwornik 644 spełnia wymagania dyrektywy 2004/108/WE. Przetwornik 644 spełnia kryteria normy IEC 61326:2006

# Wpływ napięcia zasilania

Mniejszy od ± 0,005% szerokości zakresu na jeden wolt

# Stabilność

Stabilność odczytu czujników rezystancyjnych i termoelektrycznych wynosi  $\pm$  0,15% wartości mierzonej lub 0,3 °C (większa z tych wartości) na 24 miesiące

# Autokalibracja

Obwody przetwarzania analogowo-cyfrowego automatycznie kalibrują się dla każdej temperatury przez dynamiczne porównanie zmiennej pomiarowej z wewnętrznymi elementami wzorcowymi o wyjątkowej dokładności i stabilności.

# Wpływ drgań

644 został przetestowany w podanych niżej warunkach i nie zanotowano wpływ na jego działanie zgodnie z normą IEC 60770-1, 1999:

| Częstotliwość  | Drgania                       |  |
|----------------|-------------------------------|--|
| 10 do 60 Hz.   | Amplituda 0,21 mm             |  |
| 60 do 2000 Hz. | Maksymalne przyspieszenie 3 g |  |

# Podłączenie czujnika



# Oznaczenia

#### **Sprzętowe**

- 13 znaków
- Oznaczenie stanowi naklejka umocowana z boku obudowy przetwornika.
- Umocowane na stałe do przetwornika
- Wysokość znaków 1,6 mm

#### **Programowe**

- Przetwornik może zapisać w pamięci do ośmiu znaków dla protokołu HART
- Dla oznaczenia programowego należy zamówić opcję kod C1

# A.5.4 Dane techniczne 4–20 mA/HART

# Zasilanie

Wymagany jest zewnętrzny zasilacz Przetwornik działa dla napięć zasilania 12,0 do 42,4 Vdc na zaciskach zasilania (przy obciążeniu 250 omów konieczne napięcie zasilania wynosi 18,1 Vdc). Do zacisków zasilania przetwornika można podłączać maksymalne napięcie 42,4 Vdc.

# Ograniczenia obciążenia



(1) Bez zabezpieczenia przeciwprzepięciowego (opcja).

#### Uwaga

Protokół HART wymaga obecności w pętli rezystancji co najmniej 250 omów. Nie wolno obsługiwać przetwornika, jeśli napięcie na jego zaciskach zasilania jest mniejsze od 12 V DC.

## Dopuszczalne temperatury otoczenia

|                                    | Działanie     | Składowanie    |
|------------------------------------|---------------|----------------|
| Z wyświetlaczem LCD <sup>(1)</sup> | –20 do 85 °C. | –45 do 85 °C.  |
| Bez wyświetlacza LCD               | –40 do 85 °C. | –50 do 120 °C. |

(1) Wyświetlacz może być nieczytelny i wolniej reagować przy temperaturach poniżej-20 °C.

# Sprzętowe i programowe ustawienie trybu alarmowego

Przetwornik 644 charakteryzuje się programową diagnostyką działania generującą alarmy. Przetwornik jest wyposażony w oddzielny układ elektroniczny gwarantujący generację alarmu, gdy uszkodzeniu ulegnie oprogramowanie mikroprocesora. Wartość poziomu alarmowego (wysoki lub niski – HI/LO) jest wybierana przez użytkownika przy użyciu przełącznika sprzętowego. W momencie wystąpienia awarii, pozycja przełącznika (HI lub LO) określa jaki sygnał prądowy wygeneruje przetwornik. Przełącznik wpływa na działanie konwertera cyfrowo-analogowego (D/A), który generuje właściwy prąd wyjściowy, nawet w przypadku awarii mikroprocesora. Wartości poziomów alarmowych zależą od wybranej konfiguracji: Standard (standardowa), Custom (specjalna) lub zgodna z NAMUR (zalecenia NAMUR NE 43, czerwiec 1997). Tabela A-1 pokazuje poziomy alarmowe dla różnych konfiguracji.

|                       | Standardowa                | Zgodne z NAMUR NE 43 |  |
|-----------------------|----------------------------|----------------------|--|
| Wyjście liniowe:      | $3,9 \le I^{(1)} \le 20,5$ | 3,8 ≤ I ≤ 20,5       |  |
| Stan alarmowy wysoki: | 21,75 ≤ I ≤ 23             | 21,5 ≤ I ≤ 23        |  |
| Stan alarmowy niski:  | 3,5 ≤ I ≤ 3,75             | 3,5 ≤ I ≤ 3,6        |  |

(1) I = Zmienna procesowa (prąd wyjściowy).

# Specjalne poziomy stanu alarmowego i nasycenia

Poziomy specjalne stanu alarmowego i nasycenia mogą być konfigurowane fabrycznie przy wyborze opcji C1. Możliwa jest też konfiguracja polowa tych wartości przy użyciu komunikatora polowego.

# Czas gotowości do działania

Przetwornik osiąga katalogowe parametry metrologiczne po 5,0 sekundach od włączenia zasilania, przy tłumieniu ustawionym na 0 sekund.

# Zabezpieczenie przeciwprzepięciowe

Zabezpieczenie przeciwprzepięciowe Rosemount 470 chroni przed uszkodzeniami spowodowanymi przepięciami wskutek wyładowań elektrycznych, działania spawarek i urządzeń elektrycznych o dużym poborze mocy. Szczegółowe informacje można znaleźć w karcie katalogowej 470 (dokument numer 00813-0100-4191).

# Konfiguracja

Standardowe informacje o konfiguracji, patrz "Konfiguracja" na stronie 130.

#### Tabela A-8. Zestawy wyświetlacza do przetworników 644 HART starego typu

|  | Numer zestawu   |
|--|-----------------|
| Tylko wyświetlacz  | 00644-4430-0002 |
| Wyświeltacz i pokrywa obudowy z aluminium <sup>(1)</sup> | 00644-4430-0001 |
| Wyświetlacz i pokrywa obudowy ze stali nierdzewnej (1)   | 00644-4430-0011 |

(1) Pokrywy mogą być stosowane z uniwersalną główką przyłączeniową 76 mm i główką przyłączeniową Rosemount.

# Dodatek B Atesty urządzenia

| Atestowane zakłady produkcyjne             | strona 141 |
|--|------------|
| Informacje o Dyrektywach Unii Europejskiej | strona 141 |
| Atesty do pracy w obszarach zagrożonych    | strona 141 |

# B.1 Atestowane zakłady produkcyjne

Emerson Process Management Rosemount Division – Chanhassen, MN Emerson Process Management Asia Pacific – Singapur Emerson Process Management GmbH & Co. – Karlstein, Niemcy Emerson Process Management (India) Pvt. Ltd. – Mumbai, Indie Emerson Process Management Brazil – Sorocaba, Brazylia Emerson Process Management, Dubai – Emerson FZE Beijing Rosemount Far East Instrument Co., Limited – Beijing, Chiny

# B.2 Informacje o Dyrektywach Unii Europejskiej

Deklarację zgodności ze wszystkimi właściwymi dyrektywami europejskimi dla tego urządzenia znajduje można znaleźć na stronie www.emersonprocess.com.

# B.2.1 Certyfikaty do pracy w obszarze bezpiecznym wydawane przez producenta

Przetworniki są standardowo badane i testowane w celu sprawdzenia ich zgodności z podstawowymi wymaganiami elektrycznymi, mechanicznymi i pożarowymi. Badania prowadzone są w laboratorium akredytowanym przez Federal Occupational Safety and Health Administration (OSHA).

# B.2.2 Atesty do pracy w obszarach zagrożonych

# Certyfikaty północnoamerykańskie

#### Atesty wydawane przez producenta

Atest iskrobezpieczeństwa i niezapalności
 Numer certyfikatu: 3044581
 Zastosowane normy: FM Class 3600 – 1998, FM Class 3610 – 2010, FM Class 3611 – 2004
 FM Class 3810 – 2005, ANSI/NEMA 250 – 2003

Oznaczenia (bez obudowy): ISKROBEZPIECZEŃSTWO W KLASIE I, GRUPY A, B, C I D, T4 ISKROBEZPIECZEŃSTWO W KLASIE I STREFA 0, AEX IA IIC; T4 GA NIEZAPALNOŚĆ W KLASIE I, STREFA 2, GRUPY A, B, C I D INSTALOWAĆ ZGODNIE ZE SCHEMATAMI NUMER 00644-2071 Oznaczenia (w obudowie):

ISKROBEZPIECZEŃSTWO W KLASIE I, II, III, GRUPY A, B, C, D, E, F I G, T4/T5/T6 NIEZAPALNOŚĆ W KLASIE I, STREFA 2, GRUPY A, B, C I D INSTALOWAĆ ZGODNIE ZE SCHEMATAMI NUMER 00644-2071 OBUDOWA TYPU 4X

#### Specjalne warunki bezpiecznego stosowania (X)

- Rezystancja powierzchniowa niemetalicznych obudów jest większa od 1 gigaoma. Należy zachować ostrożność, aby nie doprowadzić do gromadzenia się ładunków elektrostatycznych. Nie wolno jej wycierać lub czyścić przy użyciu rozpuszczalników lub suchej ścierki.
- Opcjonalna obudowa przetwornika 644 może zawierać aluminium i stanowić potencjalne źródło zapłonu w przypadku uderzenia lub tarcia. Szczególną ostrożność należy zachować podczas instalacji i konserwacji, aby chronić go przed uderzeniem i tarciem.
- E5 Atest przeciwwybuchowości i niezapalności pyłów Numer certyfikatu: 3006278
   Zastosowane normy: FM Class 3600 – 1998, FM Class 3615 – 2006, FM Class 3810 – 2005, ANSI/NEMA 250 – 2003

Oznaczenia: PRZECIWWYBUCHOWOŚĆ W KLASIE I, STREFA 1, GRUPY B, C I D NIEZAPALNOŚĆ PYŁÓW W KLASIE II I III, STREFA 1, GRUPY E, F I G NIEZAPALNOŚĆ W KLASIE I, STREFA 2, GRUPY A, B, C I D JEŻELI ZAINSTALOWANO ZGODNIE ZE SCHEMATAMI INSTALACYJNYM ROSEMOUNT 00644-1049. NIEWYMAGANE USZCZELNIENIE OSŁON KABLOWYCH. OBUDOWA TYPU 4X

#### Specjalne warunki bezpiecznego stosowania (X)

- Rezystancja powierzchniowa niemetalicznych obudów jest większa od 1 gigaoma. Należy zachować ostrożność, aby nie doprowadzić do gromadzenia się ładunków elektrostatycznych. Nie wolno jej wycierać lub czyścić przy użyciu rozpuszczalników lub suchej ścierki.
- Opcjonalna obudowa przetwornika 644 może zawierać aluminium i stanowić potencjalne źródło zapłonu w przypadku uderzenia lub tarcia. Szczególną ostrożność należy zachować podczas instalacji i konserwacji, aby chronić go przed uderzeniem i tarciem.

#### Atesty CSA

- I6 Atest iskrobezpieczeństwa
  - Numer certyfikatu: 1091070

Zastosowane normy: CSA Std. C22.2 No. 142 – M1987, CSA Std. C22.2 No. 15792

Oznaczenia (bez obudowy):

Ex ia

ISKROBEZPIECZEŃSTWO, KLASA I, GRUPY A, B, C, D, T4/T5/T6 KLASA I, STREFA 0, IIC.

MOŻLIWOŚĆ STOSOWANIA W KLASIE I, STREFA 2, GRUPY A, B, C, D. INSTALOWAĆ ZGODNIE ZE SCHEMATAMI NUMER 00644-2072.

Oznaczenia (w obudowie):

Ex ia

KLASA I, GRUPY A, B, C, D, T4/T6, KLASA I, STREFA 0, IIC

JEŚLI ZAINSTALOWANO ZGODNIE ZE SCHEMATAMI NUMER 00644-1064 LUB 0644-2072

MOŻLIWOŚĆ STOSOWANIA W KLASIE I STREFA 2, Z NIEZAPALNYM WYJŚCIEM, JEŚLI ZAINSTALOWANO ZGODNIE ZE SCHEMATEM NUMER 00644-2072 OBUDOWA TYPU 4X K6 Atest przeciwwybuchowości, niezapalności pyłów, iskrobezpieczeństwa i możliwość stosowania w klasie I strefa 2
Numer certyfikatu: 1091070
Zastosowane normy: CSA Std. C22.2 No. 142 – M1987, CSA Std. C22.2 No. 30 – M1986, CSA Std. C22.2 No. 157 – M1987, CSA Std. C22.2 No. 213 – M1987
Oznaczenia: Klasa I, strefa 1, grupy B, C i D;
NIEZAPAL NOŚĆ PXŁÓW W KLASIE II. CPUPX E LE OPAZ W KLASIE III:

NIEZAPALNOŚĆ PYŁÓW W KLASIE II, GRUPY E I F, ORAZ W KLASIE III; MOŻLIWOŚĆ STOSOWANIA W KLASIE I, STREFA 2, GRUPY A, B, C I D, Z NIEZAPALNYM WYJŚCIEM INSTALOWAĆ ZGODNIE ZE SCHEMATAMI NUMER 00644-1059 OBUDOWA TYPU 4X, NIEWYMAGANE USZCZELNIENIE OSŁON KABLOWYCH EX IA KLASA I, GRUPY A, B, C, D, T4/T5/T6 KLASA I, STREFA 0, IIC. INSTALOWAĆ ZGODNIE ZE SCHEMATAMI NUMER 00644-1064 LUB 00644-2072. MOŻLIWOŚĆ STOSOWANIA W KLASIE I, STREFA 2, GRUPY A, B, C, D, Z NIEZAPALNYM WYJŚCIEM INSTALOWAĆ ZGODNIE ZE SCHEMATAMI NUMER 00644-2072.

#### Atesty europejskie

#### Specjalne warunki bezpiecznego stosowania (X)

Urządzenie musi być zainstalowane w obudowie, która zapewnia klasę ochrony co najmniej IP20.

Obudowy niemetaliczne muszą mieć rezystancję powierzchniową mniejszą od 1Gomów. Obudowy ze stopu lekkiego lub cyrkonowe muszą być po instalacji zabezpieczone przed uszkodzeniami mechanicznymi.

| Pętla                     |  |
|---------------------------|--|
| U <sub>i</sub> = 30 V     |  |
| l <sub>i</sub> = 150 mA   | T <sub>otoczenia</sub> < 80°   |
| = 170 mA                  | T <sub>otoczenia</sub> < 70°   |
| = 190 mA                  | T <sub>otoczenia</sub> < 60°   |
| Pi = 0,67 W               | T6 (–60 °C $\leq$ T <sub>otoczenia</sub> $\leq$ 40 °C), T5 (–60 °C $\leq$ T <sub>otoczenia</sub> $\leq$ 50 °C) |
| = 0,8 W                   | T5 (–60 °C $\leq$ T <sub>otoczenia</sub> $\leq$ 40 °C), T4 (–60 °C $\leq$ T <sub>otoczenia</sub> $\leq$ 80 °C) |
| Ci = 3,3 nF               |  |
| Li = 0                    |  |
| Czujnik                   |  |
| U <sub>o</sub> = 13,6 V   |  |
| l <sub>o</sub> = 80 mA    |  |
| P <sub>o</sub> = 80 mW    |  |
| C <sub>i</sub> = 0,075 μF | C <sub>o</sub> = 0,816 μF grupa IIC  |
|                           | C <sub>o</sub> = 5,196 μF grupa IIB  |
|                           | C <sub>o</sub> = 18,596 μF grupa IIA   |
| L <sub>i</sub> = 0        | L <sub>o</sub> = 5,79 mH grupa IIC   |
|                           | L <sub>o</sub> = 23,4 mH grupa IIB   |
|                           | L <sub>o</sub> = 48,06 mH grupa IIA  |

#### Tabela B-1. Parametry wejściowe

N1 Atest niezapalności ATEX typu n (w obudowie)
 Numer certyfikatu: BAS 00ATEX3145
 Zastosowane normy: EN 60079-0: 2006, EN60079-15: 2005
 Oznaczenia: ⊕II 3 G, Ex nA IIC T5 Gc (-40 °C ≤ T<sub>otoczenia</sub> ≤ 70 °C)

#### Specjalne warunki bezpiecznego stosowania (X):

1. Urządzenie nie przechodzi testu izolacji dla napięcia 500 V, zgodnie z artykułem 6.8.1 normy EN 60079-15:2005. Fakt ten należy uwzględnić przy instalacji.

Ograniczenia temperaturowe – T6 (–60 °C  $\leq$  T<sub>otoczenia</sub>  $\leq$  40 °C), T5 (–60 °C  $\leq$  T<sub>otoczenia</sub>  $\leq$  85 °C)

#### Specjalne warunki bezpiecznego stosowania (x):

Element musi być zainstalowany w certyfikowanej obudowie gwarantującej zapewnienie właściwej klasy ochrony, co najmniej IP54 zgodnie z normami IEC 60529, IEC 60079-0 i EN 60079-15.

E1 ATEX ognioszczelny Numer certyfikatu: KEMA 99ATEX8715X Zastosowane normy: EN60079-0: 2006, EN60079-1: 2007

Oznaczenia: ⓐ II 2 G, Ex d IIC T6 Gb (–50 °C ≤ T<sub>otoczenia</sub> ≤ 65 °C) **(€**1180

#### Specjalne warunki bezpiecznego stosowania (X):

Informacje o wymiarach połączeń ognioszczelnych można uzyskać u producenta.

ND Atest niezapalności pyłów ATEX Numer certyfikatu: KEMA 99ATEX8715X Zastosowane normy: EN 61241-1:2012, EN 61241-1:2004 Oznaczenia: II 1 D, Ex tD A20 IP66 T95 °C (€1180)

#### Specjalne warunki bezpiecznego stosowania (X): Brak

#### Atesty IECEx

Atest iskrobezpieczeństwa IECEx
 Numer certyfikatu: IECEx BAS 12.0069X
 Zastosowane normy: IEC 60079-0: 2011, IEC 60079-11: 2007
 Oznaczenia: Ex ia IIC T6...T4 Ga Patrz certyfikat (Tabela B-1)

#### Specjalne warunki bezpiecznego stosowania (X)

Urządzenie musi być zainstalowane w obudowie, która zapewnia klasę ochrony co najmniej IP20.

Obudowy niemetaliczne muszą mieć rezystancję powierzchniową mniejszą od 1GΩ.

Obudowy ze stopu lekkiego lub cyrkonowe muszą być po instalacji zabezpieczone przed uszkodzeniami mechanicznymi.

N7 Atest niezapalności IECEx typu n (z obudową)
 Numer certyfikatu: IECEx BAS 07.0055
 Zastosowane normy: IEC 60079-0: 2004, EN60079-15: 2005
 Oznaczenia: Ex nA IIC T5 Gc (-40 °C ≤ T<sub>otoczenia</sub> ≤ 70 °C)

NG Atest niezapalności IECEX typu n (bez obudowy) Numer certyfikatu: IECEx BAS 12.0070X Zastosowane normy: IEC 60079-0: 2011, IEC 60079-15: 2010 Oznaczenia: Ex nA IIC T6...T5 Gc Vmaks. = 45 V maksymalnie

Ograniczenia temperaturowe – T6 (–60 °C  $\leq$  T<sub>otoczenia</sub>  $\leq$  40 °C), T5 (–60 °C  $\leq$  T<sub>otoczenia</sub>  $\leq$  85 °C)

#### Specjalne warunki bezpiecznego stosowania (x):

Podzespół musi być zainstalowany w obudowie, która spełnia wymagania próby udarności określone w normie IEC 60079-15:2005 i zapewnia co najmniej klasę ochrony IP54.

E7 Atest ognioszczelności IECEx Numer certyfikatu: IECEx KEM 09.0015X Zastosowane normy: IEC 60079-0: 2004, IEC 60079-1: 2007 Oznaczenia: Ex d IIC T6 Gb (–40 °C ≤ T<sub>otoczenia</sub> ≤ 65 °C)

#### Specjalne warunki bezpiecznego stosowania (X):

Informacje o wymiarach połączeń ognioszczelnych można uzyskać u producenta.

NK Atest niezapalności pyłów IECEx Numer certyfikatu: IECEx KEM 09.0015X Zastosowane normy: IEC 61241-0:2004, IEC 61241-1:2004 Oznaczenia: Ex tD A20 IP66 T95 °C

#### Specjalne warunki bezpiecznego stosowania (X): Brak

#### Certyfikaty brazylijskie

E2 Atest ognioszczelności INMETRO Numer certyfikatu: CEPEL 02.0095X Zastosowane normy: ABNT NBR IEC 60079-0:2008, ABNT NBR IEC 60079-1:2009, ABNT NBR IEC 60079-26:2008 2008, IEC 60529:2009. Oznaczenia: d IIC T6 Ga/Gb IP66\* T<sub>otoczenia</sub>: -20 °C do +65 °C)

#### Certyfikaty chińskie

 E3 Atest ognioszczelności i pyłoszczelności NEPSI Numer certyfikatu: GYJ111385X Zastosowane normy: GB3836.1-2000, GB3836.8-2000 Oznaczenia: Ex d IIC T6 DIP A20 TA 95 °C IP66\*

#### Specjalne warunki bezpiecznego stosowania (X):

(patrz instrukcja obsługi).

#### Certyfikaty japońskie

- E4 Atest ognioszczelności TIIS
  - Numer certyfikatu: TC15744 644H z wyświetlaczem i bez czujnika
  - TC15745 644H bez wyświetlacza i bez czujnika
  - TC15910 644H bez wyświetlacza, czujnik termoelektryczny
  - TC15911 644H z wyświetlaczem, czujnik termoelektryczny
  - TC15912 644H bez wyświetlacza, czujnik rezystancyjny
  - TC15913 644H z wyświetlaczem, czujnik rezystancyjny

Oznaczenia: (TC 1591x) d IIB+H2 T4 (TC1574x) IIC T6

#### Atesty łączone

Jeśli wyspecyfikowano opcjonalne atesty, dostarczana jest tabliczka z atestami wykonana ze stali nierdzewnej. Urządzenie oznaczone kilkoma atestami nie może być instalowane przy wykorzystaniu żadnych innych atestów. Konieczne jest trwałe oznaczenie atestu, zgodnie z którym urządzenia zostało zainstalowane.

K1 Połączenie atestów E1, N1, I1 i ND

- K2 Połączenie E2 i I2
- K5 Połączenie atestów E5 i I5
- K6 Połączenie atestów E6 i I6
- K7 Połączenie E7, I7 i N7
- KA Połączenie atestów E1, I1, E6 i I6
- KB Połączenie atestów E5, I5, E6 i I6
- KC Połączenie atestów E5, E1, I5 i I1
- KD Połączenie atestów E5, I5, E6, I6 E1 i I1

#### Inne certyfikaty

#### Certyfikaty morskie

 SBS Atest American Bureau of Shipping (ABS) Numer certyfikatu: 00-HS145383/1-PDA Zastosowane normy: Normy ABS: Normy 2008 dotyczące zbiorników stalowych 1-1-4/7.7, 4-8-3/1.7 Zastosowanie: Pomiary ciśnienia, przepływu i poziomu cieczy, gazu i par w zbiornikach klasy ABS, instalacje morskie i przybrzeżne



#### Ilustracja B-1. Schemat instalacji iskrobezpiecznej CSA numer 00644-2072, wersja AA





D

NOTES:

ter Alle webs

3. I 2

Н

3.3













#### Ilustracja B-4. Schemat instalacji iskrobezpiecznej FM numer 00644-2071, wersja AB





#### Dodatek B: Atesty urządzenia Wrzesień 2012





#### Ilustracja B-6. Schemat instalacji przeciwwybuchowej FM numer 00644-1049, wersja AF



# Dodatek C

# Schemat menu i skróty klawiszowe komunikatora polowego

# C.1 Schemat menu komunikatora polowego



# Ilustracja C-2. Schemat menu komunikatora polowego dla przetwornika Rosemount 644 HART wersja 5 – konfiguracja







# Ilustracja C-5. Schemat menu komunikatora polowego dla przetwornika Rosemount 644 HART wersja 7 – Konfiguracja





# C.2 Skróty klawiszowe komunikatora polowego

#### Tabela C-1. Skróty klawiszowe komunikatora polowego dla wersji urządzenia 8 i 9 (HART 5 i 7)

| Funkcja  | HART 5        | HART 7        |
|--|---------------|---------------|
| Alarm niestabilności czujnika                              | 2, 2, 4, 2    | 2, 2, 4, 2    |
| Blokada HART   |               | 2, 2, 9, 2    |
| Data   | 2, 2, 7, 1, 2 | 2, 2, 7, 1, 3 |
| Detekcja uszkodzonego czujnika                             | 2, 2,7,4, 2   | 2, 2,7,4, 2   |
| Długie oznaczenie projektowe                               |               | 2, 2, 7, 1, 2 |
| Filtr 50/60 Hz   | 2, 2, 7, 4, 1 | 2, 2, 7, 4, 1 |
| Informacje o urządzeniu                                    | 1, 8, 1       | 1, 8, 1       |
| Jednostki dla czujnika 1                                   | 2, 2, 1, 4    | 2, 2, 1, 5    |
| Jednostki dla czujnika 2                                   | 2, 2, 2, 4    | 2, 2, 2, 5    |
| Kalibracja cyfrowa przetwornika C/A                        | 3, 4, 4, 1    | 3, 4, 4, 1    |
| Kalibracja wyjścia analogowego                             | 3, 4, 5       | 3, 4, 5       |
| Komunikat  | 2, 2, 7, 1, 3 | 2, 2, 7, 1, 4 |
| Konfiguracja czujnika 1                                    | 2, 1, 1       | 2, 1, 1       |
| Konfiguracja czujnika 2                                    | 2, 1, 1       | 2, 1, 1       |
| Konfiguracja dodatkowych komunikatów                       |               | 2, 2, 8, 4, 7 |
| Konfiguracja funkcji Hot Backup                            | 2, 2, 4, 1, 3 | 2, 2, 4, 1, 3 |
| Konfiguracja funkcji pierwszej dobrej temperatury          | 2, 2, 3, 2    | 2, 2, 3, 2    |
| Konfiguracja różnicy temperatur                            | 2, 2, 3, 1    | 2, 2, 3, 1    |
| Konfiguracja temperatury średniej                          | 2, 2, 3, 3    | 2, 2, 3, 3    |
| Konfiguracja wyświetlacza                                  | 2, 1, 4       | 2, 1, 4       |
| Lokalizacja urządzenia                                     |               | 3, 4, 6, 2    |
| LRV (dolna wartość graniczna zakresu pomiarowego)          | 2, 2, 5, 5, 3 | 2, 2, 5, 5, 3 |
| LSL (Dolna wartość graniczna zakresu roboczego czujnika)   | 2, 2, 1, 7, 2 | 2, 2, 1, 8, 2 |
| Numer seryjny czujnika 1                                   | 2, 2, 1, 6    | 2, 2, 1, 7    |
| Numer seryjny czujnika 2                                   | 2, 2, 2, 7    | 2, 2, 2, 8    |
| Opis   | 2, 2, 7, 1, 4 | 2, 2, 7, 1, 5 |
| Oznaczenie technologiczne                                  | 2, 2, 7, 1, 1 | 2, 2, 7, 1, 1 |
| Procent zakresu pomiarowego                                | 2, 2, 5, 2    | 2, 2, 5, 2    |
| Przesunięcie poziomu stałego dla 2-przewodowego czujnika 1 | 2, 2, 1, 9    | 2, 2, 1, 10   |
| Przesunięcie poziomu stałego dla 2-przewodowego czujnika 2 | 2, 2, 2, 9    | 2, 2, 2, 10   |
| Przypisanie zmiennych                                      | 2, 2, 8, 5    | 2, 2, 8, 5    |
| Reakcja przetwornika na rozwarcie czujnika                 | 2, 2, 7, 3    | 2, 2, 7, 3    |
| Stan blokady   |               | 1, 8, 3, 8    |
| Stan czujnika 1  |               | 2, 2, 1, 2    |
| Stan czujnika 2  |               | 2, 2, 2, 2    |
| Stan komunikacji   |               | 1, 2          |
| Symulacja sygnału cyfrowego                                |               | 3, 5, 2       |
| Temperatura zacisków                                       | 2, 2, 7, 1    | 2, 2, 8, 1    |
| Test pętli   | 3, 5, 1       | 3, 5, 1       |
| Tryb nadawania   | 2, 2, 8, 4    | 2, 2, 8, 4    |
| Typ czujnika 1   | 2, 2, 1, 2    | 2, 2, 1, 3    |
| Typ czujnika 2   | 2, 2, 2, 2    | 2, 2, 2, 3    |
| URV (górna wartość graniczna zakresu pomiarowego)          | 2, 2, 5, 5, 2 | 2, 2, 5, 5, 2 |
| USL (górna wartość graniczna zakresu roboczego czujnika)   | 2, 2, 1, 7, 2 | 2, 2, 1, 8, 2 |
| Wartości alarmowe  | 2, 2, 5, 6    | 2, 2, 5, 6    |
| Wartości tłumienia   | 2, 2, 1, 5    | 2, 2, 1, 6    |
| Wersja oprogramowania                                      | 1, 8, 2, 4    | 1, 8, 2, 4    |
| Wersja sprzętowa   | 1, 8, 2, 3    | 1, 8, 2, 3    |
| Wyjście analogowe  | 2, 2, 5, 1    | 2, 2, 5, 1    |
| - ···  |               | I             |

|  | Skrót         |   | Skrót            |
|--|---------------|---|------------------|
| Funkcja  | klawiszowy    | Funkcja   | klawiszowy       |
| Adres sieciowy   | 1, 3, 3, 3, 1 | Opis  | 1, 3, 4, 3       |
| Aktywny kalibrator                                       | 1, 2, 2, 1, 3 | Oznaczenie technologiczne                                   | 1, 3, 4, 1       |
| Alarm/Nasycenie  | 1, 3, 3, 2    | Podłączenie czujnika  | 1, 3, 2, 1, 1    |
| Callendar-Van Dusen                                      | 1, 3, 2, 1    | Procent zakresu pomiarowego                                 | 1, 1, 5          |
| Data   | 1, 3, 4, 2    | Przegląd  | 1, 4             |
| Detekcja przerwanego obwodu                              | 1, 3, 5, 4    | Przesunięcie poziomu stałego dla<br>czujnika 2-przewodowego | 1, 3, 2, 1, 2, 1 |
| Diagnostyka i obsługa                                    | 1, 2          | Przypisanie zmiennych                                       | 1, 3, 1          |
| Fabryczna kalibracja cyfrowa czujnika 1                  | 1, 2, 2, 1, 2 | Reakcja przetwornika na rozwarcie czujnika                  | 1, 3, 5, 3       |
| Filtr 50/60 Hz   | 1, 3, 5, 1    | Stan przetwornika   | 1, 2, 1, 4       |
| Filtrowanie pomiarów                                     | 1, 3, 5       | Temperatura procesowa                                       | 1, 1             |
| Informacje o urządzeniu                                  | 1, 3, 4       | Temperatura zacisków  | 1, 3, 2, 2,      |
| Jednostki głównej zmiennej procesowej                    | 1, 3, 3, 1, 4 | Test pętli  | 1, 2, 1, 1       |
| Kalibracja   | 1, 2, 2       | Test urządzenia   | 1, 2, 1          |
| Kalibracja cyfrowa czujnika 1                            | 1, 2, 2, 1    | Tłumienie głównej zmiennej procesowej                       | 1, 3, 3, 1, 3    |
| Kalibracja cyfrowa przetwornika C/A                      | 1, 2, 2, 2    | Tryb nadawania  | 1, 3, 3, 3, 3    |
| Kalibracja cyfrowa przetwornika C/A w innej skali        | 1, 2, 2, 3    | Tryby pracy wyświetlacza                                    | 1, 3, 3, 4       |
| Komunikat  | 1, 3, 4, 4    | Typ alarmu AO   | 1, 3, 3, 2, 1    |
| Konfiguracja   | 1, 3          | Typ czujnika  | 1, 3, 2, 1, 1    |
| Konfiguracja czujnika 1                                  | 1, 3, 2, 1, 2 | URV (górna wartość graniczna zakresu<br>pomiarowego)        | 1, 1, 7          |
| Konfiguracja wskaźnika                                   | 1, 3, 3, 4, 1 | USL (górna wartość graniczna zakresu roboczego czujnika)    | 1, 1, 9          |
| Konfiguracja wyjścia urządzenia                          | 1, 3, 3       | Wartości graniczne zakresu<br>pomiarowego                   | 1, 3, 3, 1       |
| Kropka dziesiętna na wskaźniku                           | 1, 3, 3, 4, 2 | Wartości tłumienia  | 1, 1, 10         |
| Liczba wymaganych nagłówków                              | 1, 3, 3, 3, 2 | Wersja oprogramowania                                       | 1, 4, 1          |
| LRV (dolna wartość graniczna zakresu pomiarowego)        | 1, 1, 6       | Wersja sprzętu  | 1, 4, 1          |
| LSL (Dolna wartość graniczna zakresu roboczego czujnika) | 1, 1, 8       | Wyjście Hart  | 1, 3, 3, 3       |
| Numer seryjny czujnika                                   | 1, 3, 2, 1, 4 | Zabezpieczenie przed zapisem                                | 1, 2, 3          |
| Opcja trybu nadawania                                    | 1, 3, 3, 3, 4 | Zmiana przypisania zmiennych                                | 1, 3, 1, 5       |
|  |               | Zmienne procesowe   | 1, 1             |

#### Tabela C-2. Skróty klawiszowe komunikatora polowego dla przetwornika w wersji urządzenia 7

# Dodatek D Lokalny interfejs operatora (LOI)

# D.1 Wprowadzanie liczb

Przy użyciu LOI można wprowadzać liczby zmiennoprzecinkowe. Do wprowadzania liczba można wykorzystywać wszystkie osiem pozycji w górnym wierszu wyświetlacza. Działanie przycisków LOI zawiera tabela 2-2 na stronie 2-13. Poniżej przedstawiono przykład zmiany wartości z "–0000022" na "000011.2"

#### Tabela D-1. Wprowadzanie liczb przy użyciu LOI

| Krok | Instrukcja   | Aktualna pozycja<br>(wskazywana przez<br>podkreślenie) |
|------|--|--|
| 1    | Przy rozpoczęciu wprowadzania liczby, pozycją wybraną jest<br>skrajna lewa pozycja. W tym przykładzie, na ekranie zacznie<br>pulsować symbol liczby ujemnej "–".   | _0000022   |
| 2    | Naciskać przycisk przewijania do momentu, gdy na wybranej pozycji zacznie pulsować "0".  | <u>0</u> 0000022                                       |
| 3    | Naciśnięcie przycisku enter powoduje zatwierdzenie wyboru "0".<br>Zacznie wówczas pulsować druga cyfra od lewej strony.  | 0 <u>0</u> 000022                                      |
| 4    | Naciśnięcie przycisku enter powoduje zatwierdzenie wyboru "0".<br>Zacznie wówczas pulsować trzecia cyfra od lewej strony.  | 00 <u>0</u> 00022                                      |
| 5    | Naciśnięcie przycisku enter powoduje zatwierdzenie wyboru "0".<br>Zacznie wówczas pulsować czwarta cyfra od lewej strony.  | 000 <u>0</u> 0022                                      |
| 6    | Naciśnięcie przycisku enter powoduje zatwierdzenie wyboru "0".<br>Zacznie wówczas pulsować piąta cyfra od lewej strony.  | 0000 <u>0</u> 022                                      |
| 7    | Naciskać przycisk przewijania do momentu, gdy na wybranej pozycji zacznie pulsować "1".  | 0000 <u>1</u> 022                                      |
| 8    | Naciśnięcie przycisku enter powoduje zatwierdzenie wyboru "1".<br>Zacznie wówczas pulsować szósta cyfra od lewej strony.   | 00001 <u>0</u> 22                                      |
| 9    | Naciskać przycisk przewijania do momentu, gdy na wybranej pozycji zacznie pulsować "1".  | 00001 <u>1</u> 22                                      |
| 10   | Naciśnięcie przycisku enter powoduje zatwierdzenie wyboru "1".<br>Zacznie wówczas pulsować siódma cyfra od lewej strony.   | 000011 <u>2</u> 2                                      |
| 11   | Naciskać przycisk przewijania do momentu, gdy na wybranej pozycji pojawi się i zacznie pulsować znak kropki dziesiętnej ".".   | 000011 <u>.</u> 2                                      |
| 12   | Naciśnięcie przycisku enter powoduje zatwierdzenie wyboru kropki<br>dziesiętnej "." na pozycji siódmej cyfry. Po naciśnięciu enter,<br>wszystkie cyfry na prawo od kropki dziesiętnej przyjmuj wartość<br>zero. Zacznie wówczas pulsować ósma cyfra od lewej strony. | 000011. <u>0</u>                                       |
| 13   | Naciskać przycisk przewijania do momentu, gdy na wybranej pozycji zacznie pulsować "2".  | 000011. <u>2</u>                                       |
| 14   | Naciśnięcie przycisku enter powoduje zatwierdzenie wyboru "2"<br>jako ósmej cyfry. Wprowadzanie liczby zostało zakończone<br>i pojawi się ekran "SAVE" (zapisz).   | 000011.2   |

Uwagi:

- Możliwy jest powrót do wcześniej wprowadzanych cyfr naciskając przewijanie w lewo i enter. Strzałka w lewo wyświetlana jest na LOI w następujący sposób:
- Znak liczby ujemnej może znajdować się tylko w skrajnej lewej pozycji.
- Znak Over score "<sup>-</sup>" jest wykorzystywany do wprowadzania spacji (pustego miejsca) przy wprowadzaniu oznaczenia technologicznego.

# D.2 Wprowadzania tekstu

Przy użyciu LOI możliwe jest wprowadzanie tekstu. W zależności od wprowadzanej wielkości, możliwe jest wykorzystanie do ośmiu pozycji w górnym wierszu wyświetlacza. Wprowadzanie tekstu rządzi się tymi samymi zasadami co wprowadzanie liczb opisane w rozdziale "Wprowadzanie liczb" na stronie 167, lecz dostępne są następujące znaki na wszystkich pozycjach: A–Z, 0–9, –, /, spacja.

# D.2.1 Przewijanie

Gdy zachodzi konieczność szybszego przejścia przez opcje menu lub znaki alfanumeryczne bez naciskania każdorazowo przycisku, można wykorzystać szybszą technikę przewijania. Funkcja przewijania umożliwia użytkownikowi łatwe i szybkie przechodzenie przez opcje menu w obu kierunkach oraz wprowadzanie tekstu lub cyfr.

## Przewijanie menu:

Należy przytrzymać lewy klawisz, a na wyświetlaczu będą wyświetlane kolejno opcje menu. Przykład, patrz ilustracja D-1 poniżej.

# Przewijanie przy wprowadzaniu tekstu lub cyfr:

 Szybkie przewijanie przez wszystkie dostępne znaki lub cyfry następuje po naciśnięciu i przytrzymaniu lewego przycisku, tak jak w przypadku przewijania menu.

| Przewijanie menu  | Przewijanie tekstu i cyfr                                |
|---|--|
| VIEW<br>↓ CONFIG<br>L↓<br>SENSOR<br>↓ CONFIG<br>L↓<br>UNITS<br>↓<br>BACKTO<br>↓ MENU<br>↓<br>EXIT<br>↓ MENU | $ \begin{array}{c}                                     $ |

#### Ilustracja D-1. Przewijanie menu oraz tekstu i cyfr

## Przewijanie do tyłu:

 Przewijanie do tyłu podczas wprowadzania cyfr lub tekstu zostało omówione w uwagach w rozdziale "Wprowadzenie cyfr". Podczas nawigacji po menu możliwy jest powrót do poprzedniego ekranu przez jednoczesne naciśnięcie obu przycisków.



# D.3 Timeout

Przy wyborze standardowego trybu działania, po 15 minutach braku aktywności LOI powraca do ekranu głównego. Aby ponownie przejść do menu LOI, należy nacisnąć dowolny przycisk.

# D.4 Zapis i rezygnacja

Funkcje zapisu i rezygnacji na końcu każdej procedury umożliwiają użytkownikowi zapisanie dokonanych zmian lub zakończenie wykonywania funkcji bez zapisywania zmian. Poniżej opisano sposób działania obu funkcji:

#### Zapis

Niezależnie od tego, czy użytkownik wybiera nastawę spośród możliwych dostępnych, czy wprowadza liczby lub tekst, na ekranie zostanie wyświetlone zapytanie "SAVE?" (zapisać?). Użytkownik musi zdecydować, czy zapisać wprowadzone właśnie zmiany. Użytkownik może wybrać rezygnację z zapisu (wybrać NO) lub zapis (wybrać YES). Po wyborze opcji zapisu, na wyświetlaczu pojawi się komunikat "SAVED"(zapisano).
Zapis nastawy:

Zapis tekstu lub wartości:



# Rezygnacja

Gdy wprowadzono wartość lub łańcuch znaków przy użyciu LOI i wybrano funkcję rezygnacji, menu LOI umożliwia użytkownikowi ponowne wprowadzenie wartości bez utraty wprowadzonej informacji. Przykładowymi wartościami wprowadzanymi są Tag (oznaczenie projektowe), Damping (tłumienie) i Calibration (wartości kalibracji). Jeśli użytkownik nie chce ponownego wprowadzania wartości i chce przerwać wpisywanie, należy po zapytaniu wybrać opcję NO.

### Rezygnacja:



# D.5 Schemat menu lokalnego interfejsu operatora LOI





# Indeks

### C Cz

| zujnik      |      |  |  |  |  |  |  |  |  |   |    |
|-------------|------|--|--|--|--|--|--|--|--|---|----|
| Okablowanie | <br> |  |  |  |  |  |  |  |  |   | 17 |
| Przyłącze   |      |  |  |  |  |  |  |  |  |   |    |
| Schemat.    | <br> |  |  |  |  |  |  |  |  | 1 | 8  |

## D

| Dane metrologiczne | 108 |
|--------------------|-----|
| Dane techniczne    |     |
| Dane metrologiczne | 108 |

### I

| Informacje ogólne   |
|---|
| Instalacja  |
| Amerykańska   |
| Montaż szynowy 62   |
| Montaż w główce60   |
| Przetwornik do montażu szynowego61  |
| Europa  |
| Montaż w główce 59  |
|   |
| Europejska  |
| Europejska10Północnoamerykańska13Przetwornik do montażu szynowego13Schemat55Schemat budowy9Wielokanałowość15Wyświetlacz LCD15, 63 |

# Μ

| Montaż     | 9, 58 |
|------------|-------|
| Model 644H |       |
| Szyna DIN  | . 58  |

# 0

| Okablowanie          | ÷ |   |  |  |  |   |  |   |   |   | 17 |
|----------------------|---|---|--|--|--|---|--|---|---|---|----|
| Podłączenie czujnika | ÷ |   |  |  |  |   |  |   |   |   | 17 |
| Schemat              | ÷ | ł |  |  |  | • |  | • | • | ł | 18 |

# S

| Schemat              |      |  |      |      |      |      |
|----------------------|------|--|------|------|------|------|
| Okablowanie czujnika | <br> |  | <br> | <br> | <br> | . 18 |

### W

| Wielokanałowość                |
|--------------------------------|
| Instalacja                     |
| Wymagania                      |
| Przygotowanie do eksploatacji4 |
| Warunki środowiskowe4          |
| Temperatura 4                  |
| Wymagania elektryczne          |
| Wymagania mechaniczne4         |
| Funkcje specjalne              |
| Lokalizacja4                   |
| Wymagania ogólne3              |
| Wyświetlacz LCD                |
| Instalacja                     |

# Ζ

| Zasilacz         |  | ÷ | ÷ |  |  |  |  |  |  |  |  | <br>22 |
|------------------|--|---|---|--|--|--|--|--|--|--|--|--------|
| Zwrot urządzenia |  | ÷ | ÷ |  |  |  |  |  |  |  |  | . 5    |

Logo Emerson jest znakiem towarowym i serwisowym Emerson Electric Co. Nazwa i logo Rosemount są zastrzeżonymi znakami towarowymi firmy Rosemount Inc. Foundation jest znakiem towarowym Fieldbus Foundation. Foundation jest znakiem towarowym Fieldbus Foundation. Fluorinert is a registered trademark of Minnesota Mining and Manufacturing Company Corporation Syltherm 800 and D.C. 200 are registered trademarks of Dow Corning Corporation. Monel jest zastrzeżonym znakiem towarowym firmy International Nickel Co. HART jest zastrzeżonym znakiem towarowym firmy HART Communication Foundation. Foundation fieldbus jest zastrzeżonym znakiem towarowym firmy Fieldbus Foundation. Pozostałe znaki są własnością ich prawnych właścicieli.

Warunki sprzedaży można znaleźć na stronie www.rosemount.com/terms of sale

© Wrzesień 2012 Rosemount Inc. Wszelkie prawa zastrzeżone.

#### Emerson Process Management Rosemount Measurement

8200 Market Boulevard Chanhassen, MN 55317 USA Tel. (USA) 1 800 999 9307 Tel.: (międzynarodowy) +1 952 906 8888 Faks: +1 952 906 8889

#### **Emerson Process Management**

Asia Pacific Private Limited 1 Pandan Crescent Singapur 128461 Tel.: (65) 6777 8211 Faks: (65) 6777 0947 Enquiries@AP.EmersonProcess.com

#### Emerson Process Management Sp. z o.o.

ul. Szturmowa 2a 02-678 Warszawa Polska Tel.: +48 22 45 89 200 Faks: +48 22 45 89 231 info.pl@emerson.com www.emerson.com

#### **Beijing Rosemount Far East**

Instrument Co., Limited No. 6 North Street, Hepingli, Dong Cheng District Beijing 100013, Chiny Tel.: (86) (10) 6428 2233 Faks: (86) (10) 6422 8586

#### Emerson Process Management GmbH & Co. Argelsrieder Feld 3 82234 Wessling

Niemcy Tel.: 49 (8153) 9390 Faks: 49 (8153) 939172



### **ROSEMOUNT**°